

MSX-DOS アセンブラプログラミング

MSX-DOS

アセンブラ プログラミング

蔭山哲也 著

蔭山哲也 著

ASCII
ASCII BOOKS

アスキー出版局



MSX-DOS アセンブラ プログラミング

MSX-DOS

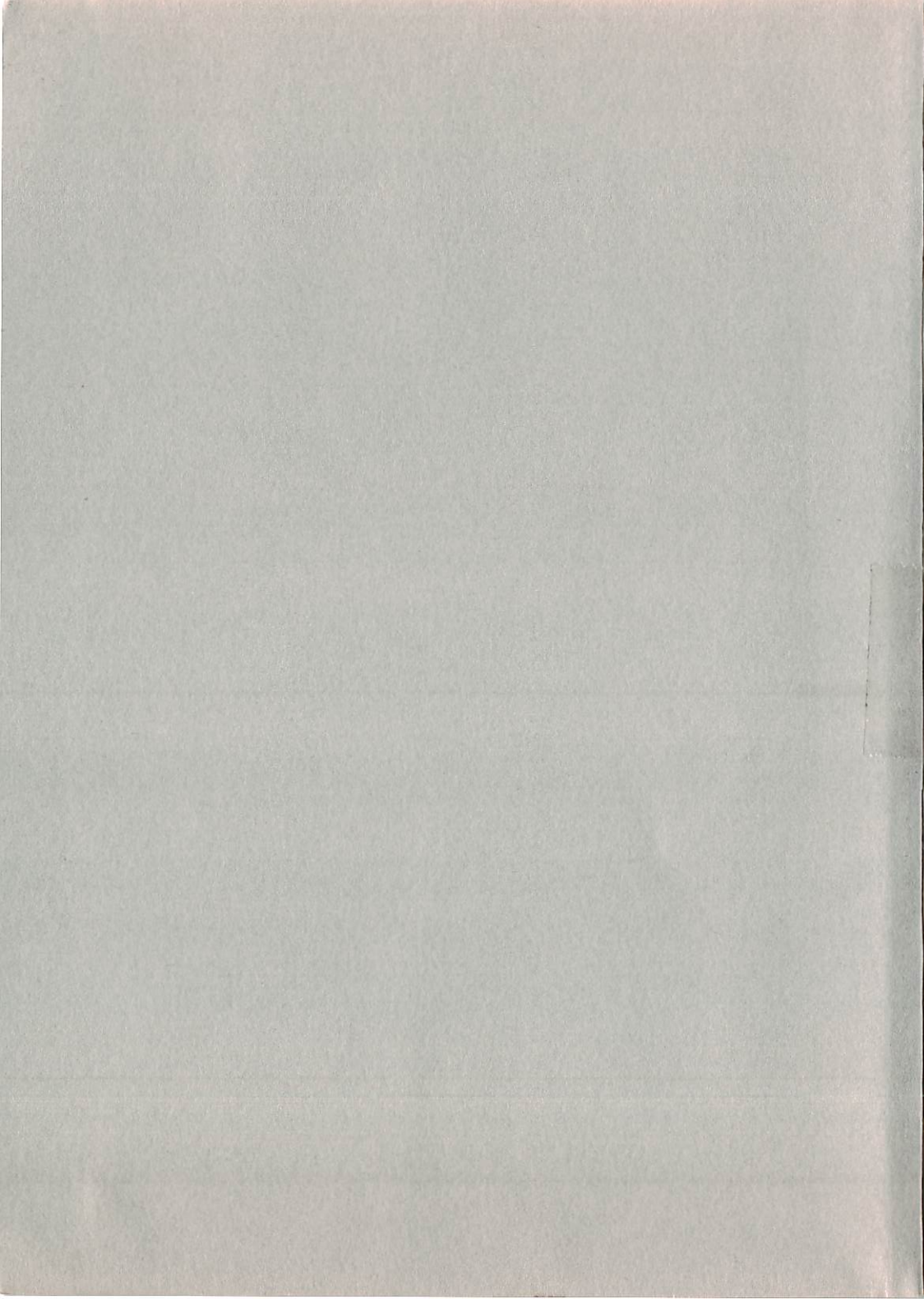
アセンブラ プログラミング

蔭山哲也 著

蔭山哲也 著

ASCII
ASCII BOOKS

アスキー出版局



MSX-DOS アセンブラ プログラミング

蔭山哲也 著

アスキー出版局

商 標

CP/M は米 Digital Research 社の登録商標です。

MS-DOS, MACRO-80 は米 Microsoft 社の登録商標です。

MSX, MSX2, MSX-DOS は株式会社アスキーの商標です。

UNIX オペレーティング・システムは, AT&T ベル研究所が開発し, AT&T がライセンスしています。

はじめに

MSX は、1983 年 6 月に“ホーム・パーソナルコンピュータ・システム”の統一仕様として発表されました。優秀なゲームが数多く発表されたこともあって、当初はゲーム機として評価されることが多かったようです。

ところが、最近 MSX にとって大きな 2 つの動きがありました。その 1 つは、ハードウェアの低価格化です。この結果、MSX の上位互換機である MSX2 も身近なものとなり、同時にディスク・ドライブも普及してきました。そしてもう 1 つの動きは、プログラム開発環境の整備、具体的には“MSX-DOS TOOLS”というソフトウェア・パッケージの発売です。これらの動きは、MSX が単なるゲーム機ではないことを証明したものだといってもよいでしょう。

ところで、その MSX をパーソナルコンピュータとして使う醍醐味は、なんといっても自分でプログラムを作り、それを使うところにあります。しかし、実用に耐えるプログラムを作るためにはマシン語を使う必要があります。いままでにも、BASIC 上でマシン語プログラムを作ることはできましたが、MSX-DOS というプログラム開発環境が整った現在、これを利用しない手はありません。

本書では、マクロアセンブラを始めとする MSX-DOS 上のソフトウェア・ツールの使い方や、MSX-DOS でのプログラム開発に欠かせないシステムコールの利用法などについて解説しています。本書の主眼は、マシン語のニモニックや、プログラミングの細かい技法ではなく、プログラムを作る際に注意すべきルールや、実践的なプログラミングにあります。

本書によって、1 人でも多くの MSX ユーザーにプログラミングの楽しさをわかってもらえるようにと願っています。

最後に、筆者の限界を超えた遅筆で多大のご迷惑をかけた第一書籍編集部の佐藤英一氏および担当の竹内充彦氏、また数多くの凶版を作成してくれた中田秀基氏に深く感謝します。

1988 年 5 月 蔭山哲也

本書を読む前に

本書は、Z80CPUのマシン語とMSX-DOSについての基礎知識を前提に書かれています。これらの基礎知識のない人は、次にあげるような入門書を1冊読んでおくとよいでしょう。

- マシン語について
 - ・ MSX マシン語入門講座
 - ・ パワーアップマシン語入門
 - ・ MSX ポケットバンク マシン語入門／同 PART2
- MSX-DOS について
 - ・ MSX-DOS 入門

(以上いずれもアスキー出版局)

本書で使用するハードウェアおよびソフトウェア

本書では以下のハードウェア、ソフトウェアを使用します。

- ハードウェア
 - ・ MSX 本体 (RAM64K バイト以上)
 - ・ ディスク・ドライブ
 - ・ ディスプレイ
- ソフトウェア
 - ・ MSX-DOS TOOLS
(株) アスキー 価格14,800円
 - ・ MSX-S BUG (6章でのみ使用)
(株) アスキー 価格19,800円

目次

はじめに	3
本書を読む前に	4

1章

アセンブラを使うための基礎知識 9 —アセンブラとアセンブリ言語とMSX-DOS—

1.1 アセンブラとアセンブリ言語	11
■アセンブラとは?	11
■アセンブリ言語と他のプログラミング言語	12
1.2 アセンブリ言語の概要	16
■ニーモニックと擬似命令	18
■シンボルとラベル	19
1.3 MSX-DOSとプログラミング	22
■データの入出力	22
■ファイル管理	24
■プログラムの実行	27

2章

プログラム開発の手順 31 —M-80/L-80の使い方—

2.1 MSX-DOS TOOLS	33
2.2 サンプル・プログラムの入力	38
2.3 サンプル・プログラムのアセンブル	48
2.4 サンプル・プログラムのリンク・ロードと実行	54

3章

アセンブリ言語での約束事 57
—書式, 擬似命令, マクロ機能—

3.1 ソース・プログラムの書式……………59

- 行……………59
- ステートメントとフィールド……………60
- シンボル……………62
- 数値定数・文字定数……………62
- 文字列……………63
- 演算子……………63

3.2 擬似命令……………65

- ロケーション・モード指定……………66
- 文の制御……………67
- シンボルの定義……………69
- データの定義……………69

3.3 マクロ機能……………73

- マクロの定義……………73
- マクロの呼び出し……………74
- パラメータ付きマクロ……………76
- マクロとサブルーチン……………78
- 繰り返し……………80

4章

プログラム開発の効率化 83
—プログラムをモジュール別に開発する—

4.1 モジュール化の意義……………85

4.2 モジュール化とシンボル……………89

4.3 コード領域とデータ領域……………92

4.4 時計プログラムを作る	97
■プログラムの方針	97
■モジュール構成の決定	99
■必要となるシステムコール	100
■エスケープ・シーケンス	101
■スタックの設定	102
■実際のプログラム	104
■プログラムの改良 —10進表示にする—	108

5章

システムコールの活用 111

—ファイルの入出力を行う—

5.1 ファイルの操作	113
■ファイルとファイル名	113
■ファイルの管理	114
■ファイルの読み書き手順	114
■ファイルの読み書きの方法	115
5.2 ディスク・アクセスのための設定	118
■FCB(ファイル・コントロール・ブロック)	118
■DTA(ディスク転送アドレス)	123
5.3 ファイル操作とシステムコール	124
■ファイル名の変更	124
■ファイルの削除	126
■ファイルの検索	127
■ファイルを読む	130
■ファイルに書く	133
5.4 コマンド・ラインの内容を知る	136
■コマンド・ラインの格納 その1 —80H—	138
■コマンド・ラインの格納 その2 —5CHと6CH—	140
5.5 暗号化プログラム“MYCRYPT”を作る	142

6章

プログラムのデバッグ 155
—MSX-S BUGを使う—

6.1 バグの分類とその対策…………… 157

- アセンブリ言語の文法上の誤り…………… 157
- 論理的な誤り…………… 157

6.2 デバッグとその機能…………… 160

- デバッグの代表的コマンド…………… 160
- シンボリック・デバッグ…………… 162

6.3 S-BUGの実行例…………… 167

7章

応用プログラミング 169
—MSX固有の機能を引き出す—

7.1 BASICとの組合せ…………… 171

- BASIC環境でのマシン語…………… 172
- マシン語サブルーチンの作成…………… 178

7.2 DOSからBIOSを呼び出す…………… 187

- インタースロットコール(スロット間コール)…………… 188
- LESSコマンドを作る…………… 192

Appendix…………… 205

索引…………… 213

1章

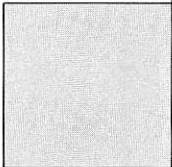
アセンブラを使うための 基礎知識

— アセンブラとアセンブリ言語と
MSX-DOS —



皆さんはマシン語についてどのようなイメージを持っているでしょうか？ 何の意味もないように見える16進数の羅列を思い出してゾットする人もいるでしょう。しかし、実際にマシン語のプログラムを作るときには、「アセンブラ」という道具を使うため、16進数の列は必要ありません。アセンブラは、マシン語の代わりにもっとわかりやすい言葉（アセンブリ言語）でプログラミングすることを可能とするもので、マシン語プログラム開発時の必需品といえるでしょう。

本章では、まずアセンブラがどんな道具であるかを説明します。そして、具体的なアセンブラの仕組みを調べてみます。その方法としては、アセンブリ言語のプログラムとマシン語、あるいは他の言語のプログラムとを比較します。また、プログラムの開発をいろいろな面で支えてくれる“MSX-DOS”が何を目的に作られたものなのか、どんな機能を持っているのか、プログラムを作るときにどのように役立つのかなどについても考えてみましょう。



1 1 アセンブラと アセンブリ言語

マシン語の本を読むと、「マシン語のプログラムを作るには、アセンブリ言語でプログラムを書いて、アセンブラという道具を使う」などと書かれています。ピンとこない人もいるでしょう。そこでまず、アセンブラという道具が何をしてくれるのか、アセンブリ言語がどんな言語なのかなどの疑問に答えていくことにします。

■ アセンブラとは？

マシン語はCPUが直接理解できる唯一の言語ですが、人間にはなかなか理解することができません。このマシン語をなんとか人間にわかりやすい形に直すことができれば、プログラミング作業の効率が上がるはずですが、つまり、私たちは人間にわかりやすい言語でプログラムを書き、そのプログラムをあとでマシン語に変換すればよいのです。この作業を行う道具をアセンブラ (Assembler) といいます。

別のいい方をすれば、アセンブラの働きとは、人間が書いたもののプログラム (ソース・プログラム) をマシン語のプログラム (オブジェクト・プログラム) に変換することなのです。このマシン語への変換をアセンブル (Assemble) といいます (図 1.1)。

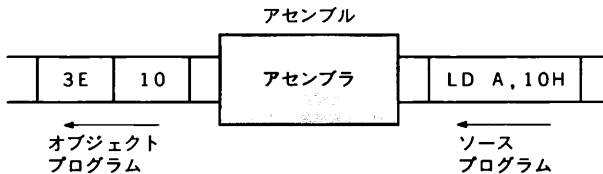


図 1.1 マシン語への変換 (アセンブル)

アセンブラによってマシン語に直されるソース・プログラムは、アセンブリ言語 (Assembly Language) と呼ばれることばで書かれています。このアセンブリ言語はマシン語と密接な関係を持っています。たとえばマシン語がCPUの種類によって違うように、アセンブリ言語もCPUの種類によって異なるのです。私たちの使っているMSXのCPUはZ80と呼ばれるものだから、私たちはこれから、Z80のアセンブリ言語について見ていくことになります。アセンブリ言語で書かれたプログラムのなかの命令 (ニーモニック) の1つ1つには、それに対応するマシン語があります。私たちは、このニーモニックを打ち込みアセンブルを行うことによって、目的のマシン語のプログラムを作ることができるのです。

■ アセンブリ言語と他のプログラミング言語

アセンブリ言語はプログラミング言語の1つですが、どのような特徴を持っているのでしょうか？ ここでは他の言語との比較を行うことで、アセンブリ言語の特徴を浮き彫りにします。

比較する言語は、馴染みのあるBASIC言語 (紹介の必要はないでしょう) と、今流行しているC言語の2つです。C言語は1972年にAT&Tのベル研究所でミニコン用に開発された比較的新しい言語です。しかし、その後多くのプログラマーに熱烈な支持を受け、今ではMSXを含めた多くのパソコン上で使えるようになり、メジャーな言語の1つとなっています。C言語で書いたプログラムの例をリスト1.1に示します。

```
/* key code print program */  
  
#include <stdio.h>  
main()  
{  
    int c;  
  
    printf("%nInput Char ? ");  
    c = getchar();  
    printf("%nHex Code = %x H%n", (unsigned)c);  
}
```

リスト1.1 C言語のプログラム

これらの言語とアセンブリ言語との具体的な比較の視点として、まずプログラムの実行までの手順を取り上げてみることにします。

BASIC 言語ではプログラムを“RUN”させると、プログラムを1語ずつ見その意味を解釈し、その意味に従って実行していきます。このプログラムの実行は図 1.2 のようになります。

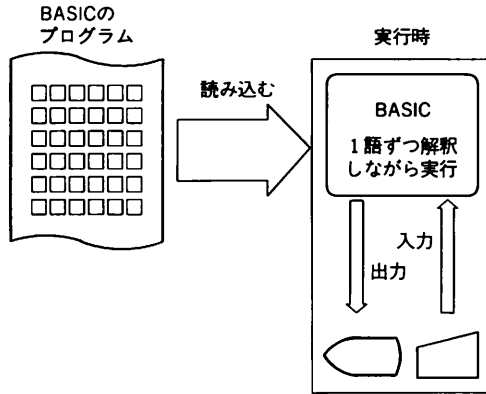


図 1.2 BASIC プログラムの実行

BASIC では、実行時に1行ごとにプログラムを解釈していきます。これが、BASIC のプログラムが遅いといわれる理由なのです。しかし、実行時にプログラムを解釈するために、プログラムの間違いを指摘してエラーメッセージを出すことができるというメリットもあります。BASIC のように実行時にプログラムを解釈して実行する方法を「インタープリタ」(Interpreter)といいます。

いっぽう、アセンブリ言語の場合はどうなのでしょう？ さきほども説明したようにプログラムを実行させるためには、あらかじめアセンブルという作業が必要です。プログラムに間違いがあるかどうかはこのときに調べられます。そのため、プログラムの実行は非常に速くなるわけです。しかし、プログラムの間違いがあらかじめわかるといっても、プログラムの論理的な間違いはいつさえ調べられません。ですから、この種の誤りを含んでいると実行時にわけのわからない結果を返したり、何も反応しなくなる状態（いわ

ゆる暴走)になってしまいます。BASICでは、このような間違いでは **CTRL** + **STOP** で実行を止めることができ、変数の値を調べたりしてプログラムを修正することができました。しかし、マシン語（アセンブリ言語のプログラムをアセンブルして得られる）プログラムではキーを受け付けなくなってしまうため、リセット・ボタンを押す以外に実行を止める方法はありません。この場合、実行していたプログラムは失われてしまいます。

では、C言語の場合を見てみましょう。C言語は、普通「コンパイラ」(Compiler)と呼ばれる処理系でマシン語に変換されます。その実行までの流れは次のようになっています。

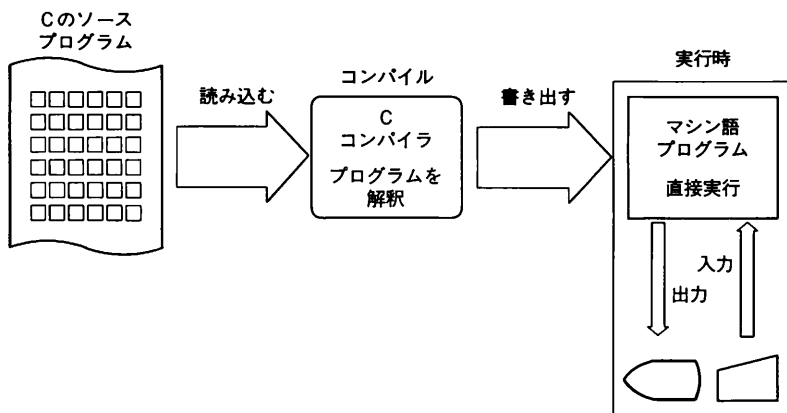


図 1.3 C言語によるプログラムの実行

コンパイラ言語ではインタプリタ言語と違って、実行されるのはれっきとしたマシン語ですから暴走の危険は残っています。しかし、その代わりに、比較的高速な実行が期待できるのです。「比較的高速」ということばを使ったのは、どんなに優れたコンパイラでも、熟練したプログラマが気合いを入れて作ったアセンブリ言語のプログラムより速いものは作れないからです。それでも、BASICなどのインタプリタ言語に比べると実行速度がずっと速いことはいうまでもありません。

次にもう1つ別の視点として、プログラムのなかの命令語を比較してみましょう。

前にも述べたようにアセンブリ言語では命令語（ニーモニック）がマシン語コードに1対1で対応しています。したがって、CPUの持つすべての機能が利用できます。こういう視点で見ると、「アセンブリ言語＝マシン語」といっても差し支えありません。

アセンブリ言語以外の言語では、インタープリタ／コンパイラ言語に関わらず、命令語1語は、マシン語の命令1語に置き換えることはできません。事実上これらの言語の1命令はマシン語のサブルーチンに相当するといってもよいくらいです。逆にこれらの言語（いわゆる高級言語）の命令は、そのCPUに依存して決められたものでないため、機種やCPUに依存しないプログラムを書くことができます。

プログラミング言語にもいろいろな種類があり、それぞれに特徴があります。最後にこれまででてきたプログラミング言語の特徴をまとめておきます（表1.1）。

言語	特徴
BASIC (インタープリタ)	<ul style="list-style-type: none"> ・実行速度が遅い ・初心者にもわかりやすい ・手軽にプログラミングできる
C (コンパイラ)	<ul style="list-style-type: none"> ・実行速度は比較的高速 ・プログラムの他機種への移植性が高い ・大規模プログラムのプログラミングが容易
アセンブリ言語	<ul style="list-style-type: none"> ・実行速度がきわめて高速 ・ハードウェアに密着したプログラミングが可能 ・プログラムの実行形式ファイルがコンパクト

表 1.1 プログラミング言語とその特徴

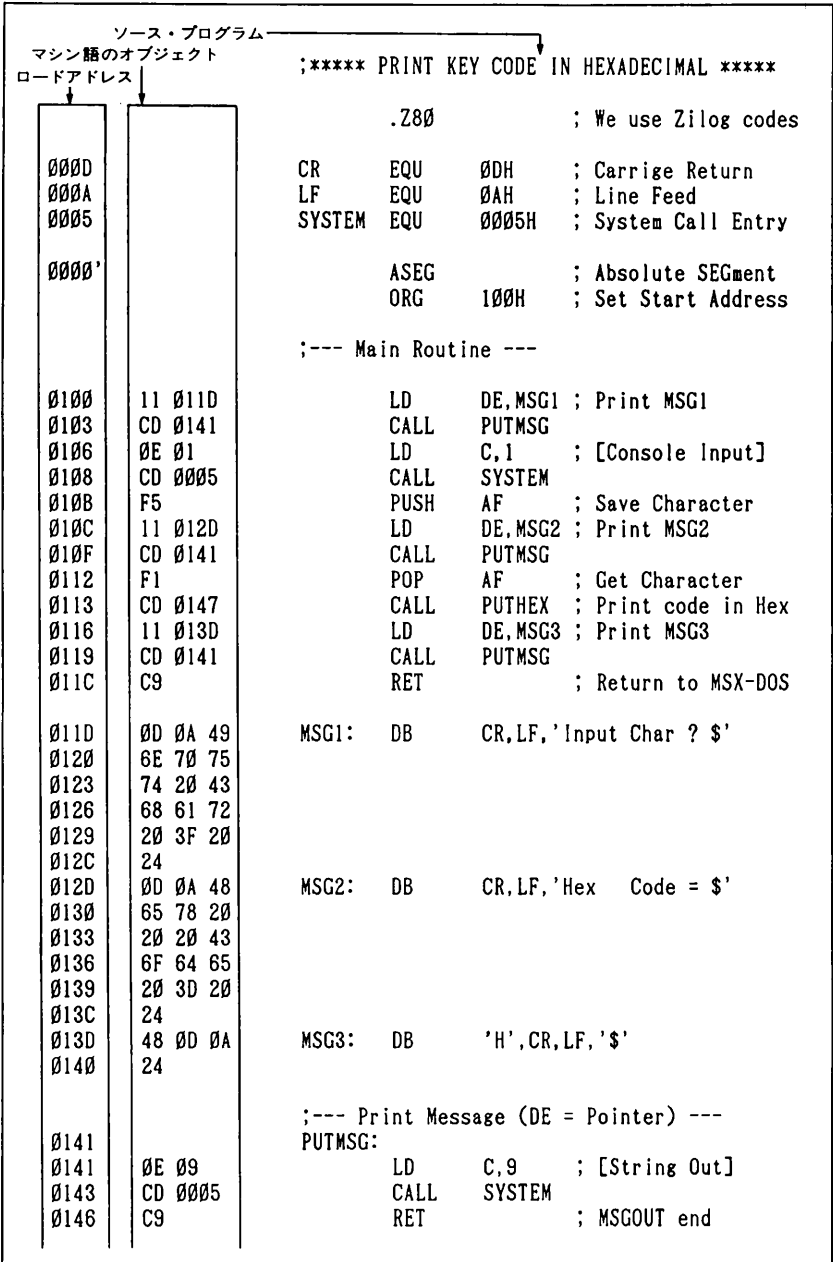
1 2 アセンブリ言語の概要

ここではアセンブリ言語について、サンプル・プログラムを見ながら説明していきます。ここで使うサンプル・プログラムの処理内容は「キーボードから1文字入力すると、その文字のアスキーコードを16進数で表示する」というものです。BASICでこの処理を記述するとリスト1.2のようになります。

```
10 ' key code print program
20 PRINT "Input Char ? ";
30 C$ = INPUT$(1)
40 PRINT
50 PRINT "Hex Char = ";
60 PRINT HEX$(ASC(C$)); "H"
70 END
```

リスト 1.2 BASIC のプログラム

この処理内容をアセンブリ言語で記述するとどうなるでしょうか。ここではソース・リストを見るのではなく、「アセンブル・リスト」と呼ばれるリストを見ることにします。アセンブル・リストにはマシン語のオブジェクトとアセンブリ言語のソース・プログラムが並べて書かれており、プログラムがどのようにアセンブルされたかがひと目でわかるようになっています(リスト1.3)。



次に、アセンブリ言語のプログラムのなかで「擬似命令」と呼ばれる命令について注目します。この擬似命令は、アセンブラに対してアセンブルの指示を与えるものなのです。リスト 1.3 のプログラムに出てくる擬似命令の意味と使い方については 3 章で詳しく説明することにして、ここでは簡単にその内容を整理しておきましょう。

- ORG … アセンブルするアドレスを決める
- ASEG … アセンブル時にそのアドレスを決めるように指定
- .Z80 … アセンブルするニーモニックが Z80 のものであると宣言する
- EQU … シンボル（後述）の値を決める
- DB … プログラム中のデータ領域の内容を決める
- END … アセンブルするプログラムの終わりを示す

なお、擬似命令はアセンブラによって異なり、ここにあげた擬似命令は MSX・M-80 というアセンブラのもので、また、本書でこれ以降出てくるプログラムも MSX・M-80 でアセンブルされることを前提にしています。なお、MSX・M-80 については 2 章で詳しく紹介します。

■ シンボルとラベル

アセンブリ言語のプログラムを構成する要素としてもう 1 つ重要なものが「シンボル」(Symbol) です。リスト 1.3 のサンプル・プログラムで用いられているシンボルは次のものです。

```
CR, LF, SYSTEM, PUTMSG, PUTHEX, HEXSUB, HEXS1, MSG1,
MSG2, MSG3
```

シンボルは、特定の数値を名前（シンボル名）で表すものです。アセンブラはシンボルが出てくると、そのシンボルの意味する数値に変換してアセンブルを行うのです。たとえば、ソース・プログラムで、

```
SYSTEM EQU 0005H
```

としているのは、「SYSTEM」というシンボルに 0005H (16進数で5) という値を定義しているのです。ですから、

```
CALL SYSTEM
```

という命令があると、

```
CALL 0005H
```

のようにアセンブラの内部でシンボルを数値に変換してくれるのです。シンボルを用いる利点は、プログラムのなかで私たちにとって意味を持たない数値をなんらかの意味を持たせた文字列にして表せることです。その結果として、プログラムが書きやすく読みやすいものとなるのです。

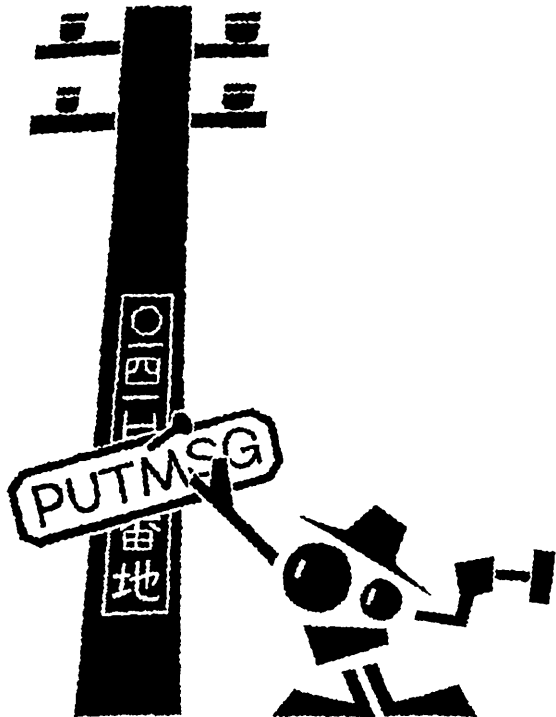
アセンブラがシンボルを数値に変換するためには、そのシンボルの示す数値をソース・プログラムのなかで定義しておかなければなりません。擬似命令 EQU による方法もその1つですが、コロン(:)を使って定義する場合があります。リスト1.3のなかで(:)を用いて定義されているシンボルは次のものです。

```
PUTMSG, PUTHEx, HEXSUB, HEXS1, MSG1, MSG2, MSG3
```

この種類のシンボルのことを、「ラベル」(Label)といいます。アセンブラリストを見ればわかりますが、ラベルの示す値はそのメモリ上のアドレスを示しています。たとえば、「PUTMSG」は 0141H 番地を示しているといった具合です。ラベルを用いることで、プログラマはソース・プログラムを書く段階にアドレス値を計算する必要はなくなります。ただ単にラベルを付けて、そのラベルを参照するように書いておけばよいのです。アセンブラは、プログラムのロードアドレスを計算してラベルをアドレス値に直してくれるのです。ラベルが使えるということはたいへん便利なことで、この点だけを取っ

でもアセンブラを使う価値があります。

ここでは、アセンブリ言語のプログラムを調べることで、アセンブラの働きについてざっと見てきました。以上のように、アセンブラはマシン語プログラムの開発にはなくてはならないプログラムなのです。このようにプログラム開発などの役に立ち、よく使われるプログラムは、いわばソフトウェアの「道具」(ソフトウェア・ツール)であるということが出来ます。アセンブラもその道具の1つです。



1 3 MSX-DOSと プログラミング

本書で用いるアセンブラ MSX・M-80 を使うには、MSX-DOS という OS (オペレーティング・システム) が必要です。OS はアセンブラなどのソフトウェア・ツールの実行やその処理の下請けをする基本プログラムなのです。ここでは、アセンブラやアセンブリ言語からは少し離れて、MSX-DOS という OS の働きについて考えることにしましょう。それは OS についての知識が、これから私たちが作るプログラムにも密接に関わってくるからです。

一般に OS の基本的な機能としては次のようなものが考えられます。

- ・周辺機器とのデータの入出力
- ・ファイル管理
- ・プログラムの実行

MSX-DOS はもちろんこれらの機能を持っています。ここでは、それぞれの機能が MSX-DOS でどのようなになっているのかを見ておきましょう。

■ データの入出力

● システムコールとは？

コンピュータには周辺機器が不可欠なものです。周辺機器がなければ、コンピュータに何を実行させるのかの命令を与えることもできませんし、コンピュータの出力した結果を私たちが知ることもできません。MSX-DOS がサポートしている周辺機器は次のとおりです。

- キーボード
- ディスプレイ
- プリンタ
- ディスク・ドライブ (最大8台まで、順にドライブA、ドライブB、
……、ドライブH)

これらの周辺機器に対してそれぞれのプログラムが入出力のための複雑なサブルーチンを書くことは、プログラマにとっても大きな負担になります。この複雑な手順となる入出力についてはOSがあらかじめ標準的なルーチン群を用意しており、これらのルーチンを利用すれば、プログラムを効率よく書くことができるのです。MSX-DOSの持つ入出力のルーチンは「システムコール」(System Call)という形で統一して呼び出すことができます。

入出力の操作にシステムコールだけを使ったプログラムは、他の機種への移植が簡単になります。MSX-DOSのシステムコールは、その呼び出し方や基本的な機能は、CP/M-80という8ビットパソコンの標準的なOSのBDOSコールと互換性を持っており、一部の機能はさらに強力なものへと拡張されています。したがって互換性のある部分を用いれば、MSX-DOS上でCP/M-80のプログラムを書いたりその逆も可能です。

● システムコールの呼び出し方

システムコールは、プログラムのなかでZ80 CPUのCレジスタにファンクション番号を入れ、0005H番地を呼び出すことによって実行されます。サンプルとして取り上げたプログラム(リスト1.3)のなかで、次のように書いてある行は、実はシステムコールを行うという意味だったのです(シンボルSYSTEMには0005Hが定義されている)。

```
CALL SYSTEM
```

また、システムコールの種類によっては、呼び出すときにレジスタやメモリに値を設定しておく必要があります。さらに、システムコールで得られた値はレジスタやメモリを介してプログラムに返されます。なお、システムコー

ルの前後では、受け渡しに使っていないレジスタでも破壊されてしまうことがあるので、必要があればそれらのレジスタを保存しておかなくてはなりません。システムコールを行うときの実際の手順についてはリスト1.3を見て参考にしてもらえばよいのですが、この手順をまとめると次のようになります。

- ・必要があればレジスタを保存する
- ・レジスタやメモリに必要な値を設定する
- ・Cレジスタにファンクション番号を入れる
- ・0005H番地をコールする
- ・システムコールからの戻り値を取り出す
- ・保存していたレジスタの内容をもとに戻す

●システムコールの種類

MSX-DOSのシステムコールは、表1.2に示すように全部で42個用意されています。

なお、それぞれのシステムコールの具体的な使い方については巻末のAppendixを参照してください。

■ ファイル管理

ディスク・ドライブはパーソナルコンピュータの周辺機器としては最も汎用性のある外部記憶装置です。その長所は大量のデータを高速に任意の順序で受け渡すことができる点です。このため、OSのなかでも主にディスク・ドライブを管理するように作られたものを“DOS”（ディスク・オペレーティング・システム）と呼びます。名前からもわかるようにMSX-DOSもDOSの1つです。なお、ディスクの使えるOSをDOSと呼ぶのはパーソナルコンピュータの場合だけです。もっと大型のコンピュータ（ミニコン以上）ではディスク装置を管理することができるオペレーティング・システムでも単にOSと呼ばれています。

ファンクションNo.	機 能	ファンクションNo.	機 能
00H	システムリセット	14H	シーケンシャルなファイルの読み出し
01H	コンソールから1文字入力(入力待ちあり, エコーバックあり, コントロール・コードチェックあり)	15H	シーケンシャルなファイルの書き出し
		16H	ファイルの作成
02H	コンソールへ1文字出力	17H	ファイル名の変更
03H	補助入力装置から1文字入力	18H	ログイン・ベクトルの獲得
04H	補助出力装置へ1文字出力	19H	デフォルト・ドライブ番号の獲得
05H	プリンタへ1文字出力	1AH	DTAの設定
06H	コンソールから1文字入力(入力待ちなし, エコーバックなし, コントロール・コード・チェックなし)/1文字出力	1BH	ディスク情報の獲得
		1CH 20H	無効
07H	コンソールから1文字入力(入力待ちあり, エコーバックなし, コントロール・コード・チェックなし)	21H	ランダムなファイルの読み出し
		22H	ランダムなファイルの書き込み
08H	コンソールから1文字入力(入力待ちあり, エコーバックなし, コントロール・コード・チェックあり)	23H	ファイルサイズの獲得
		24H	ランダムレコード・フィールドの設定
09H	文字列出力	25H	無効
0AH	文字列入力	26H	ランダム・ブロック書き込み
0BH	コンソールの状態チェック	27H	ランダム・ブロック読み出し
0CH	バージョン番号の獲得	28H	ランダムなファイルの書き込み(不用部を00Hで埋める)
0DH	ディスクリセット	29H	無効
0EH	デフォルト・ドライブの設定	2AH	日付の獲得
0FH	ファイルのオープン	2BH	日付の設定
10H	ファイルのクローズ	2CH	時刻の獲得
11H	ワイルドカードに一致する最初のファイルの検索	2DH	時刻の設定
		2EH	ペリファイ・フラグの設定
12H	ワイルドカードに一致する2番目以降のファイルの検索	2FH	論理セクタを用いた読み出し
		30H	論理セクタを用いた書き込み
13H	ファイルの抹消		

表 1.2 システムコール一覧

DOSはディスクに対するデータの入出力を「ファイル」(file)という単位に分けて保存し、データがいつでも取り出せるように管理しています(図1.4).

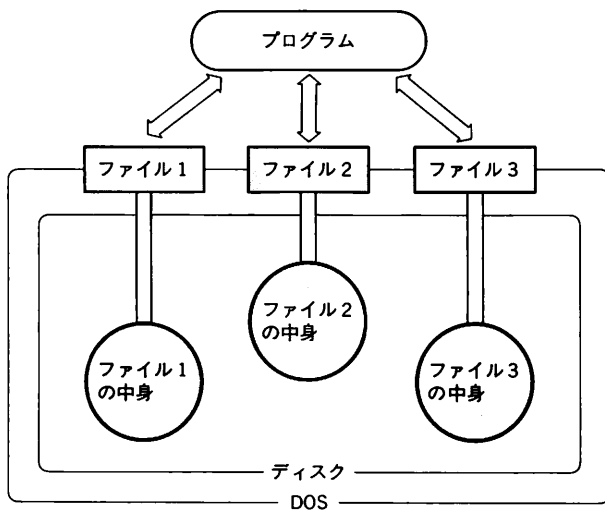


図 1.4 ディスクをファイル単位で管理

このファイルの1つ1つのなかには、意味のあるデータが1まとまりとなって入れてあり、データをいつでも取り出すことができるようになっています。それぞれのファイルには「ファイル名」という名前が付き、これにより目的のファイルと他のファイルとが区別されます。

DOSはファイルを管理する基本プログラムを持っていますから、ユーザー・プログラムのなかから簡単にファイルを扱えるようになっています。それだけではなく、私たちがファイルの操作を直接行えるような命令（内部コマンド）も持っています。MSX-DOSでは、表 1.3 に示す内部コマンドがあります。

なお、内部コマンドの具体的な使い方や詳しい説明については「MSX-DOS 入門」（(株) アスキー発行）などを参照してください。

BASIC	ディスクBASICの起動
COPY	ファイルのコピー
DATE	日付の表示, 変更
DEL(ERASE)	ファイルの削除
DIR	ファイル名の表示
FORMAT	フォーマット
MODE	行の表示幅変更
PAUSE	バッチコマンドの一時停止
REM	バッチコマンドのコメント
REN(RENAME)	ファイル名の変更
TIME	時間の表示, 変更
TYPE	ファイルの内容を表示
VERIFY	ディスクへの書き込みチェックのON/OFF

表 1.3 MSX-DOS の内部コマンド一覧

■ プログラムの実行

● 外部コマンド

MSX-DOS はデータをファイルとして管理していますが、データだけでなくプログラム（ユーザー・プログラム）もファイルとして管理しています。このユーザー・プログラムのはいったファイルには、ファイル名に拡張子として“.COM”が付けられています。そのため、実行可能なプログラム・ファイルのことを「COM形式のファイル」と呼ぶことがあります。

MSX-DOS 上では、ユーザー・プログラムは外部コマンドとして呼び出され、実行されます。外部コマンドの一般的な呼び出し方は、次のようになっています。

[<ドライブ名>:] <コマンド名> [引数……]

ここで <コマンド名> には、拡張子を除いたファイル名を指定します。また、<ドライブ名> を省略した場合にはデフォルト・ドライブの指定があったものとみなされます。たとえばデフォルト・ドライブに存在する“GVBGN.COM”というファイルを実行するには、“GVBGN”と入力します。

●プログラムの実行まで

私たちがプログラムを実行しようとしてコマンド名を入力すると、DOSはそのプログラムをメモリ上に読み込み、そのプログラムに制御を移す（そのプログラムが実行される）のです。MSX-DOSでは、プログラムが読み込まれる先頭アドレスおよび実行開始アドレスは100H番地です。もうおわかりでしょうが、リスト1.3のサンプル・プログラムのなかで

```
ORG 100H
```

としていたのはこのためだったのです。

MSX-DOS上でユーザー・プログラムが実行されるまでのようすは図1.5のようになります。

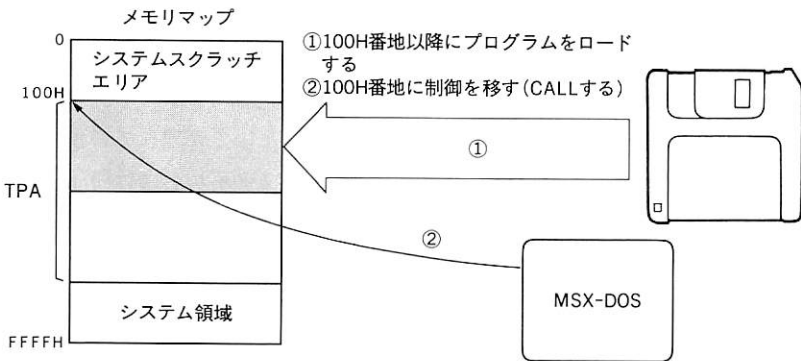


図 1.5 プログラムの実行

なお、この図ではメモリ空間が3つに分けられています。それぞれの意味はおおよそ次のようになっています。

・システムスラッチエリア

0H番地から0FFH番地までの領域で、システム(DOS)とユーザー・プログラムの橋渡しをする領域といえます。システムコールの飛びさきもこの領域にあります。また、5章で詳しく説明しますが、コマンドに渡す引数の内容

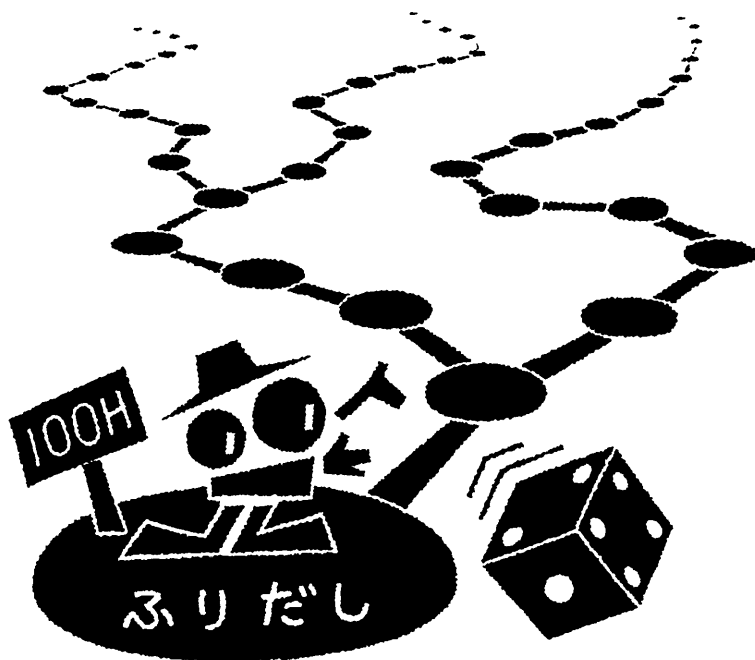
もこの領域に格納されます。

- ・TPA (Transient Program Area)

100H 番地から始まり、6~7番地の内容が示しているアドレスの1バイト前までがTPA (Transient Program Area) と呼ばれる領域です。この領域はユーザー・プログラムが自由に使用できます。なお、6~7番地はシステムコールの飛びさきを示しています。

- ・システム領域

TPAより高位のアドレス領域はシステムが使用している領域であり、プログラムが勝手に使ってはいけません。



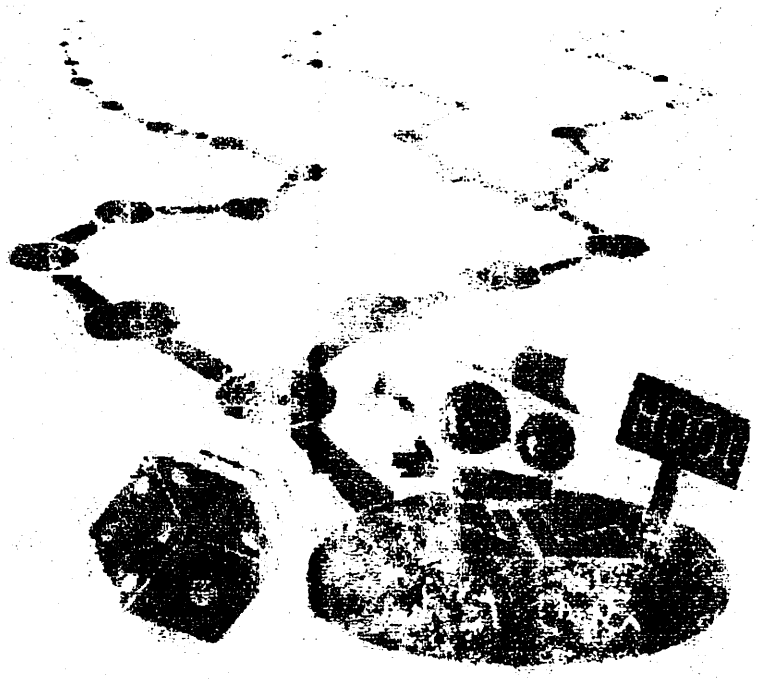
THE UNIVERSITY OF CHICAGO

THE UNIVERSITY OF CHICAGO PRESS

THE UNIVERSITY OF CHICAGO PRESS
50 EAST LEXINGTON AVENUE
NEW YORK, N. Y. 10017
LONDON: ROUTLEDGE AND KEGAN PAUL
AND CO., 11 BEDFORD SQUARE, W.C.1

THE UNIVERSITY OF CHICAGO

THE UNIVERSITY OF CHICAGO PRESS
50 EAST LEXINGTON AVENUE
NEW YORK, N. Y. 10017
LONDON: ROUTLEDGE AND KEGAN PAUL
AND CO., 11 BEDFORD SQUARE, W.C.1



2章

プログラム開発の手順

— M-80/L-80の使い方 —



1章ではアセンブラや MSX-DOS の働きについて話をしてきましたが、これらを具体的にどのように使うのかということについては、何も触れていませんでした。これまでの話はプログラムを組むために必要な予備知識だったのですが、早くプログラムを組みたいと思っている人も多いことでしょう。

しかし、プログラムを組むためには、いくつかのソフトウェア・ツールが必要となることを思い出してください。具体的には、アセンブリ言語でプログラムを記述するためのエディタ (Editor)、そしてもちろんアセンブルを行うためのアセンブラ (Assembler)、さらにアセンブルされたファイルをまとめて、実行可能な COM 形式のファイルに変換するためのリンク・ローダ (Link Loader) といったものがあげられます。つまりプログラムを組むためには、これらのツールの使い方を知る必要があるのです。

そこで本章では、まずプログラムを組むために必要なツールが含まれた“MSX-DOS TOOLS”というソフトウェアを紹介します。そのあと、これらのソフトウェア・ツールを使ってサンプル・プログラム (1章で紹介したもの) を入力/アセンブル/リンク・ロードし、できあがったプログラムを実際に実行してみることにします。



2 1 MSX-DOS TOOLS

“MSX-DOS TOOLS”は、その名のとおり、MSX-DOSの上で本格的なプログラム開発をするためには欠かすことのできない各種のコマンド（プログラム）を集めたものです（写真 2.1）。

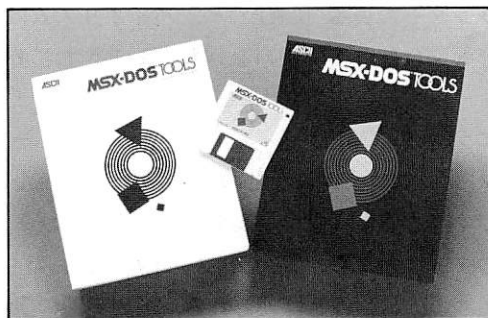


写真 2.1 MSX-DOS TOOLS

この“MSX-DOS TOOLS”に収められているプログラムを、その働きによって分類すると次のようになります。

- ・ MSX-DOS
- ・ MSX-DOS をより便利に使うためのコマンド（28 種類）
- ・ テキスト・ファイルを作り、編集するためのスクリーン・エディタ
- ・ アセンブリ言語のソース・プログラムをマシン語にするアセンブラ、リンク・ローダなどのユーティリティ

では、これらについて順に見ていくことにしましょう。

● MSX-DOS

ここでいう MSX-DOS とは、MSX-DOS を実行するために必要な2つのファイル、つまり“MSXDOS.SYS”と“COMMAND.COM”のことです。この2つのファイルがないと MSX-DOS は動きません。

● コマンド (28 種類)

MSX-DOS をより便利に使うためのコマンド群です。これらのコマンドは COM 形式のファイルになっており、外部コマンドとして実行されます。このなかには、ディスクの状態表示 (CHKDSK) や、ファイル内容の16進表示 (DUMP) など、DOS の操作やプログラミングを補助してくれるコマンドもありますが、カレンダーの表示 (CAL) や、バイオリズムの表示 (BIO) のようにプログラミングには直接関係のないものまでさまざまです (表 2.1)。

● スクリーン・エディタ “MED”

“MED”は、ソース・プログラムなどのテキスト・ファイルを入力／編集するためのツールです。このようなツールをエディタと呼びます。エディタはプログラムを入力する以外にも、データ・ファイルを作ったりバッチ・ファイルを作ったりというようにしばしば使われる、応用範囲の広いツールです。

エディタは大きく2種類に分けられます。ある指定した行について編集していくポインタ形式と、画面上に表示されている文章をカーソルを動かして自由に編集できるスクリーン・エディット形式です。現在ではスクリーン・エディット形式の方が主流になっていますが、その理由はスクリーン・エディット形式の方が自由度が高く、高機能なためです。もちろん“MED”はスクリーン・エディット形式です。

“MED”はテキストの編集をサポートするためにさまざまな機能を持っています。こういって「使いこなすのは大変なのでは」と心配になるかもしれませんが、しかし、最初からすべての機能を使う必要はないので、とりあえず入力／編集に必要な命令を覚えておき、基本的な操作に慣れてからいろいろな命令を覚えていけばよいのです。

コマンド名	機 能
BEEP	BEEP音の発生
BIO	バイオリズムの出力
BODY	ファイルの一部の切出し
BSAVE	HEXファイルのバイナリ・ファイルへの変換
CAL	カレンダーの表示
CALC	簡易電卓
CHKDSK	ディスクの状態の表示
CLS	クリアスクリーン
DISKCOPY	バックアップコピー及び照合
DUMP	ファイルの16進ダンプ
ECHO	コマンド行の表示
EXPAND	スペース/タブの変換
GREP	任意の文字列の検索
HEAD	ファイルの先頭部分の表示
HELP	コマンドリファレンスの表示
KEY	ファンクションキーの設定
LIST	BASICの中間言語ファイルのソース・ファイルへの変換
LS	ディレクトリの詳細情報の表示
MENU	ディレクトリのファイルの諸操作
MORE	ファイルの表示
PATCH	バイナリ・ファイルの更新
SLEEP	アラーム機能
SORT	ソート(クイックソート)
TAIL	ファイルの末尾部分の表示
TR	文字列の置き換え
UNIQ	重複行の削除
VIEW	ファイルの表示(スクロール)
WC	語数, 行数, ページ数カウント

表 2.1 MSX-DOS TOOLS コマンド一覧

●アセンブラ、リンク・ローダなどのユーティリティ

プログラミング、とくにアセンブラによるプログラミングをサポートするのがこれらのユーティリティです。ユーティリティには次のものがあります。

- MSX・M-80 …… マクロ・アセンブラ
- MSX・L-80 …… リンク・ローダ
- CREF-80 …… クロス・リファレンサ
- LIB-80 …… ライブラリ・マネージャ

アセンブリ言語をマシン語のプログラムにするだけならアセンブラだけあればよいのでは、と思っている人も多いかもしれません。しかし“MSX-DOS TOOLS”に含まれるアセンブラは実行可能なマシン語のプログラムを直接出力しません。まず、アセンブラでソース・プログラムを読み込んでオブジェクト・ファイル(“.REL”という拡張子が付く)を作ります。次にリンク・ローダでオブジェクト・ファイルを読み込んで、マシン語の実行ファイル (COM形式)を作成します。このようにソース・プログラムからマシン語プログラムを作成するためには、2段階の手順を必要とするのです(図2.1)。

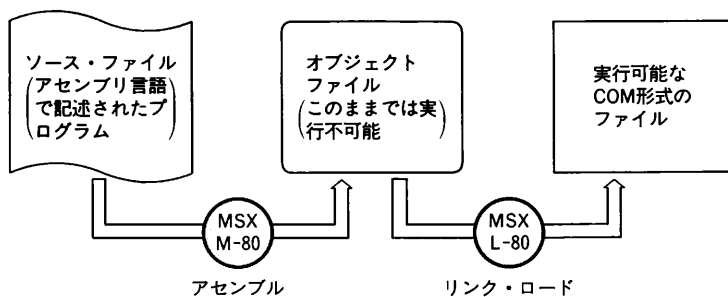


図2.1 アセンブリ言語のプログラムをマシン語にする

「どうしてこんなに面倒な」と思われるでしょう。あえてこのような手順をふむのはモジュール別のプログラム開発を可能にするためなのです。この方法については4章で詳しく説明しますが、簡単にいえばプログラムを機能的にまとめた単位（モジュール）ごとに別々に作成して、あとでまとめて目的のプログラムを得るというものです。この方法によるメリットはとくに大規模なプログラムを作成するときに現れます。

また、本書では触れませんが、ユーティリティに含まれているクロス・リファレンサやライブラリ・マネージャはこのモジュール開発を助けてくれるツールなのです。



2 2 サンプル・プログラムの 入力

では、この“MSX-DOS TOOLS”を使って、実行可能なCOM形式のファイルを作ってみることにしましょう。ここで取り上げるサンプル・プログラムは1章で紹介したものです。ここにもう一度示しておきましょう(リスト2.1)。

```
;***** PRINT KEY CODE IN HEXADECIMAL *****  
  
      .Z80           ; We use Zilog codes  
  
CR    EQU    0DH    ; Carrige Return  
LF    EQU    0AH    ; Line Feed  
SYSTEM EQU    0005H ; System Call Entry  
  
      ASEG        ; Absolute SEGment  
      ORG         100H ; Set Start Address  
  
;--- Main Routine ---  
  
      LD    DE,MSG1 ; Print MSG1  
      CALL PUTMSG  
      LD    C,1    ; [Console Input]  
      CALL SYSTEM  
      PUSH AF     ; Save Character  
      LD    DE,MSG2 ; Print MSG2  
      CALL PUTMSG  
      POP  AF     ; Get Character  
      CALL PUTHX  ; Print code in Hex  
      LD    DE,MSG3 ; Print MSG3  
      CALL PUTMSG  
      RET          ; Return to MSX-DOS  
  
MSG1: DB    CR,LF,'Input Char ? $'  
MSG2: DB    CR,LF,'Hex Code = $'  
MSG3: DB    'H',CR,LF,'$'
```

```

;--- Print Message (DE = Pointer) ---
PUTMSG:
    LD     C,9      ; [String Out]
    CALL  SYSTEM
    RET     ; MSGOUT end

;--- Print Acc in Hexadecimal Form ---
PUTHEX:
    PUSH  AF       ; Save Code
    RRCA          ; Shift Code
    RRCA          ; 4bits(high)
    RRCA          ; <->
    RRCA          ; 4bits(low)
    CALL  HEXSUB   ; Print 4bits
    POP   AF       ; Restore Code
HEXSUB:
    AND   0FH      ; Use 4bit(low) only
    ADD   A,'0'    ; Convert
    CP   '9'+1    ; 0~9 => '0'-'9'
    JR   C,HEXS1  ; 10~15 => 'A'-'F'
    ADD  A,'A'-10-'0'
HEXS1:
    LD   E,A      ; E = Out Code
    LD   C,2      ; [Console Out]
    CALL SYSTEM
    RET     ; PUTHEX/HEXSUB End

    END          ; Program End

```

リスト 2.1 入力された文字のアスキーコードを表示するプログラム

作業の手順は、まずこのプログラムを入力して、アセンブル／リンク・ロードし、できあがったプログラムを実行するというものです。なお、本書ではMSXにディスク・ドライブが2台(A:とB:)接続されているものとし、各ドライブには次に示すディスクがはいっているものとして話を進めていきます。

- A: システム・ディスク …… “MSX-DOS TOOLS” のディスク
 B: ワーク・ディスク …… プログラムを作るディスク

しかし、1ドライブしか接続されていない場合にこのようなディスクの振り分けだと、ファイル操作のたびにディスクの交換が必要となるために非常に面倒です(2ドライブ・エミュレーション機能を使うため)。ですから“MSX-DOS TOOLS”のうち以下のファイルを適当な空きディスクにコピーして、そのディスク1枚でシステム・ディスクとワーク・ディスクを兼用するとよいでしょう。

MSXDOS.SYS
COMMAND.COM
MED.COM
MED.MES
MED.HLP
M80.COM
L80.COM

1ドライブしかない場合、システム・ディスクもワーク・ディスクもドライブA：にはいっているものとして扱いますので、これ以降でワーク・ディスクにはいっているファイルの“B：～”とあれば、これを“A：～”と置き換えて読み進んでください。

では、スクリーン・エディタMEDを使ってサンプル・プログラムを入力することにしましょう。ここではサンプル・プログラムのファイル名を“KEYCODE.MAC”として、MSX-DOSのコマンドライン上から次のように入力してMEDを起動します。

MED B:KEYCODE.MAC 

なお、MEDを起動するときの一般的な書式は次のようになっています。

MED [[<ロード・ファイル名>] <セーブ・ファイル名>]

ロード・ファイル名、セーブ・ファイル名はいずれも省略することができます。

す。省略して立ち上げると、図 2.2 の画面となりファイル名を開いてきますから、ここで入力します。

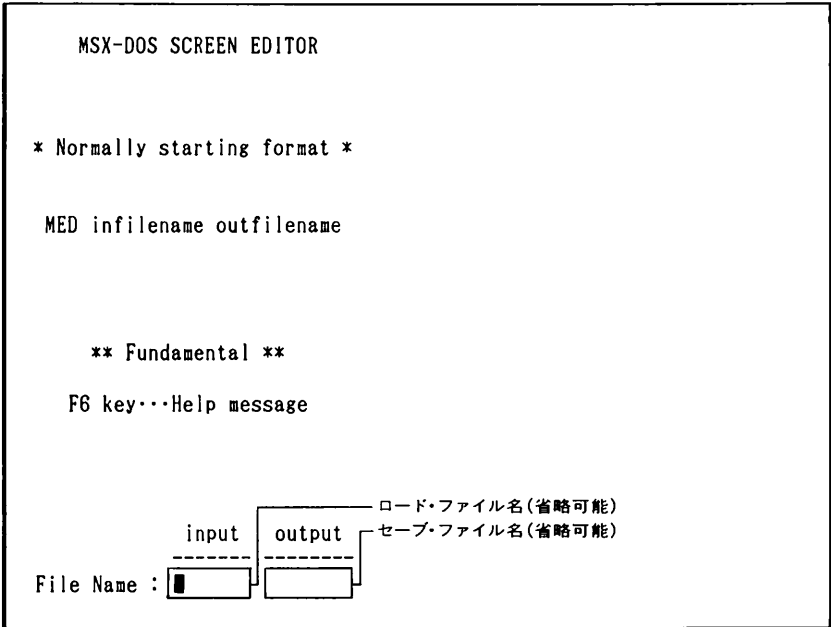


図 2.2 MED オープニングメッセージ

起動すると図 2.3 のような画面に変わり、テキストを入力できる状態になります。

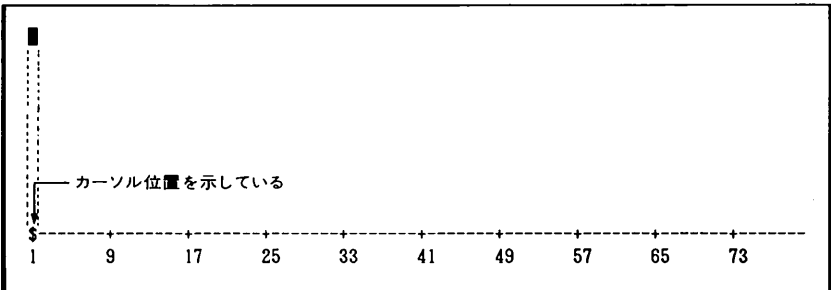


図 2.3 MED の画面 その 1

画面最下行に表示されているのは、横位置(カラム数)を見るためのスケールです。スクリーン・エディタでは、現在カーソルのある位置に文字を挿入するなどの操作を行ってテキストを作成していくわけですが、このスケール上の“\$”はカーソルの現在の横位置を示しているのです。ここで **ESC** を押すと画面は図 2.4 のようになり、各種の情報を表示します。

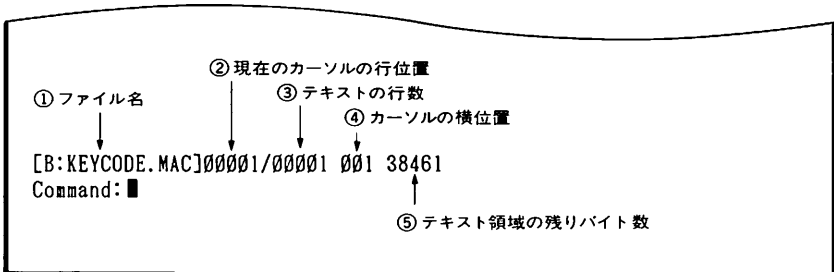



図 2.4 MED の画面 その 2











この状態で画面下から 2 行目のメッセージの意味は次のようになっています。

- ① 現在のファイル名
- ② 現在カーソルが何行目にあるかを示す。先頭行は 1
- ③ 読み込まれたテキストの最下行が何行目かを示す
- ④ カーソルの現在の横位置を示す
- ⑤ エディットできる空き領域の大きさ

ここで、**ESC** を入力すると、また図 2.3 の画面、つまりテキストが入力できる状態に戻ります。

最初のうちはサンプル・プログラムを打ち込むことにはあまりこだわらずに、いろいろな文字を打ち込んで試してみてください。打ち込まれた文字は画面に表示されるのと同時にメモリ上のエディット・バッファと呼ばれる領域に蓄えられます。

文字の桁を揃えるためには **TAB** を使います。また、改行は 、挿入／上書きのモード変更は **INS** で行います。このモードの変更によってカーソルの形が変わります。このあたりの操作は BASIC のエディタの操作と同様なのでわかりやすいでしょう。ただし、モードの変更は次に **INS** が押されるまで有効です。ここで特殊キーとその役割をまとめると次のようになります。

	カーソルを右に移動
	カーソルを左に移動
	カーソルを上移動
	カーソルを下移動
	挿入／上書きのモード切り換え
	改行
	カーソルを画面の左上隅に移動
	水平タブ
	カーソル位置の左側の 1 文字を削除
	カーソル位置の文字を削除

これらのキーも実際に入力して試してみてください。画面がいっぱいになると画面は上にスクロールしていきます。上の方を見なければ、カーソルキーで画面を動かせばよいのです。ただし、カーソルをテキストが入力されていない場所に移動させることはできません。

これらの操作で、次ページの図 2.5 のようにテキストを入力していくわけですが、これだけではエディット・バッファに蓄えられているテキストをディスクにセーブしたり、文字列の検索／置換などの機能を使うことができません。これらの機能は、エディタのコマンドとして実行することができるようになっていきます。このコマンドの呼び出し方は、次ページの表 2.2 のようにいくつかの種類に分けられています。

```

;***** PRINT KEY CODE IN HEXADECIMAL *****

CR    EQU    0DH    ; Carrige Return
LF    EQU    0AH    ; Line Feed
SYSTEM EQU    0005H ; System Call Entry

      .Z80          ; We use Zilog codes
      ASEG          ; Absolute SEGment
      ORG    100H   ; Set Start Address

;--- Main Routine ---
      LD    DE,MSG1 ; Print MSG1
      CALL PUTMSG
      LD    C,1     ; [Console Input]
      CALL SYSTEM
      PUSH AF      ; Sav

```

各フィールドはTABコードで区切る(詳しくは3.1参照)

-----\$-----

1 9 17 25 33 41 49 57 65 73

図 2.5 サンプル・プログラムの入力

種 類	入力形態	主な機能
ダイレクト・コマンド (直接実行コマンド)	・特殊キー, ・ CTRL +アルファベットキー	カーソル移動, ロールアップ ロールダウン, 挿入, 削除 モード切換え, タブ 行の分割・結合・改行等
インダイレクト・コマンド (間接実行コマンド)	・ ESC を押したあと コマンド名を入力	ファイルの読み込み, 書き出し 画面出力・プリント出力 ディレクトリ表示 フロッピーディスク諸元の表示 ヘルプファイルの表示 テキストのクリア等
ブロック・コマンド	・ SELECT を押したあと コマンドを選択	ブロックのコピー, 消去, 移動, 保存

注: 使用頻度の高いコマンドは, ファンクション・キーに登録されている

表 2.2 MED のコマンドの種類

ダイレクト・コマンドには2種類あります。1つはさきほどあげた特殊キーを押すもので、もう1つは **CTRL** (コントロールキー) とアルファベットのキーを同時に押すものです。いずれにしろそのキーを押すとすぐにコマンド

が実行されます。これに対しインダイレクト・コマンドを起動するには、まず **ESC** (エスケープキー) を押します。さきほどの図 2.4 の画面は、インダイレクト・コマンドの入力画面だったのです。ここでコマンド名を入力し、**↵** を押して初めてコマンドが実行されます。このようにインダイレクト・コマンドの実行は、ダイレクト・コマンドの実行よりも多くの手順を要するようになっています。これは、テキストを破壊する可能性のあるコマンド (たとえば "NEW", "LOAD" など) をうっかりと実行して、あとで泣きを見るのを防ぐという意味もあるのです。

これらのコマンド以外にも、テキストの一部をまとめて移動させる、ブロック・コマンドと呼ばれる命令もあります。このコマンドは **SELECT** (セレクトキー) を押し、そのブロック領域の始点、終点を指定してコマンドを入力すると実行されます (図 2.6)。

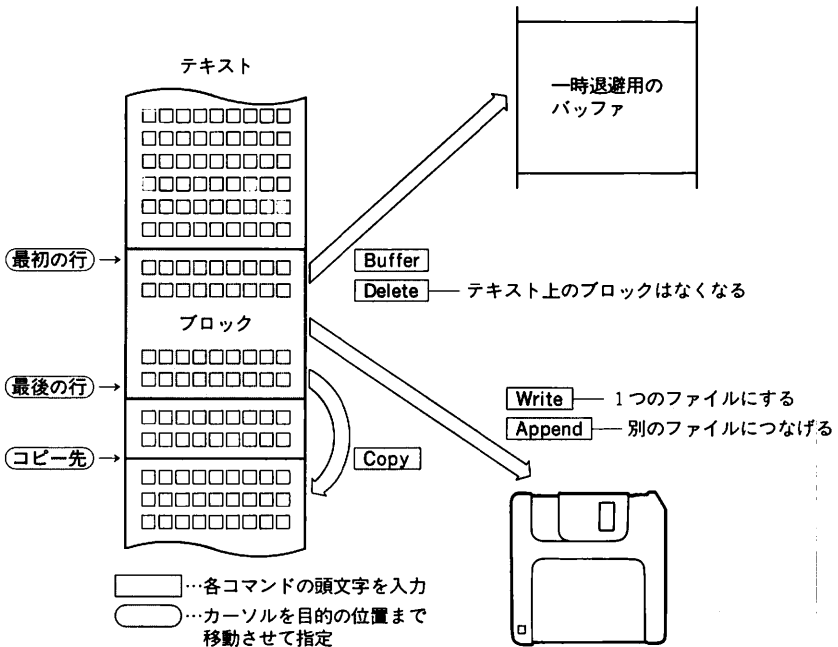



図 2.6 ブロック・コマンドの考え方

実際のコマンドとその機能については、巻末の Appendix を参照してください。またエディット中でも、**F6** を押せばコマンドの要約を見ることができますので、必要なときは参照するとよいでしょう。

前にもいいましたが、最初のうちはエディタのすべての機能を使う必要はありません。コマンドに関しても、とりあえずファイルのロード/セーブ、エディタの終了など必要最小限のものを覚えれば十分でしょう。残りのコマンドは、テキストをより速く効率的に編集する手助けとなるものなので、基本操作に慣れてから少しずつマスターしていけばよいのです。

とにかく、ここでは MED を使ってサンプル・プログラムの入力が終わったものとします。エディタを終了するためには **ESC** を押して "QUIT " と入力します。そうすると図 2.7 のように表示されます。

```

PUTHEX:
  PUSH   AF      ; Save Code
  RRCA   AF      ; Shift Code
  RRCA   AF      ; 4bits(high)
  RRCA   AF      ; <->
  RRCA   AF      ; 4bits(low)
  CALL   HEXSUB  ; Print 4bits
  POP    AF      ; Restore Code
HEXSUB:
  AND    0FH     ; [ Print 4bits(low) ]
  ADD    A,0     ; Use 4bit(low) only
  ADD    A,0     ; Convert
  CP     '9'+1   ; 0-9 => '0'-'9'
  JR     C,HEXS1 ; 10-15 => 'A'-'F'
  ADD    A,'A'-10-0
HEXS1:
  LD     E,A     ; E = Out Code
  LD     C,2     ; [Console Out]
  CALL   SYSTEM
  RET    AF      ; PUTHEX/HEXSUB End

  END          ; Program End

```

```

[B:KEYCODE.MAC]00058/00058 001 37235
Save (Y/N)?  .....  または  でセーブされる

```

図 2.7 MED の終了

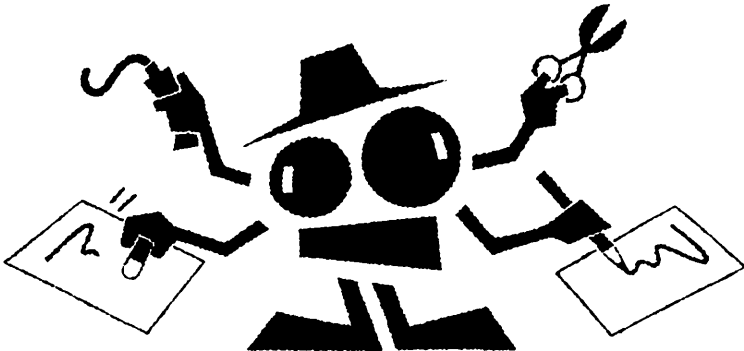
そこで **Y** (または **␣**) を押します。そうするとエディット・バッファの内容がディスクに書き込まれ、エディタが終了し DOS のコマンド待ち状態に戻ります。テキストが正しくセーブされたかどうかを、DOS の DIR コマンドや TYPE コマンドで確認しておきましょう (図 2.8)。

```

A>dir b:␣
COMMAND COM      6656 85-09-02 10:10p
MSXDOS  SYS      2432 85-08-23  9:29p
KEYCODE  MAC      1229 88-04-05  3:56p.....指定したファイル名
          3 files  717824 bytes free          でセーブされている
A>type b:keycode.mac ␣]                  かを確認する
;***** PRINT KEY CODE IN HEXADECIMAL *****.....ファイルの
          .Z80                ; We use Zilog codes          内容が正し
CR      EQU      0DH        ; Carrige Return                くセーブさ
                                                              れているか
                                                              を確認する

```

図 2.8 作成したファイルの確認



2 3 サンプル・プログラムのアセンブル

ここでは MSX・M-80 (以下単に M-80 と呼ぶ) の使い方について見ていきたいと思ひます。まずはじめに、M-80 で扱うファイルについて説明しておきましょう。そのファイルとは 4 種類あり、それぞれの関係は図 2.9 のようになっています。

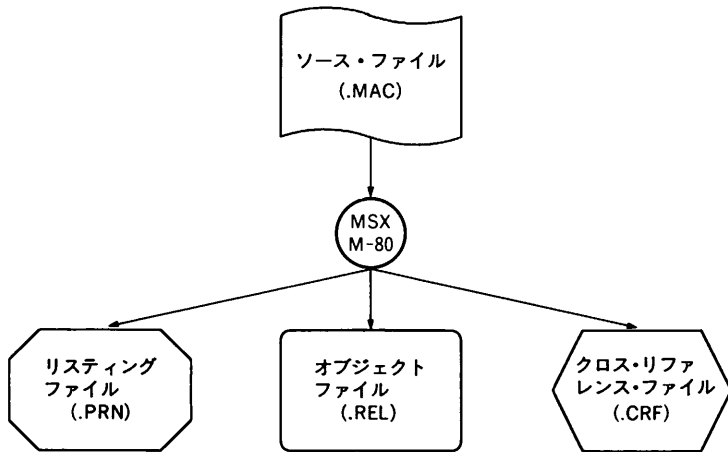


図 2.9 M-80 で使用するファイル

この図のうち、ソース・ファイルについてはすでにおわかりでしょう。M-80 のアセンブリ言語で書かれたソース・プログラムがはいっているファイルのことです。


オブジェクト・ファイルとは、M-80 がこのソース・ファイルをアセンブルして得られるオブジェクトを入れるファイルです。このファイルは次に出てくる MSX・L-80 (以下 L-80 と呼ぶ) の入力ファイルとして用いられます。

リスティング・ファイルとは、アセンブル・リスト（1章を参照）を入れるファイルです。このファイルは、ソース・プログラムが実際にアセンブルされた結果を参照するために、プリンタに出力する場合などに用いられます。

クロス・リファレンス・ファイルは、前のリスティング・ファイルの内容に内部ラベルのクロス・リファレンス情報を含めたものです。このクロス・リファレンス情報というのは、ラベルがどの場所で定義され、どの場所から参照されているかということを示すものです。本書では扱いませんが、このクロス・リファレンス・ファイルは、CREF-80を用いるときに必要となります。

M-80を使うときには、アセンブルに必要なファイルとスイッチを指示することが必要です。このスイッチとは、M-80の持つ特別な機能を使うかどうかを指定するためのものです。スイッチについては巻末のAppendixを参照してください。アセンブルのための指示はコマンドで与えます。コマンドの内容の説明にはいる前に、コマンドの与え方を説明しておきましょう。コマンドを与える方法は次の2通りがあります。


① M-80 を呼び出すときに同時に M-80 のコマンドを指定する

A> M80 <M-80 のコマンド> 

この方法では、M-80が呼び出され指定されたファイルのアセンブル作業が終わると、すぐにDOSのコマンド入力待ち状態に戻ります。この方法を用いると、M-80の起動とコマンドの指定をバッチ・ファイルとして記述できるので、アセンブル作業を一括処理することができます。

② M-80 を呼び出すときにはパラメータを指定せず、M-80 のプロンプト “*” に応じてコマンドを与える

A> M80 

* <M-80 のコマンド> 

この方法では、コマンドを終えても DOS に戻らず、次の〈M-80 のコマンド〉を入力できます。したがって、複数のファイルを一度にアセンブルしたいというような場合に有効な方法です。なお、M-80 から DOS に戻るためには M-80 のプロンプトが出ているときに **CTRL** + **C** を押します。

さてこの〈M-80 のコマンド〉ですが、コマンドの形式は次のようになっています。

```
[<オブジェクト・ファイル名>] [, [リスティング・ファイル名]] = <ソース・ファイル名> [/ <スイッチ>]
```

ここで指定するファイル名は、基本的に拡張子も含めて自由に付けることができます。しかし、図 2.9 を見てもおわかりのように、ある 1 つのプログラムについていくつかの種類のファイルが用いられるわけですから、まぎらわしい名前は避けるべきです。一般的にファイルの種類の違いは、ファイル名の拡張子の部分で行われています。M-80 では、コマンド中でファイルの拡張子が省略された場合、あらかじめ決められた拡張子が指定されたものとして処理されます。つまりその拡張子を指定したとみなされるのです。実は、サンプル・プログラムの拡張子を“.MAC”としたのは、このためだったのです。私たちが好き勝手なファイル名を付けるのは自由ですが、混乱を避けるためにも、できるだけ標準的な拡張子を付けるのが望ましいでしょう。

コマンド入力の際、オブジェクト・ファイル名とリスティング・ファイル名は省略することができます。この場合、作成されるオブジェクト・ファイルには、自動的にソース・ファイル名の拡張子を“.REL”に変えたファイル名が付けられます。したがって、ソース・ファイル名と違う名前のオブジェクト・ファイルを作りたい場合には、オブジェクト・ファイル名の指定を省略することはできません。いっぽう、リスティング・ファイル名の場合は、省略するとリスティング・ファイルが作成されません（/L スイッチを付けて強制的にリスティング・ファイルを作る場合を除いて）。

なお、次のような指定をした場合には、オブジェクト・ファイルもリスティング・ファイルも作られません。

, = <ソース・ファイル名>

何もファイルが作られないのなら意味がないのではと思うかもしれませんが、M-80 アセンブラにソース・プログラムを通すことで、エラーチェックを行うことができます。ただし、ここでのエラーチェックとは、アセンブラの文法に合致しているかどうかを調べるだけのもので、プログラムの内容までチェックしてくれるわけではありません。

ファイルの指定方法は複雑なので、いくつかのコマンドの例をあげておきましょう。

SAM1, SAM1 = SAM1

ソース・ファイル“SAM1.MAC”からオブジェクト・ファイル“SAM1.REL”とリスティング・ファイル“SAM1.PRN”を作成します。

SAM2 = SAM2
= SAM2

このどちらの場合も、ソース・ファイル“SAM2.MAC”からオブジェクト・ファイル“SAM2.REL”を作成します。リスティング・ファイルは作成しません。

, = SAM3

ソース・ファイル“SAM3.MAC”を読み込んでアセンブルを行いますが、オブジェクト・ファイルもリスティング・ファイルも出力しません。

では、実際にサンプル・プログラムをアセンブルすることにしましょう。サンプル・プログラムはワークディスク上の“KEYCODE.MAC”でした。オブジェクト・ファイル“KEYCODE.REL”とリスティング・ファイル“KEYCODE.PRN”をワーク・ディスクに出力させるには、たとえば次のように指定します。

B:KEYCODE, B:KEYCODE=B:KEYCODE

この指定によるアセンブル時の画面は図 2.10 のようになります。

```
A>M80 B:KEYCODE,B:KEYCODE=B:KEYCODE   
No Fatal error(s).....エラーがなければこのような  
メッセージが表示される  
A> █
```

図 2.10 サンプル・プログラムのアセンブル

アセンブル時にエラーが起こらなければ“No Fatal error(s)”のようにメッセージが出力されるはずです。もしエラーがあると、その旨メッセージが表示されます(図 2.11)。その場合には、もう1度ソース・ファイルをエディタで修正して、正しくアセンブルされるまでやり直してください。

```
A>M80 B:KEYCODE,B:KEYCODE=B:KEYCODE   
U 0108 CD 0000          CALL  SYSTEM  
U 0143 CD 0000          CALL  SYSTEM  
U 015D CD 0000          CALL  SYSTEM  
  
3 Fatal error(s)  
  
A> █
```

図 2.11 アセンブル時のエラー・メッセージ

ここで得られたリスティング・ファイルをプリントアウトすることで、実際にアセンブルされた結果がわかります。正しくアセンブルされた場合のリスティング・ファイルは図 2.12 のように出力されます。

```

MSX.M-80 1.00 01-Apr-85 PAGE 1

;***** PRINT KEY CODE IN HEXADECIMAL *****
                .Z80           ; We use Zilog codes
000D           CR EQU 0DH      ; Carrige Return
000A           LF EQU 0AH      ; Line Feed
0005           SYSTEM EQU 0005H ; System Call Entry

0000'          ASEG           ; Absolute SEGment
                ORG 100H       ; Set Start Address

;--- Main Routine ---

0100 11 011D    LD DE,MSG1 ; Print MSG1
0103 CD 0141    CALL PUTMSG
0106 0E 01     LD C,1      ; [Console Input]
0108 CD 0005    CALL SYSTEM
010B F5        PUSH AF     ; Save Character
010C 11 012D    LD DE,MSG2 ; Print MSG2
010F CD 0141    CALL PUTMSG
0112 F1        POP AF      ; Get Character
0113 CD 0147    CALL PUTHex ; Print code in Hex
                DE MSG3     ; Print MSG3

```

図 2.12 リスティング・ファイルのプリントアウト

24 サンプル・プログラムの リンク・ロードと実行

アセンブルされたオブジェクト・ファイル“～.REL”を読み込んで連結（リンク・ロード）して、そのまま実行したり、実行可能なCOM形式のファイルを作る作業を行うのが、L-80リンク・ローダです。このリンク・ローダが使うファイルは図2.13のとおりです。

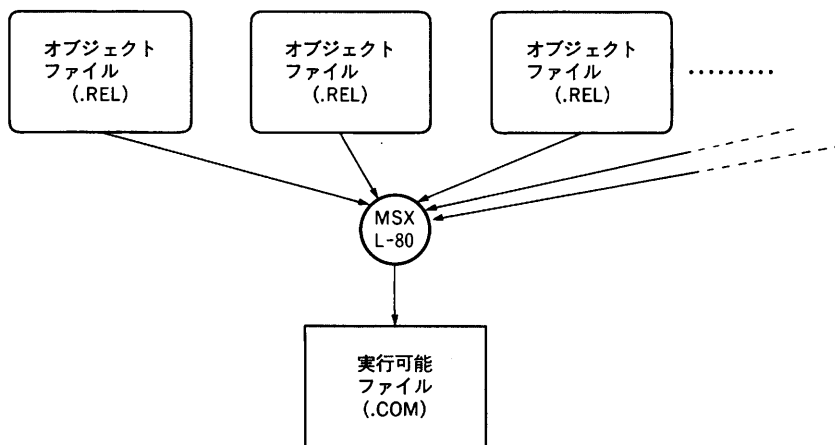


図 2.13 L-80 で使用するファイル

このようにアセンブラとリンク・ローダが分かれているのは、プログラムのモジュール別開発を行うためだということはさきほど述べました。モジュール別開発の方法についてはあとで説明することにして、ここでは、サンプル・プログラムの場合のように1つのソース・プログラムから実行可能なプログラムを作るという作業を通して、L-80の使い方に慣れておくことにしましょう。

L-80 にも、M-80 の場合と同様に入出力ファイル名やリンクのスイッチなどのコマンドを与えることが必要です。この指定の方法も M-80 の場合とほとんど同じで、直接 DOS のコマンドラインに書く方法と、L-80 をパラメータを与えずに起動し、プロンプト “*” に応じてコマンドを入力していく方法の 2 つが用意されています。

L-80 のコマンドは、基本的にはオブジェクト・ファイル名の並びという形で表されます。このオブジェクト・ファイル名は拡張子を省略することができます。その場合の拡張子は “.REL” と解釈されます。

〈オブジェクト・ファイル名 1〉 [, 〈オブジェクト・ファイル名 2〉 …]

しかし、これらのコマンドを与えただけでは、各ファイルをリンクするだけで、そのリンクされたプログラムはディスクに保存されませんし、リンクが終わっても DOS に制御を戻しません。これらの働きはスイッチで指定してやらなければなりません。ここでは、必要最小限のスイッチを示しておきます。

- ／N リンクした結果をこのスイッチの直前のファイル名で示される
ファイルに保存する
- ／E L-80 から DOS に戻る

考えてみればすぐわかることかもしれませんが、／N の直前のファイル名のデフォルトの拡張子は “.COM” となっています。ここで作られたファイル (COM 形式) が DOS の外部コマンドとして実行できるのです。これ以外のスイッチで今後使うものもあるのですが、その都度説明することにします。またよく使われるスイッチについては巻末の Appendix にまとめてあります。

サンプル・プログラムのオブジェクト・ファイル “B:KEYCODE.REL” から実行可能な “B:KEYCODE.COM” を作るための L-80 に与えるコマンドは次のようになります。

B:KEYCODE, B:KEYCODE／N／E

このコマンドでリンク・ロードして“KEYCODE.COM”が完成したら、このプログラムを実際に実行してみましょう（図 2.14）。

```

A>L80 B:KEYCODE,B:KEYCODE/N/E 
MSX.L-80 1.00 01-Apr-85 (c) 1981,1985 Microsoft
Data 0100 0161 < 97>
42713 Bytes Free
[0000 0161 1]
A>B:KEYCODE .....さっそくできあがったコマンドを実行
Input Char ? .....コードを出力させたい文字を入力
Hex Code = 53H.....コードは16進数で表示される
A>■.....コマンドを実行し終わるとDOSに戻る

```

図 2.14 リンク・ロードと実行のようす

以上、アセンブリ言語のプログラムを入力して実行するまでの流れをひとつおし紹介してきました。確かに BASIC でプログラムを書いて実行するのに比べると、アセンブリ言語によるプログラミングから実行までの手順は複雑であり、これらの手順をふむのが面倒くさいと考えるのも当然かもしれません。それにこの程度のプログラムでは、実行速度も見た目には BASIC と大差ありません。しかし、このプログラムはれっきとしたアセンブリ言語で開発されていることを思い出してください。本章では、MED、M-80、L-80 というソフトウェア・ツールを使って、いつでも MSX-DOS から呼び出すことができる外部コマンド“KEYCODE”が作成できたのです。

3章

アセンブリ言語での 約束事

— 書式, 擬似命令, マクロ機能 —



BASIC 言語でプログラムを書く場合にも、たとえば次のような約束事がありました。プログラムの各行の先頭に行番号を付ける、ステートメントとステートメントの間はコロン(:)で区切るなどです。同様に、アセンブリ言語のプログラムを書く場合にも、アセンブラが処理できるように書いてやらなくてはなりません。

本章では、アセンブリ言語のプログラムを書く際の約束事について説明します。プログラムの書き方といっても、ここで扱うのはプログラミングそのものではなく、アセンブラにプログラムを正しくアセンブルさせるために必要となる基本的な事項や書式についてです。また、私たちがこれから使う MSX・M-80 アセンブラには、「マクロ機能」という便利な機能が備わっています。本章の後半では、このマクロ機能について簡単に説明することになります。

3

1

ソース・プログラムの書式

これからアセンブリ言語の書式や文法について見ていきますが、アセンブラと一口にいってもさまざまな種類があります。CPUが異なるとアセンブラとその文法が異なるのは当然のことです（マシン語のニーモニック自体が異なるのですから）。では、CPUが同じであればアセンブリ言語の文法はまったく同じであるか、というと残念ながらそうではありません。アセンブラによってその機能が異なりますので、基本的な部分では共通であっても、細かい部分で文法が微妙に食い違っていることがあります。

本書で扱う MSX・M-80 は、8080/Z80 の標準アセンブラである“MACRO-80”（マイクロソフト社製）と同機能なので、私たちは 8080/Z80 の標準的なアセンブリ言語の文法を取り扱うことになります。

■ 行

前章でも述べましたが、ソース・プログラムは「行」の集まりとして扱われます。そして各行に、シンボル、ラベル、CPU 命令（ニーモニック）、擬似命令、コメントなどが置かれています。ここでの行は、画面やリストの左端からリターン・キーで改行されるまでの文字列を指しています。画面やプリンタ上で複数行にまたがって表示されたとしても、1 行として取り扱われるという点は BASIC などと変わりありません（図 3.1）。

また、リストではとくにリターンコードを表示していませんが、入力する際には忘れないようにしてください。

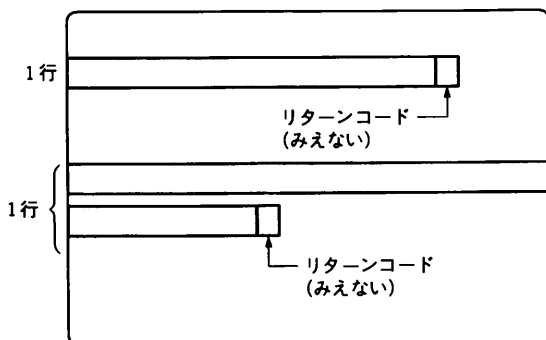


図 3.1 行の概念

■ ステートメントとフィールド

プログラムの各行には、ステートメント (Statement=文) が置かれます。このステートメントの形式は図 3.2 のようになっています。

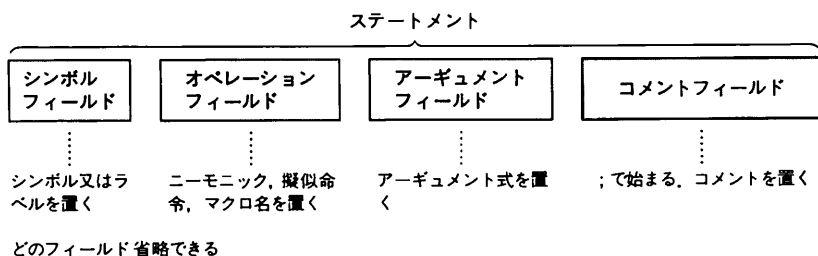


図 3.2 ステートメントの形式

・シンボル・フィールド

このフィールドにはシンボルを記述します。ラベルの場合には、その直後にコロン (:) を付けなくてはなりません。

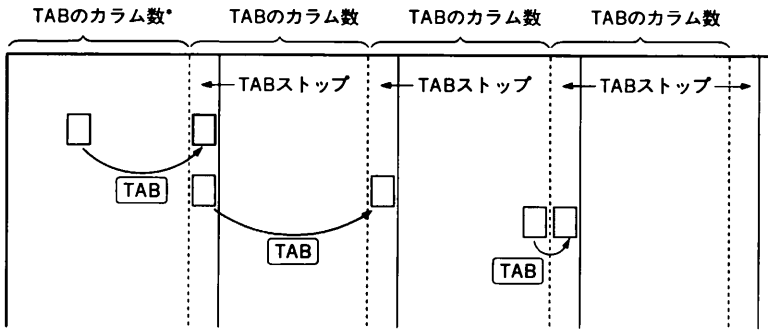
・オペレーション・フィールドとアーギュメント・フィールド

このフィールドには、CPU 命令、擬似命令などを記述します。

・コメント・フィールド

セミコロン（；）を先頭にして、それ以降にコメントを記述します。

また、それぞれのフィールドの間は、1つ以上のスペースまたはTABコードで区切らなくてはなりません。TABコードは `TAB` を押して入力されるコードです（図 3.3）。



TABコードを受けると、カーソルは次のTABストップに移動する

・通常は8

図 3.3 TAB コードの働き

このようにTABコードを利用することで、簡単にフィールドの桁を揃えることができます。また、どのフィールドも省略することが可能となっています。さらに、まったくステートメントのない空行も許されています。

なお、MSX・M-80はカタカナや漢字を正しく解釈しないため、コメントも英語かローマ字で記述する必要があります。しかし、本書ではプログラムの内容をより深く理解してもらうため、これ以降に出てくるプログラムについては、リストの横に日本語の説明を入れてあります。コメントはできる限り付けておいた方が、あとでプログラムを見直すときにわかりやすいものです。そこで、みなさんがプログラムを打ち込む際には、本書の説明を参考にして、自分でコメントを付けておくとよいでしょう。

■ シンボル

シンボルは、数値やアドレスに付ける名前です。このシンボルについては文字数や使える文字などに制限（アセンブラによって異なる）があります。MSX・M-80では、任意の長さのシンボルを用いることができますが、先頭の16文字までが有効です。シンボルに使える文字は次のものです。

A~Z a~z 0~9 \$. ? @ _

このうち、数字(0~9)は先頭の文字に用いることができません。これは、数値との混同を避けるためです。また、英小文字と英大文字は区別されません。

また、シンボルによって表現可能な数値の範囲は0~FFFFH、10進数で0~65535です。

シンボルの定義は、コロン(:)を用いる方法と、擬似命令EQUを用いる方法が一般的です。いったん定義されたシンボルは、CPU命令や擬似命令のアーギュメントとして参照することができます。

■ 数値定数・文字定数

これらの定数はいずれもCPU命令や擬似命令のアーギュメントとして用いられます。数値定数の基数(何進数であるか)を示すためには、次の記号を用いますが、これらを省略した場合には10進数だと解釈されます。16進数の場合に最上位にA~Fがくるときには、シンボルと区別するためにその前に0を付けなくてはなりません。

nnnnB	……2進数
nnnnO or nnnnQ	……8進数
nnnnD	……10進数
nnnnH or X'nnnn'	……16進数

また、'A'のような文字定数を用いることもできます。'A'の値は対応する文字コードですから41Hです。たとえば、

```
CP    'A'
```

と書くのは、

```
CP    41H
```

とするのと同じ意味を持つのです。

■ 文字列

文字列はシングル・クォーテーション('), またはダブル・クォーテーション(")で囲みます。文字列がアーギュメントとなると引用符内の文字列が順にメモリに格納されます(擬似命令DBの解説(p.69)参照)。

■ 演算子

数値定数、文字定数、シンボルなどは演算を行わせて、その演算結果をCPU命令や擬似命令のアーギュメントとして与えることができます。この演算子は、算術演算子と論理演算子の2つに分類されますが、このうち真偽の判断のための論理演算子についてはここでは触れません。

算術演算子は、四則演算や、剰余(割り算の余り)、ビットのシフト、ビット単位の論理演算などがあげられます。このうち、四則演算以外の演算子、つまり、 $-$, $+$, $*$, $/$ 以外の演算子は、その演算の対象となる定数やシンボルなどと分離するために1つ以上の空白を入れなければなりません。

また、演算子には優先順位が設定されています。たとえば、かけ算の演算子($*$)は、足し算の演算子($+$)よりも優先順位が高いといった具合です。この演算子(算術演算子)と優先順位を表3.1に示し、演算の具体的な例を図3.4に示します。

演算子	演算内容	優先順位
HIGH	絶対16ビット値の上位8ビットを分離する	1
LOW	絶対16ビット値の下位8ビットを分離する	
*	右オペランドと左オペランドを乗ずる	2
/	左オペランドを右オペランドで除し、商を返す	
MOD	左オペランドを右オペランドで除し、剰余を返す	
SHR	左オペランドを右オペランドの値だけ右へシフトする	
SHL	左オペランドを右オペランドの値だけ左へシフトする	
-(負号)	オペランドの負数を返す	3
+	左オペランドと右オペランドを加算する	4
-	左オペランドから右オペランドを減ずる	
NOT	オペランドの全ビットを反転する。	5
AND	左オペランドと右オペランドの論理積を返す	6
OR	左オペランドと右オペランドの論理和を返す	7
XOR	左オペランドと右オペランドの排他的論理和を返す	

表 3.1 演算子と優先順位

例 1

$$\begin{array}{c}
 \boxed{2 * 3 + 1} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{6 + 1} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{7}
 \end{array}$$

例 2

$$\begin{array}{c}
 \boxed{\text{LOW } 0\text{FFFCH}} + \boxed{\text{HIGH } 0\text{FFFCH}} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{0\text{FCH}} + \boxed{0\text{FFH}} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{1\text{FBH}}
 \end{array}$$

例 3

$$\begin{array}{c}
 \boxed{0\text{FEH}} \text{ SHL } \boxed{(3-1)} \text{ AND } \boxed{0\text{FOH}} \text{ OR } \boxed{0\text{FH}} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{0\text{FEH}} \text{ SHL } \boxed{2} \text{ AND } \boxed{0\text{FOH}} \text{ OR } \boxed{0\text{FH}} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{0\text{F8H}} \text{ AND } \boxed{0\text{FOH}} \text{ OR } \boxed{0\text{FH}} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{0\text{FOH}} \text{ OR } \boxed{0\text{FH}} \\
 \Downarrow \\
 \boxed{0\text{FFH}}
 \end{array}$$

図 3.4 演算の例

3 2 擬似命令

1章でも述べたように、擬似命令はアセンブラに対して指示を与える命令です。ですから、擬似命令がアセンブラの機能を表すといってもよいでしょう。MSX・M-80は非常に高機能なアセンブラなので擬似命令も多く用意されています。MSX・M-80の擬似命令は大きく次の7種類に分けられます。

- ・ロケーション・モード関連 …… セグメントの割り当て
- ・文の制御 …… ニーモニック記法やプログラムの
終わりなどの指定
- ・データ定義/シンボル定義 …… データ領域の確保や値の設定、シンボルの定義
- ・ファイル操作 …… ファイルの読み込みなど
- ・リスト出力制御 …… アセンブル・リストのタイトルや書式を制御する
- ・条件判断 …… 条件によりアセンブルの流れを変える
- ・マクロ関連 …… マクロの定義など

いろいろな種類の命令があることに驚かれた人もいるでしょうが、結局これらの命令はアセンブラによるプログラム開発を助けるためのものですから、必要なものから順にマスターしていけばよいのです。ここでは、この多くの擬似命令のなかでもアセンブラ・プログラミングに欠かせないもの、とくに有用なものについてのみ説明することにします。その他の命令については、一部はあとで扱うことにしますが、それ以外の命令は巻末の Appendix や MSX・M-80のマニュアルなどを参照してください。

ロケーション・モード指定

● ASEG (Absolute SEGment) …… 絶対モード指定

このASEG 擬似命令は、生成されるプログラムを置くアドレスをアセンブル時に決めて固定するという指定です。「なんだ当り前のことではないか」と思われるかもしれません。

MSX・M-80 では何も指定しない場合には、プログラムを置くべきアドレスをアセンブル時には決定しません。つまり、アセンブルして得られた結果（この段階では実行することはできない）は、任意のアドレスに置くことができるのです。このことを、「リロケータブル」であるといいます。このアセンブル結果は、リンク・ロードという作業をとおして実際に置くべきアドレスを決め、メモリ上に配置するのです（図 3.5）。

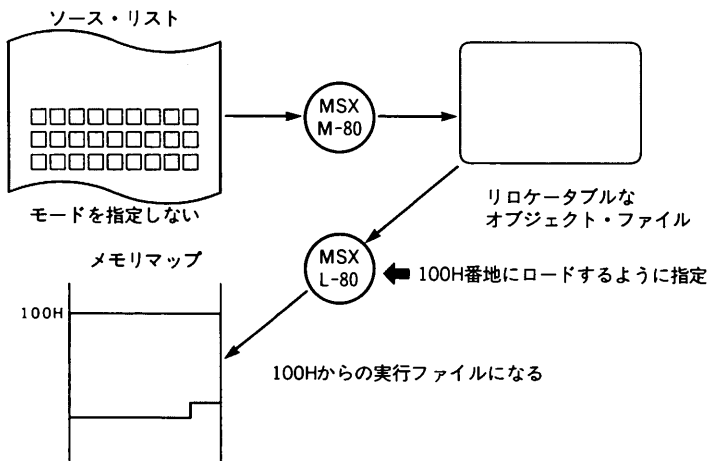


図 3.5 モードを指定しない場合（相対モード）

これに対して、絶対モード指定をしてアセンブルしたプログラムは、アセンブル時に定められたアドレスにしかリンク・ロードできません（図 3.6）。

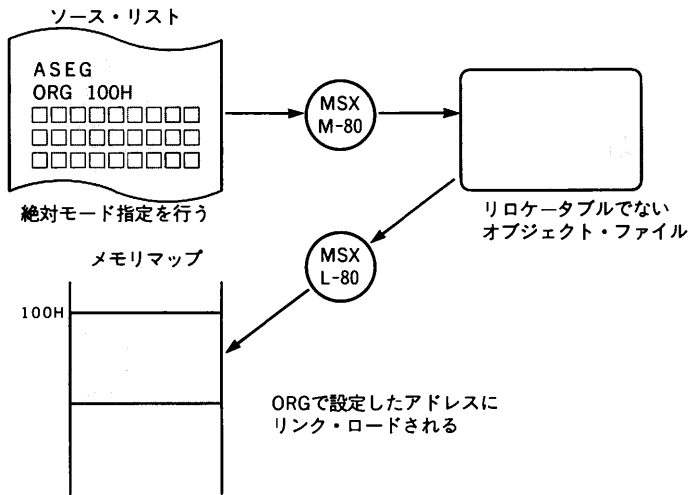


図 3.6 絶対モード指定をした場合

実は、「アセンブルしたあとにロード・アドレスを決められる」という機能は、MSX・M-80 の持つ特徴の 1 つなのです。この機能の使い方などについては 4 章で詳しく説明します。

■ 文の制御

● ORG (ORiGin) …… ロケーション・カウンタ値の設定

ロケーション・カウンタの値を設定するものです。ロケーション・カウンタとは、得られるオブジェクト・プログラム (マシン語コード) のアドレスを指しています。結局この命令でオブジェクト・プログラムをメモリ上に置く際のアドレスを設定することになります。絶対モードでは、“ORG XXXXH” と書かれていると、この行以降のオブジェクト・プログラムをアドレス XXXXH 番地から生成していきます。1 つのソース・プログラムのなかで複数の ORG 擬似命令が存在することも許されています。しかし、この場合には、プログラムが重なってしまうことも起こり得ますから注意が必要です (図 3.7)。

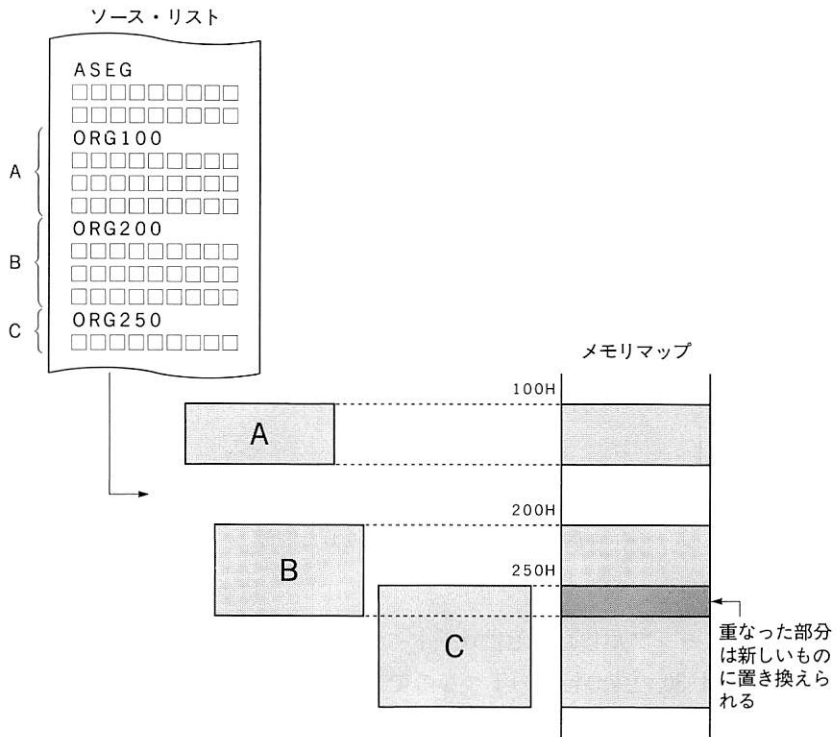


図 3.7 複数の ORG 命令のあるプログラム

- .Z80 …… Z80 モード選択
- .8080 …… 8080 モード選択

MSX・M-80 は、Z80 CPU の命令セットおよび 8080CPU の命令セットのどちらでもアセンブルすることができます。この命令セットの選択は、この擬似命令を用いてプログラム中で行うか、アセンブルを行わせるときにコマンドラインからスイッチを用いて指定します。

- END …… アセンブルの終了

ソース・プログラムの終了を指定します。END 命令以降に何が書かれてあっても、その部分はアセンブルされません。

■ シンボルの定義

- EQU (EQUate) …… 再定義不可能なシンボルの定義
シンボルに数値を割り当てます。この書式は次のようになっています。

〈シンボル〉 EQU 〈式〉

このとき、〈シンボル〉に〈式〉の値が定義されます。〈式〉には、数値定数のほかにもそれまでに定義されたシンボルや、それらの間の演算結果を用いることができます。ラベルの定義ではありませんから、〈シンボル〉のあとには、コロン(:)は付けません。なお、いったん擬似命令 EQU で定義されたシンボルは、そのプログラム中で再定義することはできません。

- ASET または SET …… 再定義可能なシンボル定義

この擬似命令 ASET/SET は、擬似命令 EQU と同様にシンボルに値を定義するものです。その書式は、EQU の場合と同じです。擬似命令 EQU と異なっているのは、プログラム中で何度でも再定義できるという点です。なお Z80 のニーモニックには SET 命令がありますから、擬似命令の SET は Z80 モードでは用いることができません。Z80 モードでは、機能はまったく同等の擬似命令 ASET を用いてください。

■ データの定義

- DB (Define data Byte) …… バイト・データの定義

メモリ上にデータを 1 バイト単位で格納するための命令です。その書式は次のようになっています。

DB 〈式〉 [, 〈式〉 ……]

DB 〈文字列〉 [, 〈文字列〉 ……]

ここでは、〈式〉の場合と〈文字列〉の場合に分けて書きましたが、実際には2つの組み合わせもよく用いられます。なお、〈式〉の値は2バイトで計算されて下位1バイトデータがセットされますが、〈式〉の値の範囲は-255~+255の範囲でなければなりません(それ以外ときにはエラーとなる)。また、〈文字列〉は1バイトごとに最上位ビットを0にして順に格納されます。

この擬似命令 DB の使用例を図 3.8 に示します。

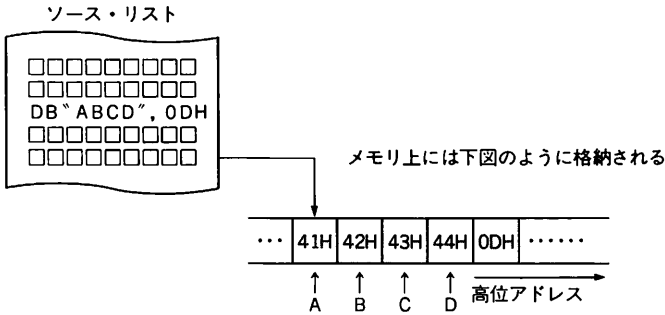


図 3.8 擬似命令 DB でのデータの格納

- DW (Define data Word) 2 バイト (ワード)・データの定義
メモリ上にデータを2バイト単位で格納するための命令で、その書式は次のとおりです。

DW <式> [, <式>]

<式>の値は、基本的に0~65535、つまり16ビット符号なしの整数ですが、-32768~-1の場合には、2の補数表記として扱われます。この2の補数について詳しくは説明しませんが、FFFFHを-1、FFFEHを-2というように解釈するというものです。

いずれにせよ、この値がメモリ上では、下位バイト、上位バイトの順で格納されます(図 3.9)。

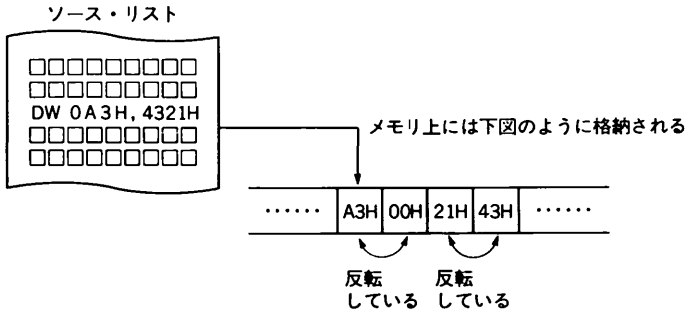


図 3.9 擬似命令 DW でのデータの格納

- DS (Define Storage) …… メモリ領域の確保と初期設定
メモリ領域を確保（予約）します。この擬似命令には次の2つの書式があります。

- ① DS <式>
- ② DS <式>, <値>

①の場合、メモリ領域を<式>の値が示すバイト数だけ確保します。つまり、ロケーション・カウンタを<式>の値だけ進めるのです。この場合には、確保されたメモリ領域のプログラム実行開始時の初期値は決っていません。この初期値が決まらない領域をどう使うかがわからないかもしれませんが、たとえばプログラムを実行するときに領域の内容を初期設定するような場合や、データの一時退避用の領域などに用いればよいのです。

②の場合にも、①の場合と同様にメモリ領域を<式>の値が示すバイト数だけ確保します。①と違っているのは、その初期値が<値>に設定されるという点です。

図 3.10 にこの命令を用いた領域の確保のようすを示します。

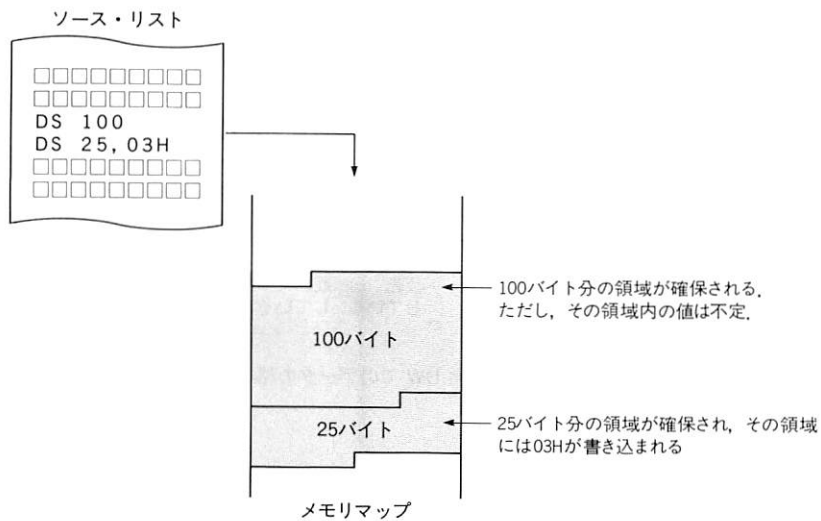


図 3.10 擬似命令 DS でのメモリ領域の確保

3 3 マクロ機能

マクロ機能とはプログラムのなかで一連の命令群をある名前で登録しておく、必要なところにその名前で命令群を呼び出せるというものです。シンボルがアセンブル時に数値に変換してくれるということに少し似ています。その程度の機能ではたいしたことではないと思う人もいるかもしれませんが、このマクロ機能を使うと、アセンブリ言語のプログラムがより一層わかりやすく簡潔に書けるようになります。

■ マクロの定義

マクロは文字列の置き換えですが、マクロを利用するためにまずこのマクロを登録（マクロ定義）しておかなくてはなりません。このマクロの定義は、ソース・プログラム中で次のように行います。

<マクロ名>	MACRO	マクロ定義の開始
	.	
	.	マクロ定義ブロック
	.	
	ENDM	マクロ定義の終了

こうすると、マクロ定義ブロックの内容が<マクロ名>で登録されます。この<マクロ名>は、シンボルの場合と同様に英文字で始まる文字列ですが、頭の16文字までが有効です。もちろん、マクロ定義の内容は何行にわたってもよく、ニーモニック、コメント、擬似命令、マクロ呼び出しなどアセンブラで処理できるものなら何でも書くことができます。

たとえば画面上で改行を行うというマクロは、1文字表示のシステムコー

ル <02H> を利用して次のように書くことができます。

CRLF	MACRO	……	CRLF というマクロの定義の開始
LD	E, 0DH	……	キャリッジ・リターン・コード
LD	C, 02H	……	1文字出力のファンクション番号
CALL	0005H	……	システムコールを呼ぶ
LD	E, 0AH	……	ライン・フィード・コード
LD	C, 02H	……	1文字出力のファンクション番号
CALL	0005H	……	システムコールを呼ぶ
ENDM		……	CRLF マクロの定義の終わり。この部分は定義するだけで実際にマシン語としては展開されない

■ マクロの呼び出し

マクロの呼び出しは、マクロの定義以降ならどこでも可能です。マクロの呼び出す手順は簡単です。CRLF というマクロ名で定義されたマクロを呼び出すには、必要な場所に、

CRLF

と書くだけです。こうすると、その場所にマクロ定義ブロックの内容が復元されるのです。このマクロの呼び出しでマクロの内容が復元することを「マクロを展開する」といいます。

このようにあらかじめマクロを定義しておけば、あたかもアセンブリ言語に新しい命令が増えたかのように使えるために、プログラムを読みやすく書きやすいものにすることができます。

さきほどの改行を行うマクロを実際に定義し、呼び出すプログラム“CRLF.MAC”のアセンブル・リストを見てみましょう (図 3.11)。

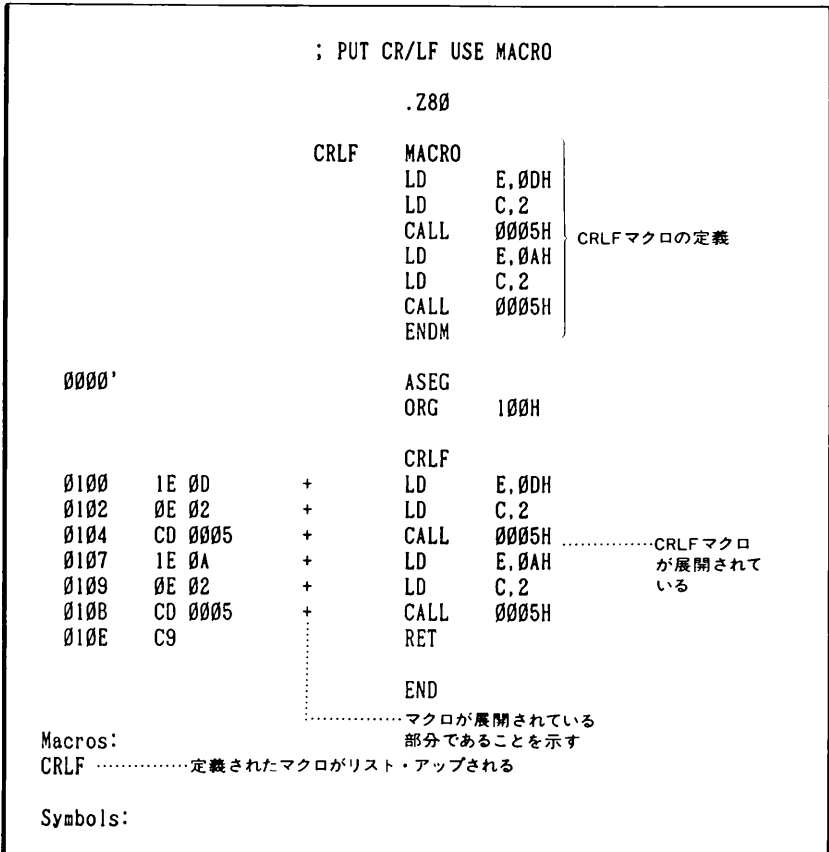
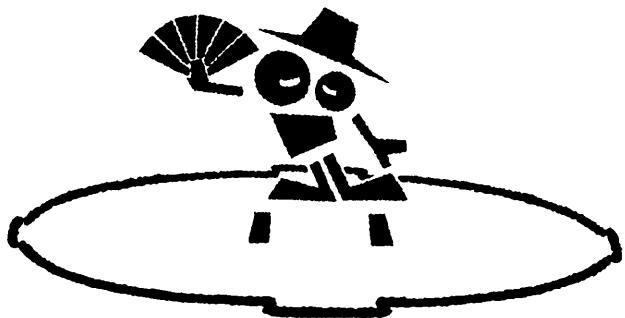


図 3.11 CRLF.MAC のアセンブル・リスト



■ パラメータ付きマクロ

これまでの例は単なる文字列の置き換えでしたが、基本パターンが同じでもパラメータに従ってマクロの展開を変化させるということもできます。こうすれば、1つのマクロ定義をいろいろな場面で使用することができます。このマクロ定義の書式は次のようになります。

```

<マクロ名>  MACRO  [<ダミー> [, <ダミー> [, …… ]]]
      .
      .
      .
      ENDM

```

この書式は、パラメータを取らない場合のマクロ定義の書式を拡張したものです。ここで<ダミー>を「仮パラメータ」(ダミー・パラメータ)と呼びます。仮パラメータはそれぞれ32文字以内です。この仮パラメータを使ってマクロ定義ブロックを記述することができます。

このマクロを呼び出すためには、マクロ定義をしたあとで

```

<マクロ名>  [<パラメータ> [, <パラメータ> [, …… ]]]

```

と書いておきます。そうすると、<パラメータ>の内容を“左から順に”マクロ定義の<ダミー>に置き換えて、その場に展開してくれるのです。マクロを呼び出すときに与える<パラメータ>を「実パラメータ」といいます。なお、マクロ定義のときの仮パラメータの数とマクロ呼び出しのときの実パラメータの数はかならずしも一致している必要はありません。余っているパラメータは無視しますし、不足しているパラメータは空白として扱われるからです。

では、実例を示すことにしましょう。図 3.12 は画面の上に文字列を表示するプログラム(PUTMSG.MAC)のアセンブル・リストです。パラメータがどの

ように展開されているかを見てください。

```

; PUT MESSAGE ON SCREEN

.Z80

0024      EOS      EQU      '$'
0005      SYSTEM   EQU      0005H

          PUTCHR   MACRO    CHAR
          LD       E, CHAR
          LD       C, 02H
          CALL    SYSTEM
          ENDM

          CRLF    MACRO
          PUTCHR   0DH
          PUTCHR   0AH
          ENDM

          PUTMSG  MACRO    MSGP
          LD       DE, MSGP
          LD       C, 09H
          CALL    SYSTEM
          ENDM

0000'     ASEG
          ORG     100H

          CRLF
0100      1E 0D      +      LD      E, 0DH
0102      0E 02      +      LD      C, 02H
0104      CD 0005    +      CALL   SYSTEM
0107      1E 0A      +      LD      E, 0AH
0109      0E 02      +      LD      C, 02H
010B      CD 0005    +      CALL   SYSTEM
          PUTMSG  MSG
010E      11 0125    +      LD      DE, MSG
0111      0E 09      +      LD      C, 09H
0113      CD 0005    +      CALL   SYSTEM
          CRLF
0116      1E 0D      +      LD      E, 0DH
0118      0E 02      +      LD      C, 02H
011A      CD 0005    +      CALL   SYSTEM
011D      1E 0A      +      LD      E, 0AH
011F      0E 02      +      LD      C, 02H
0121      CD 0005    +      CALL   SYSTEM
    
```

PUTCHRマクロの定義
 CRLFマクロの定義 (PUTCHRマクロを用いている)
 PUTMSGマクロの定義

パラメータが展開されている
 マクロが展開されている

```

0124    C9                                RET

0125    44 6F 6E    MSG:  DB    "Don't Worry My Friend!",EOS
0128    27 74 20
012B    57 6F 72
012E    72 79 20
0131    4D 79 20
0134    46 72 69
0137    65 6E 64
013A    21 24

                                END

Macros:
CRLF          PUTCHR          PUTMSG .....定義されたマクロがリスト
                                         アップされる

Symbols:
0024    EOS                    0125    MSG                    0005    SYSTEM

```

図 3.12 PUTMSG.MAC のアセンブル・リスト

この例では、マクロ CRLF のなかで別のマクロ PUTCHR を呼び出しています。このようにマクロのなかで別のマクロの展開を指示することもできます。

以上のように、まとまった機能ごとにマクロを定義しておけば、あとは名前(マクロ名)だけで、それらの機能が簡単に呼び出せるということがわかってもらえたと思います。

■ マクロとサブルーチン

マクロはサブルーチンと比較してどのように違うのでしょうか？ どちらも名前前で命令の集まりを「呼び出す」というところは似ています。しかし、マクロは呼び出すといっても命令の集まりを“CALL”するのではなく、そのつど命令をソース・プログラムの呼び出す部分に展開しています(図 3.13)。

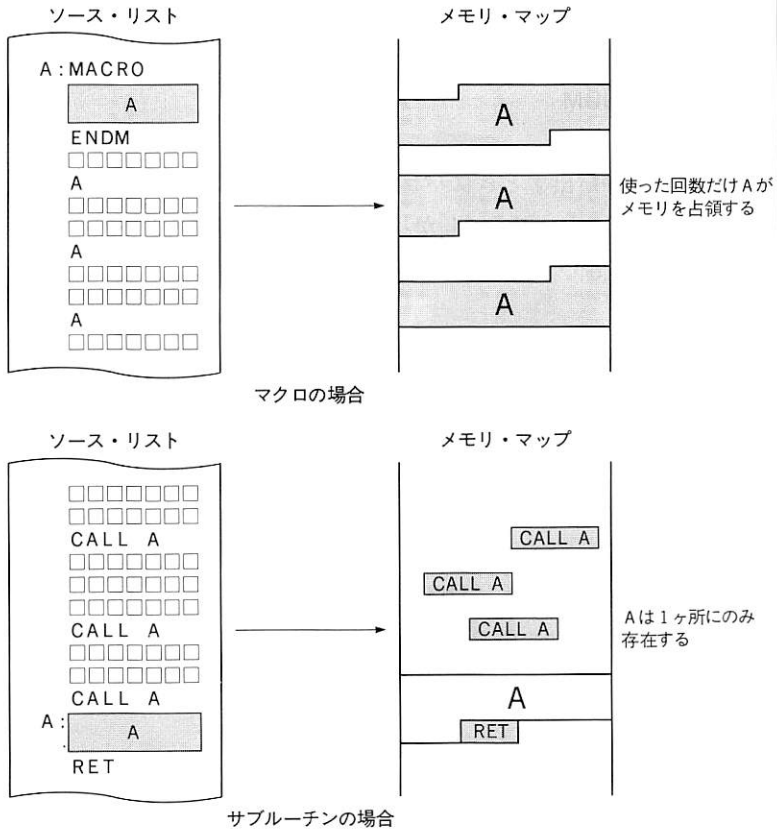


図 3.13 マクロとサブルーチン

したがって、マクロを多用すると使った分だけ命令が展開されるため、多くのメモリ領域を必要とします。しかしCALL~RET命令が使われないためにプログラムの実行が少し速くなるというメリットもあります。このあたりを考えてマクロとサブルーチンを使い分ける必要があります。

また、マクロを展開するのはあくまでアセンブルを行うときであって、実行するときではありません。「Aレジスタにパラメータの2倍を加える」というマクロを次のように書いたとします。

```
ADDA2  MACRO  PARAM
        ADD    A, PARAM * 2
        ENDM
```

このマクロを呼び出すときにパラメータとして定数を渡すのであれば、まったく問題は起こりません。しかし、たとえば B レジスタの内容を渡そうとして次のように書いても正しくマクロ展開されません。

```
ADDA2  B
```

どうしてもレジスタ値を与えたいのならば、次のようにマクロを定義する必要があります。

```
ADDA2  MACRO  PARAM
        ADD    A, PARAM
        ADD    A, PARAM
        ENDM
```

■ 繰り返し

M-80 には、特殊なマクロとして回数を指定すれば回数分だけ命令を展開してくれるという便利な擬似命令が用意されています。その書式は次のとおりです。

```
REPT   <回数>
      .
      .
      .
ENDM
```

こうすることで、この REPT と ENDM の間の部分を〈回数〉だけ展開してくれるのです。当然のことですが、この命令の展開はアセンブル時に行われるものですから、〈回数〉はアセンブル時に決まっている必要があります。

では、これまでのマクロ機能のまとめとして、1章で取り上げた、入力キーの文字コードを表示するプログラムをマクロ機能を使って書き直してみます。

```

;***** PRINT KEY CODE IN HEXADECIMAL ***** ..... 1章のサンプル・プログラムとの
. Z80 ..... 違いはマクロを使用している点
                                     だけでプログラムの構造はまったく
                                     同じ

CR      EQU      0DH
LF      EQU      0AH
SYSTEM  EQU      0005H

SYSCALL MACRO   FUNCNO ..... システムコールをするマクロの
LD      C, FUNCNO ..... 定義。パラメータとしてファンク
CALL   SYSTEM ..... ション番号をとる
ENDM

PUTMSG  MACRO   MSG ..... メッセージを表示するマクロの定義(1章の
LD      DE, MSG ..... サンプル・プログラムではサブルーチンとな
SYSCALL 09H ..... っていた)。パラメータは表示するメッセー
ENDM ..... ジのはいったアドレス

ASEG
ORG     100H

;--- Main Routine ---

PUTMSG  MSG1 ..... 文字列表示マクロ(MSG1の表示)
SYSCALL 01H ..... システムコール・マクロ(1文字入力)
PUSH   AF
PUTMSG  MSG2 ..... 文字列表示マクロ(MSG2の表示)
POP    AF
CALL   PUTHEX
PUTMSG  MSG3 ..... 文字列表示マクロ(MSG3を表示)
RET

MSG1:  DB      CR, LF, 'Input Char ? $'
MSG2:  DB      CR, LF, 'Hex Code = $'
MSG3:  DB      'H', CR, LF, '$'

```

```

;--- Print Acc in Hexadecimal Form --- ..... Aレジスタの内容
PUTHEX:                                     を16進数表示する
                                         ルーチン
    PUSH  AF
    REPT  4 ..... リビート・マクロ(4回繰り返して展開される)
    RRCA ..... 繰り返される内容
    ENDM ..... リビート・マクロの終わり
    CALL  HEXSUB
    POP   AF
HEXSUB:
    AND  0FH
    ADD  A, '0'
    CP   '9'+1
    JR   C, PUTH2
    ADD  A, 'A'-10-'0'
PUH2:
    LD   E, A
    SYSCALL 02H ..... システムコール・マクロ(1文字表示)
    RET
    END

```

リスト 3.1 KEYCODE2.MAC

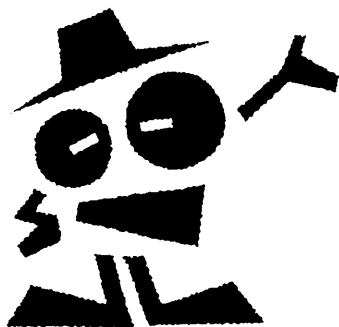
とりあえずマクロ機能がどのようなものかはなんとなくわかってもらえたと思います。マクロ機能は確かに便利なものですが、ないと何もできなくなるという種類のものではありません。プログラムのなかで少しずつ使っていくようにするとより理解も深まっていくことでしょう。

本書ではこれ以上マクロ機能について説明しませんが、マクロ機能をアセンブル時の条件判断機能などと組み合わせて使うともっと複雑な処理を行わせることもできます。もっと詳しく知りたい人は、マニュアルや他の書籍を参照してください。

4章

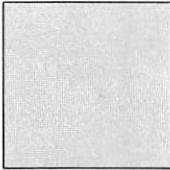
プログラム開発の効率化

— プログラムをモジュール別に開発する —



私たちが使っている M-80 は、多くの優れた特長を持っています。その1つは3章で説明したマクロ機能です。そしてもう1つはアセンブルして直接マシン語プログラムを出力するのではなく、いったんオブジェクト・ファイルを出力するということです。2章でも少し触れましたが、このオブジェクト・ファイルを使うことでプログラムをモジュール別に開発できるようになります。このプログラムのモジュール別開発は、より実用的なプログラムを作るためにもどうしても必要となってきます。

本章では、M-80 のオブジェクト・ファイル生成という機能を中心にモジュール別開発について考えていきます。また、本章の最後では、この手法を使って時計のプログラムを作ってみることにします。



4 1

モジュール化の意義

2章で作成したプログラムは1つのソース・ファイルにすべての処理を記述していました。このようにプログラム自体が短いものであれば、プログラムをいくつかに分ける必要性はあまり感じないでしょう。しかし、プログラムの規模が大きくなりソース・プログラムの量が多くなった場合でも、このままでよいのでしょうか？

アセンブリ言語では、違う値に同じ名前のシンボルを定義することはできません。ですから、新しいルーチンを作る際には、そのなかで使うすべてのシンボルがまだ使われていないことを確かめる作業が必要になりますが、この作業はプログラムが長くなるほど大変なものとなります。

また、長いプログラムを書いていると、構造のはっきりしない、いわゆるスパゲッティ・プログラムになりかねません（図4.1）。

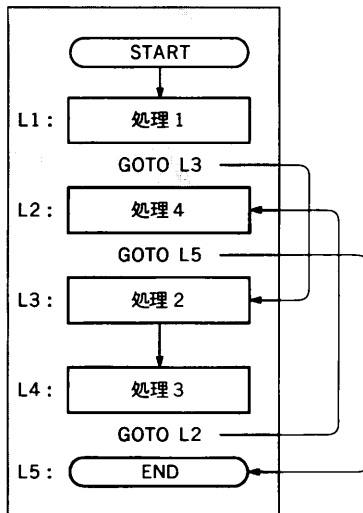


図 4.1 長ったらしいスパゲッティ・プログラム

このような事態を避けるためには、まずプログラムをサブルーチン単位に分ける必要があります。さらに、機能の似通ったサブルーチンを集めてモジュール化することで、より見通しのよいプログラムにすることができます(図 4.2)。

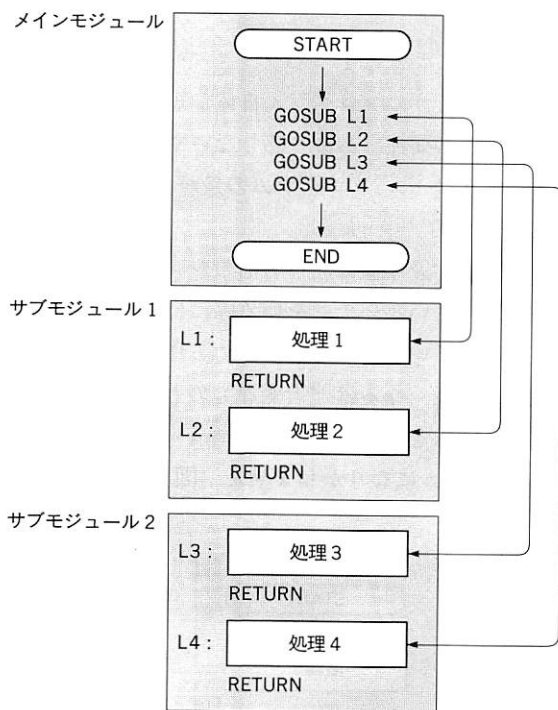


図 4.2 モジュール分割

このモジュール別のプログラム開発の利点をまとめると次のようになります。

- ・プログラム全体をモジュールの集まりとして扱うので、階層的な管理ができる
- ・各モジュール単位で開発できるので、他のモジュールの変更の影響が少なく、結果として開発効率がよくなる
- ・デバッグ作業では、修正する必要があるモジュールだけをチェックすればよい
- ・モジュールごとに機能を分けるようにすれば、プログラムが構造的に書けるようになる

次に、M-80を使ってアセンブリ言語のプログラムをモジュールごとに分けて開発する作業の手順を図4.3に示します。この図と、1つのソース・プログラムで開発をする場合（2章の図2.1）とを比較してみてください。

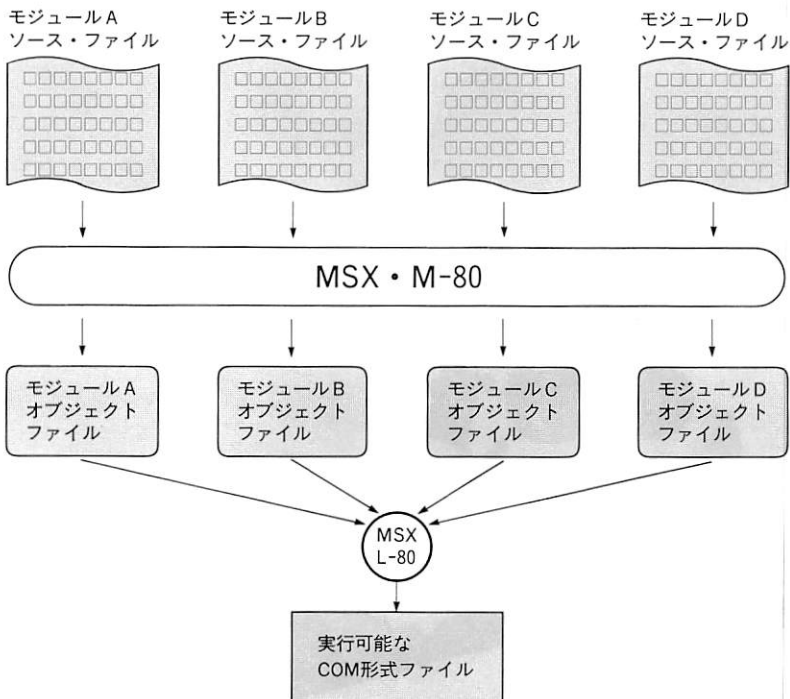
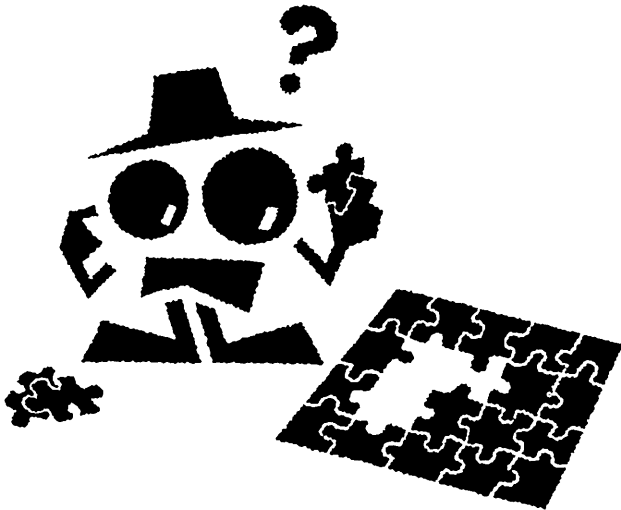


図 4.3 モジュール別のプログラム開発

ここで注意しておきたいことが1つあります。アセンブル時には、それぞれのモジュールの大きさは互いに知ることはできません。ですから、先頭に置かれるモジュールはロードされるアドレスを指定するので決めることができるとしても、それに続く残りのモジュールの置かれるアドレスは、先頭のモジュールの大きさがわかるまで知ることができないのです。

このように、それぞれのモジュールがアセンブルされているときにはプログラムの置かれる場所（絶対アドレス）は決まっていません。そのため、アセンブルして得られるオブジェクト・ファイル“~.REL”は、モジュール内のラベルをそれぞれのモジュールの先頭からの相対アドレスの形で持っているのです。L-80 リンク・ローダがそれぞれのモジュールをロードするアドレスを決めて、リロケータブル形式のモジュールを接続（リンク・ロード）することになるのです。



4 2

モジュール化とシンボル

前にも述べましたように、1つのモジュール内では違う場所に同じ名前のラベルを付けること、つまり1つのシンボルにいくつかの値を持たせることはできません。この点はモジュール分割せずに、1つのソース・プログラムでプログラム全体を記述する場合と同様です。しかし、それぞれのモジュールは独立して扱われるので、異なるモジュールであれば同じシンボル名を使っているとしても、それらは区別して扱われます。このため、他のモジュールで同じシンボル名を使ったかどうかをいちいちチェックする必要はなくなります。このようなシンボル、つまりそれぞれのモジュール内だけで使われるものを「内部シンボル」といいます。この内部シンボルは、アセンブル時にその内容に置き換えられます。

いっぽう、モジュール間で互いのシンボルを共同で使うことがあります。モジュール間で使われるシンボルは「外部シンボル」と呼ばれます。この外部シンボルは、たとえばあるモジュールで定義したサブルーチンを他のモジュールから呼び出すときなどに使われます。そのサブルーチンのシンボルは呼び出す側のモジュールでは定義していないのですから、そのままアセンブルするとエラーになります。こうならないようにするためには、内部シンボルと外部シンボルとの区別をはっきりさせる必要があります。M-80では、あるシンボルがモジュール間にまたがって使われることを宣言する疑似命令“PUBLIC”（パブリック）と“EXTRN”（エクスターナル）の2つが用意されています。これらの使い方の例を示します。

PUBLIC ABC	ABC というシンボルを他のモジュールから参照できるようにする
EXTRN ABC	ABC というシンボルは他のモジュールで PUBLIC 宣言して定義されている

このPUBLICとEXTRNの考え方を示すと図4.4のようになります。

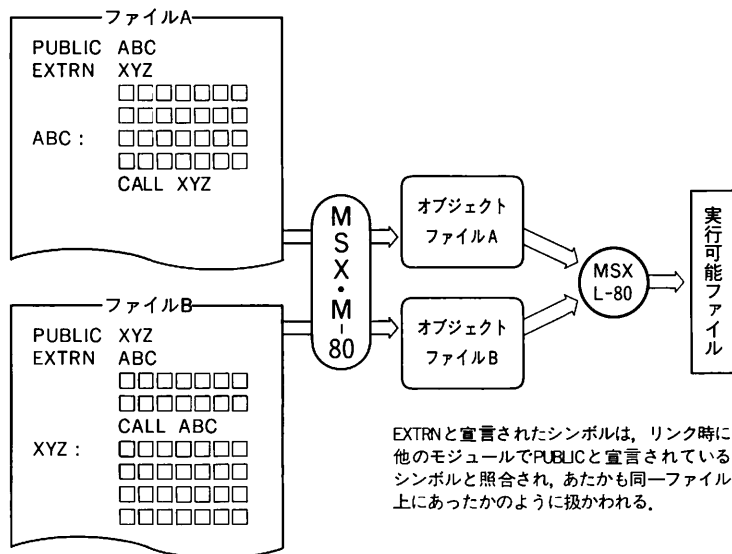


図 4.4 PUBLIC と EXTRN の考え方

このように、リンク・ローダは外部シンボルの連結を行うことで、各モジュールの関連付けを行います。実は、アセンブラによって完全に処理されるのは内部シンボルだけで、外部シンボルはシンボル名のままでリンク・ローダに渡されるようになっているのです。ここで注意してほしいのは、M-80が出力するリロケートブル・ファイル中の外部シンボルは、プログラムで使っていたシンボルの先頭の6文字だけであるということです。結局、外部シンボルとして有効なシンボル名は先頭から6文字までということになります。実際にプログラムを組む場合にはこの点を考慮しなければなりません。

また、これらの外部シンボルは、擬似命令のPUBLICやEXTRNで宣言する代わりにシンボルやラベルに直接“:” (PUBLIC宣言の代わり)や、“##” (EXTRN宣言の代わり)の記号を付けることによって宣言することもできます (図4.5)。

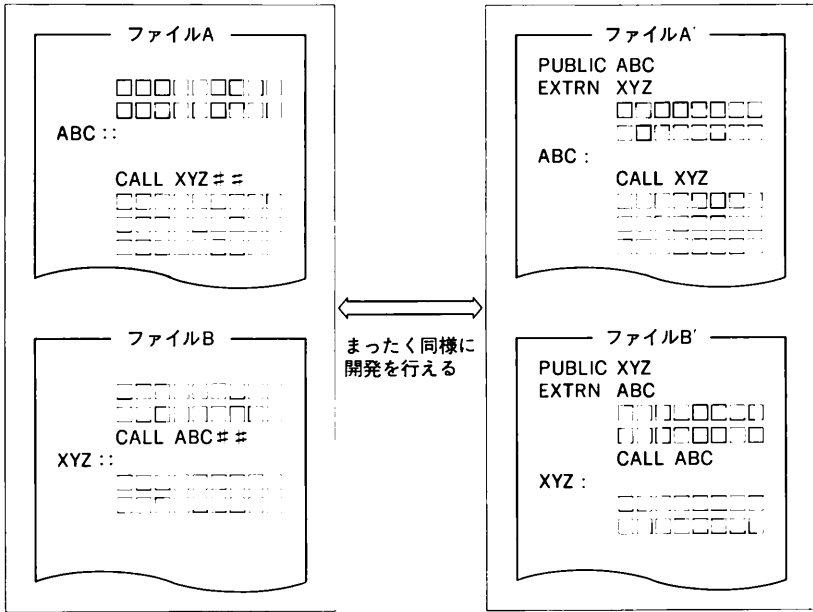
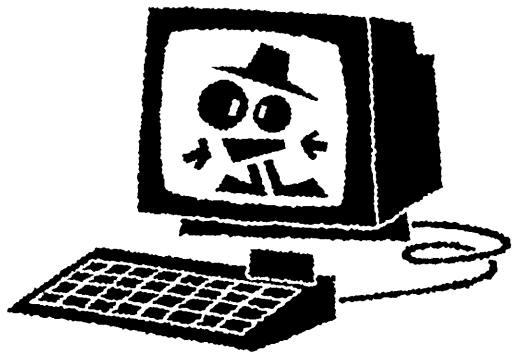


図 4.5 “: :”と“##”を用いる



4 3 コード領域とデータ領域

1章で作ったサンプル・プログラムでは、ソース・プログラムが1つだけでしたから、疑似命令の“ASEG”と“ORG”を用いてアセンブルして生成するコードを入れる場所（アドレス）を決めていました。実はそれぞれの命令の意味は次のようなものだったのです。

ASEG	…………	これ以降のプログラムは絶対モードであるという宣言
ORG 100H	……	プログラムが置かれるアドレスを 100H 番地にする

ここで、この絶対モードとは、プログラムの配置を特定のアドレスに固定するというモードのことです。この結果プログラムは 100H 番地から配置されるわけです。

これに対して、モジュール別のプログラムを作る場合には、アセンブル時にその格納されるアドレスを決めることはできません。逆に、どんなアドレスにでも置けるので、モジュールに分けられるということもできます。この場合には“ASEG”を用いることはできません。その代わりに M-80 の疑似命令“CSEG”と“DSEG”を用いることとなります。これらの宣言をソース・プログラムの先頭（ニーモニックより前）にしておくことで、モジュール内のコードはリロケータブル（再配置可能の意味）となります。このときには、“ORG”は使う意味がないということはおわかりでしょう（リロケータブルなモジュールなので）。なお CSEG と DSEG の使い分けですが、次のようになっています。

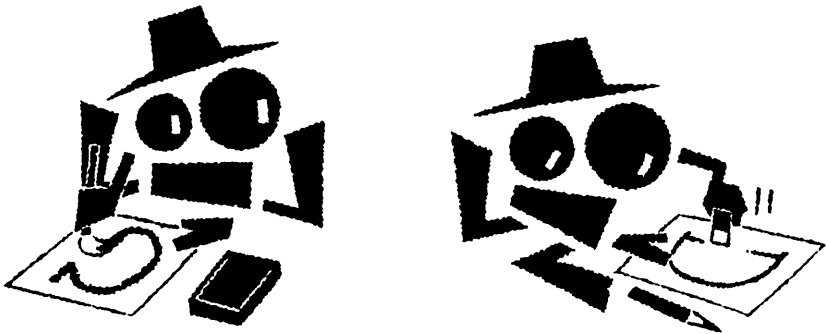
- CSEG (Code-relative)

これ以降はコード領域であり、この領域のコードはプログラムの実行時には書き換えられないという意味です。これ以降の部分は、たとえば ROM 上に置くことができます。主にプログラム領域や中身の変わらない定数領域に使います。

- DSEG (Data-relative)

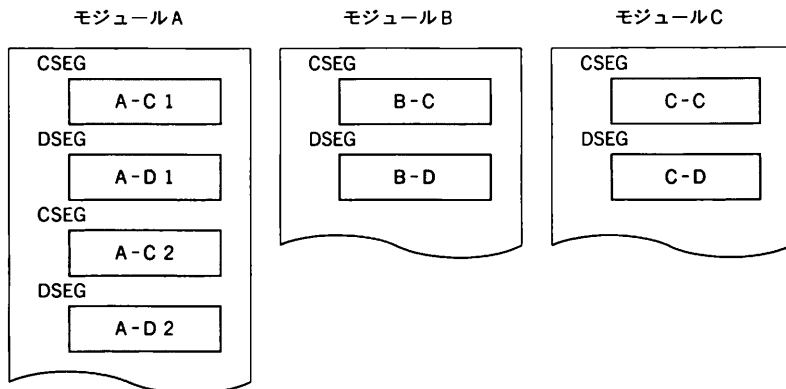
これ以降はデータ領域であり、この領域のコードは書き換えられる可能性があるということを指しています。この部分は、RAM 上に置かなくてはなりません。主にプログラムのデータ領域に使います。

この使い分けが効果を発揮するのは、プログラム本体を ROM に焼き付けたいといったような場合です。つまり、これらのモード指定の使い分けは、プログラムの ROM 化のためということができません。ただ、MSX-DOS の外部コマンドを作る場合には、プログラム全体が RAM 上にロードされるため必要ありません。CSEG と DSEG の使い分けは面倒くさいと思うのならば、プログラム全体を CSEG で書くようにしてもかまいません。しかし、プログラムの意味をはっきりさせるためにも、CSEG と DSEG を正しく使い分ける方がよいでしょう。




4章 プログラム開発の効率化

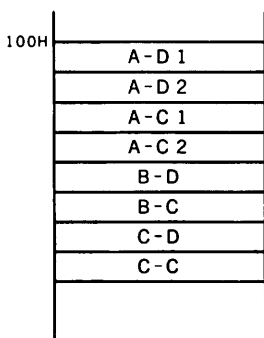
プログラムが CSEG と DSEG で書き分けてあっても、リンク・ロード時にアドレスの指定をしない場合には、モジュール名を指定した順に読み込みます。ただし、各モジュール単位では、DSEG の部分と CSEG の部分がそれぞれまとめられて、DSEG の部分、CSEG の部分の順にコードがロードされます (図 4.6)。



上に示す内容の各モジュールで下に示すコマンドを実行する

A>L80└A, B, C, A/N/E 

すると、下図のようにリンク・ロードされる



メモリマップ

図 4.6 /N/E オプション以外付けない場合のリンク・ロード

一方、リンク・ロード時に次のようなオプションを付けると、コード部とデータ部のアドレス関係をソース・プログラムとは異なったものにもできます。

- ／P：〈番地〉 コード部をロードする先頭番地を指定する（16進数）
- ／D：〈番地〉 データ部をロードする先頭番地を指定する（16進数）


A>L80□／P:300, /D:2000, A, B, C, A/N/E 

図4.6と同じ各モジュールについて、上に示すコマンドを実行すると、下図のようにリンク・ロードされる

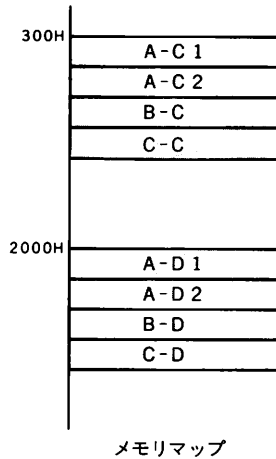


図 4.7 /P, /D オプションを付けてリンク・ロード

ソース・プログラムが1つだけの場合、プログラムはソースの先頭から実行するようになっていました。しかし、モジュールに分けたプログラムでは、どのモジュールからでも実行できるわけではありません。また、1つのモジュールのなかでもコード部とデータ部のアドレスを変えることができるのですから、どのモジュールのどのアドレスから実行させたいのかをアセンブル／リンク・ロード時に設定しておかなくてはなりません。この実行アド

レスを設定する方法は、最初に実行したいモジュールのソース・プログラムの、最後のEND文(アセンブルの終了を示す疑似命令)を以下のように書いておきます。

END <式>

そうするとL-80は、生成するマシン語プログラムの先頭アドレスの100H番地から102H番地に、<式>で示されるアドレスにジャンプする命令を書き込みます。このようにしてプログラムの実行開始アドレスを設定します(図4.8)。

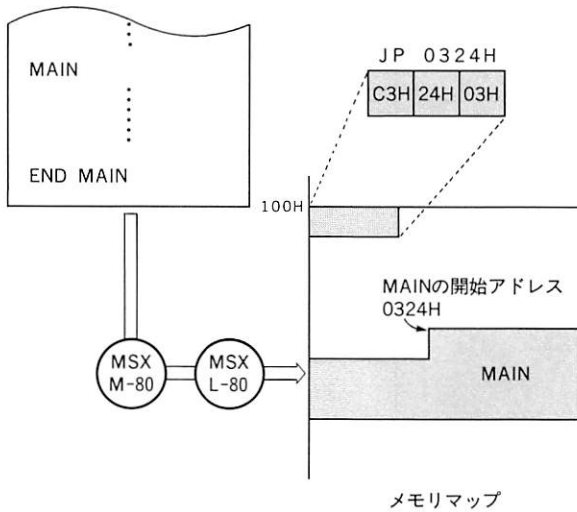


図 4.8 プログラムの実行開始アドレスの設定

4 4

時計プログラムを作る

それでは、モジュール化の手法を使ってプログラムを作ってみることにしましょう。前にもいいましたが、モジュール化の真価が問われるのは、大規模なプログラムにおいてです。しかし、ここでいきなりそんなに大きなプログラムを作ることはできませんから、時刻を表示するという簡単なプログラムをサンプルとして取り上げて、プログラムをモジュールに分けて作成することにしました。

■ プログラムの方針

ひとくちに時刻を表示するプログラムを作るといってもいろいろ決めることがあります。まず問題となるのが、時刻を表示する方法、つまり、アナログにするのかデジタルにするのかということです。しかし、アナログの時計では針の表示をどのように行うかが問題になります。できるだけ簡単なプログラムを作るという理由から、デジタル表示をすることにします。しかし、普通のデジタル表示では当り前すぎるので16進数のデジタル時計を作ることになります。これならば、前に作った16進数の値を表示するサブルーチンを使うことができます。

次に問題となるのが、時刻を表示してからどうするかということです。つまり、表示したらすぐにプログラムを終了してMSX-DOSに戻るようになるか、それともずっと時刻を表示し続けるようにするかということです。ここでは、プログラムが実行されてから何かキーが押されるまでは、時刻を表示し続けるという仕様になります。プログラムの流れを示すと図4.9のようになります。

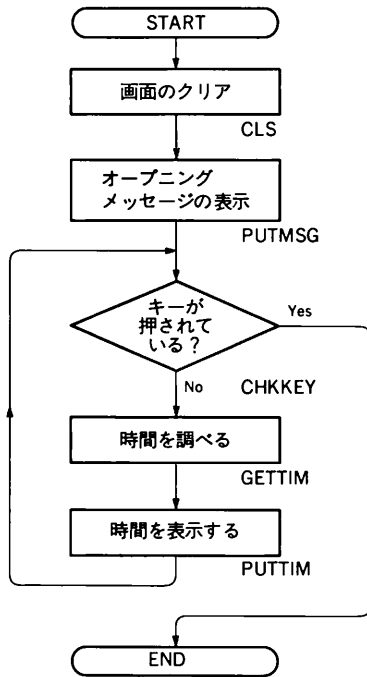


図 4.9 時計プログラムのフロー

これ以外にも具体的な画面構成についても考えなくてはなりません。画面をどのようにするかという点にもプログラマのセンスが出てきますし、実際の使い勝手もずいぶん変わってくるものです。ここで考えることは、「いかに時刻を見やすくするか?」ということと、「いかにプログラムを簡単にできるようにするか?」ということです。また、いろいろな画面モードでもちゃんと表示できるような配慮も必要となります。

いろいろな条件をいいましたが、自分のためのプログラムでは、これらの条件にこだわる必要はありません。オリジナリティあふれる画面を作ってみるのもよいでしょう。ただし、本書ではあとでちょっと手を加える関係上図 4.10 に示すような画面構成に決定します。

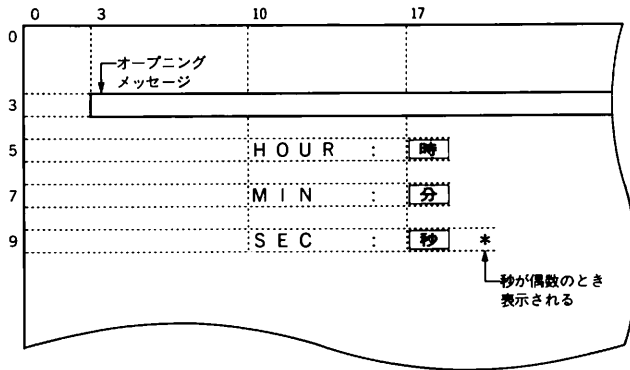


図 4.10 時計プログラムの画面構成

■ モジュール構成の決定

プログラムをどのように分けるかということ、逆にいうとモジュールごとにどのような機能を持たせるかということも問題になります。極端な話それぞれのサブルーチンごとにモジュールに分けるという方法もあります。そのようにしてもよいのですが、プログラムのファイル管理が大変になってしまうので、ここではプログラムを、①時計機能の中枢部と②入出力の下請け部分の2つのモジュールに分けることにします。

①モジュール1 “CLMAIN.MAC”

```

MAIN   ---   メインルーチン
GETTIM ---   時刻読み込みルーチン
PUTTIM ---   時刻表示ルーチン

```

②モジュール2 “CLSUB.MAC”

```

PUTMSG ---   文字列表示ルーチン
CLS     ---   画面クリアルーチン
CHKKEY  ---   キー入力検出ルーチン
PUTNUM  ---   数字表示ルーチン

```

ここで、それぞれのモジュール／ルーチン間の関係は図 4.11 のようになっています。

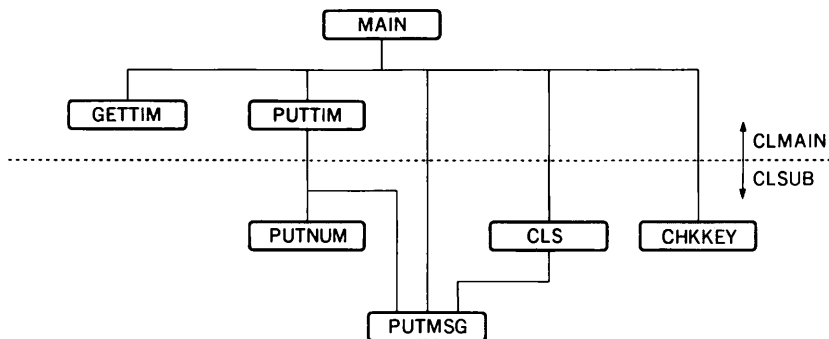


図 4.11 各ルーチン間の関係

必要となるシステムコール

このプログラムのなかでも、いくつかの MSX-DOS のシステムコールを使うこととなります。各モジュールのなかのサブルーチンの機能とシステムコールの一覧表を見比べるとだいたいの見当がつくと思います。それぞれの機能と使い方を表 4.1 に示します。

No.	機能	入力	出力
02H	コンソールへの 1文字出力	Eレジスタに 文字コード	なし
09H	文字列出力	DEレジスタに 文字列の先頭アドレス	なし
2CH	時刻の獲得	なし	Hレジスタに時 Lレジスタに分 Dレジスタに秒 Eレジスタに1/100秒

表 4.1 時計プログラムに必要なシステムコールの機能と使い方

いずれのファンクションも、Cレジスタにファンクション番号を入れ、レジスタやメモリを設定し 0005H 番地を呼び出せばよいという点では共通しています。

■ エスケープ・シーケンス

CRT 画面の制御は、画面を操作するプログラムには欠かすことができないものといえるでしょう。単に文字を端から表示するだけでは、魅力的な画面を構成することは難しいものです。実際、私たちが作ろうとしている時計のプログラムのなかでも、画面の消去(クリア)、カーソルの移動、カーソルの ON/OFF などを使います。BASIC ではそれらの機能を実行するために CLS 文や、LOCATE 文などを使って行うようになっています。MSX-DOS では、これらの機能を実行する専用のシステムコールは用意されていないのですが、これらの機能が使えないはずがありません。

○カーソル移動	
<ESC>A	カーソルを上に移動
<ESC>B	カーソルを下に移動
<ESC>C	カーソルを右に移動
<ESC>D	カーソルを左に移動
<ESC>H	カーソルをホームポジションに移動
<ESC>Y<Y座標+20H><X座標+20H>	カーソルを(X,Y)の位置に移動
○編集, 削除	
<ESC>I	画面をクリア
<ESC>E	画面をクリア
<ESC>K	行の終わりまで削除
<ESC>J	画面の終わりまで削除
<ESC>L	1行挿入
<ESC>M	1行削除
○その他	
<ESC>x4	カーソルの形を'■'にする
<ESC>x5	カーソルを消す
<ESC>y4	カーソルの形を'_'にする
<ESC>y5	カーソルを表示する

表 4.2 エスケープ・シーケンス表

MSX-DOS では、画面の制御を実現するために、特殊な文字列エスケープ・シーケンス (ESCape sequence) を用います。このエスケープ・シーケンスはエスケープ文字 (ASCII コードの 1BH) とそれに続く文字列によって表されます。この特殊な画面制御用の文字列をコンソール出力する (システムコールを用いる) ことで、画面の制御を行うのです。MSX で使うことができるエスケープ・シーケンスを表 4.2 にあげておきます。

■ スタックの設定

プログラムのなかでのデータの一時退避、サブルーチン呼び出しの際の戻りアドレスの退避などにスタック領域は欠かすことができないものです。2章で作成したサンプル・プログラム “KEYCODE.MAC” では、このスタック領域の設定についてとくに何も考えていませんでした。問題が起こることはまずないのですが、プログラムのなかでスタック領域を設定しておく方がより安全なプログラムとなります。

このスタック領域をどこにするかという問題は、実はそんなに簡単なことではありません。たとえば、スタック領域とシステムのワークエリアが重なってしまうと、スタックを操作することでワークエリアに保存してある内容が変化してしまいますし、その逆も起こりかねません。また、スタック領域を ROM 上に設定するとデータを書き込むことができなくなります。結局、TPA の後ろからスタック領域を取り、プログラムと重ならないようにするというのが、MSX-DOS 上のプログラムでのスタック設定の定石です。

そこで、SP (スタック・ポインタ) の値をどのようにして TPA の最後に設定するかという方法が問題になりますが、システムコール (0005H 番地コール) の飛び先が TPA の直後のアドレスであるという性質を利用して次のようにします。

```
LD      SP,(0006H)
```

プログラムの先頭でこのように宣言しておくことで、図 4.12 のようにスタック領域を確保したことになります。

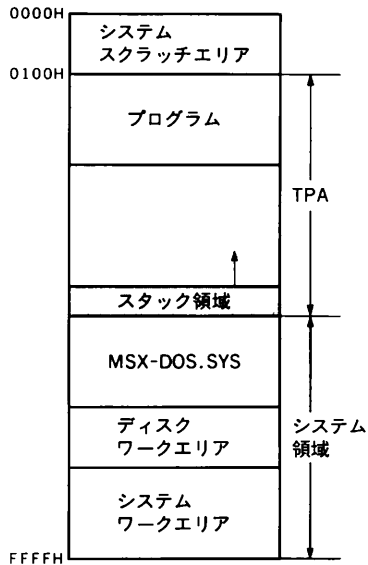


図 4.12 スタック領域の確保

プログラムのなかで SP の値を変えてしまった場合、そのプログラムを終了するときに Z80 の RET 命令を使って抜け出してはいけないということはおわかりでしょう。

前にあげた方法でスタック領域の確保を行っているプログラムを終了するときには、

```
JP    0000H
```

というようにして 0 番地に飛ぶか、

```
LD    C,0
CALL  0005H
```

のようにしてシステムリセット（システムコール 0H）を呼ぶようにします。

■ 実際のプログラム

これらのことをまとめたプログラムが、次に示すリスト 4.1 “CLMAIN.MAC” とリスト 4.2 “CLSUB.MAC” の2つのモジュールです。

```

;***** MSX CLOCK PROGRAM ***** .....時計プログラムのメイン
;[ MAIN MODULE ]                               モジュール

        EXTRN  CHKKEY  }
        EXTRN  CLS     }  他のファイルで定義
        EXTRN  PUTMSG  }  されているシンボル
        EXTRN  PUTNUM  }  を使うという宣言

        .Z80

BOOT    EQU    0000H .....ブート時のジャンプ先
SYSTEM  EQU    0005H .....システムコールの飛び先
ESC     EQU    1BH .....エスケープ文字の文字コード
EOS     EQU    '$' .....文字列の終わりを示す(システム
                           コール09Hを利用)

;--- Set Data Macro ---
SETMAC  MACRO  DATPTR, DATREG .....レジスタの値をメモリに保存する
        LD     A, DATREG           マクロ、保存するアドレスと保存
        LD     (DATPTR), A        するレジスタ名がパラメータ
        ENDM

;--- Put Data Macro ---
PUTMAC  MACRO  MSGPTR, DATPTR ..... データを表示するマクロ、表示する
        LD     DE, MSGPTR         メッセージと保存されているメモリ
        CALL  PUTMSG             の番地をパラメータとする
        LD     A, (DATPTR) ..... 数値を取り出す
        CALL  PUTNUM             数値の表示
        ENDM

CSEG .....相対アドレス指定のコード領域

;--- Main Routine --- .....時計プログラムのメイン・ルーチン
MAIN:
        LD     SP, (SYSTEM+1) .....スタックポインタの設定
        CALL  CLS .....画面の消去(外部で定義されている)
        LD     DE, MSGOPN
        CALL  PUTMSG .....オープニング・メッセージの表示

MLOOP:
        CALL  CHKKEY ..... キーが押されているかを
        OR    A                調べる(外部で定義)

```

```

JP      NZ,BOOT .....キーが押されていればプログラムを終了
CALL   GETTIM .....そうでなければ現在の時間を調べる
CALL   PUTTIM .....現在の時間を表示する
JR      MLOOP .....何かキーが押されるまで繰り返し

MSGOPN:
DB     ESC,'Y',3+20H,3+20H .....カーソルの移動の文字列
      (エスケープ・シーケンス)
DB     'MSX CLOCK IS RUNNING NOW!' .....タイトル
DB     ESC,'x5' .....カーソルを消す(エスケープ・シーケンス)
DB     EOS .....文字列の終わり

;--- Get Time & Set Work --- .....時刻を調べてワークエリア
GETTIM:
      に保存するルーチン
LD     C,2CH
CALL   SYSTEM .....現在時刻を知るシステムコール
SETMAC SEC,D .....秒を保存
SETMAC MIN,L .....分を保存
SETMAC HOUR,H .....時を保存
RET

;--- Print Time --- .....ワークエリアを参照し時刻を
PUTTIM:
      表示するルーチン
PUTMAC MSGHOU,HOUR .....時間の表示
PUTMAC MSGMIN,MIN .....分の表示
PUTMAC MSGSEC,SEC .....秒の表示
LD     A,(SEC) .....秒を取り出す
LD     DE,MSGODD .....秒が奇数ならMSGODD
AND    1
JR     NZ,PUTT1
LD     DE,MSGEVN .....秒が偶数ならMSGEVN

PUTT1:
CALL   PUTMSG .....DEレジスタの示す文字列を表示
RET

MSGHOU: DB     ESC,'Y',5+20H,10+20H,'HOUR : ',EOS ...ガイドラインのメッセージ
MSGMIN: DB     ESC,'Y',7+20H,10+20H,'MIN : ',EOS   (カーソル移動のエスケープ・シーケンスを含む)
MSGSEC: DB     ESC,'Y',9+20H,10+20H,'SEC : ',EOS

MSGODD: DB     ' ',EOS }
MSGEVN: DB     ' *',EOS } 奇数秒/偶数秒のときのメッセージ

DSEG .....データ領域

;--- Work Area --- .....GETTIMで取り込まれた時刻が保存される領域

SEC:   DS     1 .....秒
MIN:   DS     1 .....分
HOUR:  DS     1 .....時

END    MAIN .....100H~102H番地に設定されるジャンプ先の登録

```

```

;***** MSX CLOCK PROGRAM ***** .....時計プログラムのサブ・
;[ SUB MODULE ] .....モジュール(16進表示版)

PUBLIC CLS
PUBLIC PUTMSG } 他のファイルからも参照される
PUBLIC CHKKEY } 外部シンボルの宣言
PUBLIC PUTNUM }

.Z80

SYSTEM EQU 0005H .....システムコールの飛び先
ESC EQU 1BH .....エスケープ文字の文字コード
EOS EQU '$' .....文字列の終わりを示す(システムコール09Hを利用)

SYSCALL MACRO FUNCNO .....システムコール・マクロ
LD C, FUNCNO
CALL SYSTEM
ENDM

CSEG .....相対アドレス指定(リロケータブルな
モジュールにするため)

;--- Clear Screen --- .....画面消去ルーチン
CLS:
LD DE, CLSMMSG
CALL PUTMSG .....文字列表示ルーチンの呼び出し
RET
CLSMMSG: DB ESC, 'j', EOS .....画面消去の文字列
(エスケープ・シーケンス)

;--- Print Message (DE = pointer) --- .....DEレジスタで示される文字
PUTMSG: .....列を表示する
SYSCALL 09H .....システムコール(文字列出力)
RET

;--- Check Key is Pushed ? --- .....キーが押されたかどうかを調べる
;[OUT] A = 0 (Not Pushed) / 0FFH (Pushed)
CHKKEY:
SYSCALL 0BH .....システムコール(コンソールの状態を調べる)
RET

;--- Print Number of Acc (Hexadecimal) --- .....Aレジスタの値を16進数表示
PUTNUM: .....するルーチン(もうおなじみの
はず)
PUSH AF
REPT 4
RRCA
ENDM
CALL PUTN1
POP AF
PUTN1:
AND 0FH

```



```

ADD    A, '0'
CP     '9'+1
JR     C, PUTN2
ADD    A, 'A'-10-'0'

PUTN2:
LD     E, A
SYSCALL 02H
RET

END .....サブ・モジュールの終わりでは
        アドレスの指定はしない

```

リスト 4.2 CLSUB.MAC

この2つのモジュールのアセンブル、リンク・ロード、実行までの一連のようすを、図 4.13 の実行例で示しましょう。

```

A>M00 =B:CLMAIN.MAC  .....CLMAIN.MACをアセンブルして
                                     CLMAIN.RELを作成

No Fatal error(s)

A>M00 =B:CLSUB.MAC  .....CLSUB.MACをアセンブルして
                                     CLSUB.RELを作成

No Fatal error(s)

A>L00 B:CLMAIN,B:CLSUB,B:CLK/N/E  .....CLMAIN.RELとCLSUB.REL
                                     をリンクしてCLK.COMを作成

MSX.L-80  1.00  01-Apr-85  (c) 1981,1985 Microsoft

Data  0103  01E6  < 227>

42550 Bytes Free
[0106  01E6  1]

A>B:CLK  .....完成したCLK.COMを実行

        ↓ 画面がクリアされる

MSX CLOCK IS RUNNING NOW!

        HOUR : 10

        MIN  : 2A

        SEC  : 3B ■ .....偶数秒のときには'*'が表示される

```

図 4.13 時計プログラムの開発と実行

■ プログラムの改良——10進表示にする——

とりあえず、16進数の時計は完成しました。このままでも別にかまわないのですが、たいていの人は、16進数では違和感を感じるのではないのでしょうか。この時計プログラムを10進数の表示に直したのも作っておきましょう。時刻の表示を10進数に直すためだけにプログラム全体を書き直すという必要はありません。“CLSUB.MAC”のなかのPUTNUMルーチンを書き直せばよいのです。このルーチンを書き直した新しいモジュール“CLSUB2.MAC”をリスト4.3に示します。

```

;***** MSX CLOCK PROGRAM ***** .....時計プログラムのサブ・
;[ SUB MODULE 2 ]                      モジュール(10進表示版)
                                         10進表示版と異なるの
                                         は、数字表示ルーチン
                                         "PUTNUM"だけなのでそ
                                         れ以外の部分につい
                                         ては16進表示版のリス
                                         トを参照してください

      PUBLIC CLS
      PUBLIC PUTMSG
      PUBLIC CHKKEY
      PUBLIC PUTNUM

      .280

SYSTEM EQU    0005H
ESC     EQU    1BH
EOS     EQU    '$'

SYSCALL MACRO FUNCNO
      LD      C, FUNCNO
      CALL   SYSTEM
      ENDM

      CSEG

;--- Clear Screen ---
CLS:
      LD      DE, CLSMSG
      CALL   PUTMSG
      RET

CLSMSG: DB     ESC, 'j', EOS

```

```

;--- Print Message (DE = pointer) ---
PUTMSG:
        SYSCALL 09H
        RET

;--- Check Key is Pushed ? ---
;[OUT] A = 0 (Not Pushed) / 0FFH (Pushed)
CHKKEY:
        SYSCALL 08H
        RET

;--- Print Number of Acc (Decimal) --- .....Aレジスタの内容(0~255)を
PUTNUM:                                     10進数で表示するルーチン
        LD      D, 100
        CALL   PUTSUB .....100の位の表示
        LD      D, 10
        CALL   PUTSUB .....10の位の表示
        ADD    A, '0'
        LD      E, A
        SYSCALL 02H ..... 1 の位の表示
        RET

PUTSUB: ..... A の値からDの値を引くことができるだけ引き、引いた回数(割り算の商)を
        LD      E, 0 ..... E = 引いた回数(最初は0)                Dの桁の値として表示する
                                                                    また、余りの値はAレジスタ
                                                                    で返される
PUTS1:
        CP      D ..... AとDを比較
        JR      C, PUTN ..... Aの方が小さければPUTN
        INC    E ..... 引いた回数を1増やす
        SUB    D ..... AからDを引く
        JR      PUTS1 ..... 繰り返し

PUTN:
        PUSH   AF ..... Aの値(引き算された余り)は保存
        LD      A, '0'
        ADD    A, E
        LD      E, A
        SYSCALL 02H ..... 引いた回数を数字キャラクタに直して表示
        POP    AF ..... 余りを取り出す
        RET

        END

```

リスト 4.3 CLSUB2.MAC

4章 プログラム開発の効率化

このモジュールをアセンブルして得られる“CLSUB2.REL”と“CLMAIN.MAC”をアセンブルした“CLMAIN.REL”(これはすでに作られているはず)をリンク・ロードすることで、10進数の時計プログラムができます。その作成と実行のようすは図4.14のようになります。

```
A>M80 =B:CLSUB2 .....CLMAIN.RELはすでに作ってある
                                         ので、ここではCLSUB2.MACをア
                                         センブルするだけでよい
No Fatal error(s)
                                         CLMAIN.RELと
                                         CLSUB2.RELを
A>L80 B:CLMAIN,B:CLSUB2,B:CLK2/N/E .....リンクしてCLK2.
                                         COMを作成
MSX.L-80 1.00 01-Apr-85 (c) 1981,1985 Microsoft
Data 0103 01F4 < 241>
42536 Bytes Free
[0106 01F4 1]
A>B:CLK2 .....CLK2.COMを実行
                                         ↓ 画面がクリアされる
MSX CLOCK IS RUNNING NOW!
    HOUR : 016
    MIN  : 023
    SEC  : 004 * } 10進数表示になり、
                   わかりやすくなった
```

図 4.14 10進数表示にする

この時計プログラムの場合、プログラムをモジュール分割してあったため、プログラムの一部を修正(16進数表示を10進数表示に変更)してもプログラム全体をアセンブルし直す必要がなかったわけです。

5章

システムコールの活用

— ファイルの入出力を行う —



これまでの章では、アセンブリ言語の基礎、M-80、L-80の機能と使用方法についてひとつおりの説明してきました。本章では、これらの知識を活かして実践的なプログラミング・テクニック、とくにDOS上でのプログラミングには欠かせないファイルの入出力について考えていきたいと思います。

ファイルを扱うための基本的な機能は、他の入出力をするときと同様、MSX-DOSのシステムコールに用意されています。これらのシステムコールを組み合わせて使えばプログラムのなかで自由にファイルを扱うことができますが、そのためにはいくつか知らなくてはならない知識があります。ここではまずファイル操作のために必要な知識を説明します。次に、さまざまなファイル操作を行うためには、どのようにシステムコールを組み合わせて用いればよいのかということについて、簡単なプログラムを紹介しながら見ていくことにします。本章の最後では、まとめとしてファイルの内容を暗号化するプログラムを作ることにしましょう。

5 1

ファイルの操作

■ ファイルとファイル名

まず、ファイルに対する操作について説明する前に、プログラムのなかでファイルを操作するという立場から、ファイルそのものについて見直してみることしましょう。

ディスクなど外部の記憶装置に蓄えられているデータを入出力するためには、さまざまな指定をしなくてはなりません（たとえば、何ドライブの第何トラックの第何セクタなど）。また、一度に扱えるデータの大きさは自由に決められるものではなく、ディスク装置によってセクタ・サイズという固有の値に限られています。ディスクのデータを取り扱いやすくするために、「意味のあるデータ」ごとにひとまとまりとして扱えるようにしたもの、これがファイル (file) です。ファイルのなかにはデータやプログラムを自由に保存できます。

このファイルは、MSX-DOS によって管理されています。つまり、アプリケーション・プログラムがファイルを扱うように MSX-DOS に命令 (システムコール) すると、MSX-DOS がディスク装置の細かい制御をし、読み書きを行うのです。

このような MSX-DOS の下働きのおかげで、私たちは読み書きしたいデータがディスクのどの場所にあるかということをしる必要はありません。私たちはただ「このファイルを読め！」などと命令してやればよいのです。この命令の際には、目的のファイルを他のファイルと区別しなければなりません。このためファイルに名前を付け(ファイル名)、その名前前でファイルを指定するという方法をとります。システムコールの際にファイル名をどのように指定するかについては、のちほど詳しく見ていくことにします。

■ ファイルの管理

では、この指定されたファイルに対してどのような操作が考えられるでしょうか？ もちろんファイルはデータを格納するものですから、中身のデータの読み書きは最も重要かつ基本的な操作です。また、普通1枚のディスクのなかにはいくつものファイルがはいっているので、それらを管理するための操作も必要になります。それらの操作としては次のようなものが考えられます。

- ファイル名の変更
- ファイルの削除
- ファイルの検索

ただし、ここでファイルの検索というのは、指定したファイルが存在するかどうかを調べるという意味のものです。

これらの操作は、いずれも MSX-DOS の内部コマンド REN, DEL, DIR などで行うことができます。もちろん、アプリケーション・プログラムからでも、これらのファイル管理の操作ができるようにシステムコールが用意されています。

■ ファイルの読み書き手順

システムコールを利用してファイルを読み書きする場合の手順を考える前に、BASIC でのファイルのアクセスの方法を思い出しておくことにしましょう。

BASIC では、ファイルの内容を読み書きする前に OPEN 文を使ってファイルを使用することをコンピュータに宣言しておかなくてはなりません。たとえば、“SAMPLE.DAT” というファイルを先頭から順に（シーケンシャルに）書き込むようにオープンする場合は、次のように宣言します。


```
OPEN "SAMPLE.DAT" FOR OUTPUT AS #1
```

この宣言以後は、ファイル番号（この場合は#1）を用いて書き込みを行うことができます。たとえば“Text Output!”という文字列を出力する場合は、次のようにしてやればよいのです。

```
PRINT #1, "Text Output!"
```

そしてファイルに対しての書き込みを終えた場合には、普通は次のようにファイルをクローズしてファイルへのアクセスを終了します。

```
CLOSE #1
```

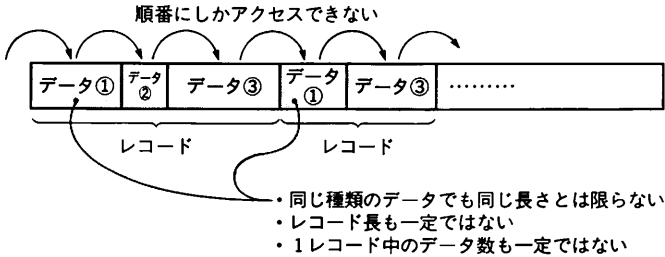
このようなファイルに対する操作は、システムコールを用いて行う場合でも基本的な手順は同じです。これらの手続きを要約すると次のようになります。

- ①ファイルの使用開始手続き
- ②入出力操作
- ③ファイルの使用終了手続き

■ ファイルの読み書きの方法

BASICでも、ファイルの読み書きには大きく分けて2つの方法がありました。シーケンシャル・アクセスとランダム・アクセスです。シーケンシャル・アクセスは、ファイルの先頭から順にデータを読む（書く）というものです。これに対して、ランダム・アクセスは、ファイルをレコードという単位ごとに任意の順で読む（書く）というものです。ここでレコードというのは、1回の読み書きで取り扱うデータの集まりのことです（図5.1）。

・シーケンシャルアクセス



・ランダムアクセス

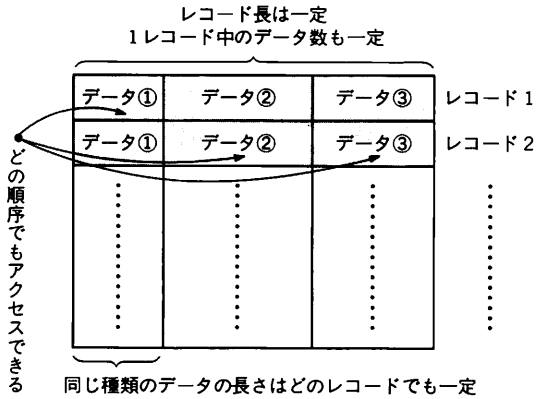


図 5.1 シーケンシャル・アクセスとランダム・アクセス

MSX-DOS のシステムコールによるファイル読み書きについても、このシーケンシャル・アクセスとランダム・アクセスの両方ができるようになっています。ただ、このシーケンシャルとランダムというファイルのアクセス法の区別の前に、大きく分けて2系統のシステムコールが存在します。

MSX-DOS という MSX 用の OS は、8ビット CPU 用の主流の OS であった CP/M-80 上のソフトウェアがそのまま動くように作られています。このため、ファイル・アクセスのためのシステムコールも CP/M と互換性のあるもの、いわゆる CP/M 方式が用意されています。いっぽう、MSX 用に独自に機能を拡張したランダム・ブロック・アクセスと呼ばれるものも用意されています。

● CP/M 方式

CP/M ではファイル・アクセス法として、シーケンシャル・アクセスとランダム・アクセスの2種類に分かれています。ここで1つのレコードの大きさ(レコード・サイズ)はディスク装置の性質を反映して、128 バイトに固定されています。それ以外のレコードを扱いたいときには、アプリケーション・プログラムの内部でそのためのルーチンを用意しなくてはなりません。

● ランダム・ブロック・アクセス

この MSX-DOS 独自のシステムコールは大変に有能です。その特徴の1つは、レコードサイズをプログラムで任意の値(1~65535 バイト)に取ることができることです。したがって、ファイルのなかの1バイトを1レコードにもできますし、128 バイトを1レコードとして扱うこと(CP/M 方式)もできます。また、ファイルがそれほど大きなものでなければ、ファイル全体を1レコードとして扱うことさえできるのです。もう1つの特徴は、1度のアクセスで複数のレコードを読み書きできることです。

このアクセス法はその名前が示すとおりランダム・アクセスです。ただ、アクセスするたびにアクセスするレコード番号が示される領域(ランダム・レコード)を次のレコード番号に更新するようになっているので、最初にランダム・レコードを設定すれば、あとはシーケンシャルにファイルをアクセスすることも可能になっているのです。

このように MSX-DOS では、2系統のファイル・アクセス法が用意されています。しかし、その機能を比べてみればわかりますが、MSX 独自のランダム・ブロック・アクセスは、CP/M 方式のアクセスの機能を含んでいます。CP/M 方式は、CP/M で作られた多くのソフトウェア資産を MSX で継承できるようにするため、あるいは CP/M でも MSX-DOS でも共通に動くプログラムを作れるようにするために用意されたシステムコール群でなのです。私たちは、MSX-DOS で動くプログラムを作ろうとしているのですから、このランダム・ブロック・アクセスのシステムコールを取り扱っていくことにします。

5 2 ディスク・アクセスのための 設定

■ FCB (ファイル・コントロール・ブロック)

システムコールでファイルにアクセスするときには、どのファイルに対するアクセスであるのかを指定しなければなりません。そのため、アクセスするファイルのファイル名を指定してやる必要があります。MSX-DOS のシステムコールでは、BASIC のように文字列でファイルを指定するのではなく、FCB (File Control Block) と呼ばれる 37 バイトの領域で指定します。この領域にはファイルを扱うために必要となる情報が格納されます。この情報というのは、アプリケーション・プログラムと DOS のシステムとの間でやり取りするためのものだけではなく、DOS のシステム内部でそのファイルを扱うために必要な情報も含まれています。また、この FCB は同時にアクセスするファイルの数だけ必要で、この領域をアプリケーション・プログラムが用意する必要があります (図 5.2)。

では、これらの各フィールドの内容を見ていきましょう。フィールド名の次の括弧に囲まれた数値は、FCB の先頭からのバイト数を示しています。また、私たちが用いるランダム・ブロック・アクセスを行う際に、パラメータとしてアプリケーション・プログラムで設定する必要があるフィールドには“*”を付けて他のフィールドと区別しておきます。

• ドライブ番号 (0) *

ファイルの存在するドライブ名を示す

(0: デフォルトドライブ, 1: A ドライブ, 2: B ドライブ, ..., 8: H ドライブ)

FCB 先頭からのバイト数 ↓	0	ドライブ番号
	1	ファイル名
	∴	ファイル名前部……………8バイト
	11	拡張子……………3バイト
	12	カレント・ブロック
	13	ファイルの先頭から現在のブロックまでのブロック数
	14	レコード・サイズ
	15	1~65535
	16	ファイル・サイズ
	∴	1~4294967296
	19	
	20	日付
	21	ディレクトリと同形式
	22	時刻
	23	ディレクトリと同形式
	24	デバイスID
	25	ディレクトリ・ロケーション
	26	ファイルの開始クラスタ番号
	27	
	28	最後にアクセスしたクラスタ番号
	29	
	30	ファイルの開始クラスタからの相対位置
	31	最後にアクセスしたクラスタのファイルの先頭からのクラスタ数
	32	カレント・レコード
	33	ランダム・レコード
	∴	ファイルの先頭から何番目のレコードであるか
	36	通常は最後にランダムアクセスしたレコードが格納されている

図 5.2 FCB の構造

- ファイル名前部 (1~8) *
最大 8 文字まで。8 文字に満たない部分は、スペース (20H) で埋めておく
- ファイルの拡張子 (9~11) *
最大 3 文字まで。3 文字に満たない部分は、スペースで埋めておく
- カレント・ブロック (12~13)
シーケンシャル・アクセスのときに、参照中のブロック番号を示す

- レコードサイズ (14~15) *

ランダム・ブロック・アクセスを行うときの1つのレコードの大きさを示す (バイト単位)

- ファイルサイズ (16~19)

ファイルの大きさがバイト単位で設定される

- 日付 (20~21)

最後にファイルに書き込みを行った日付が設定される (図 5.3)

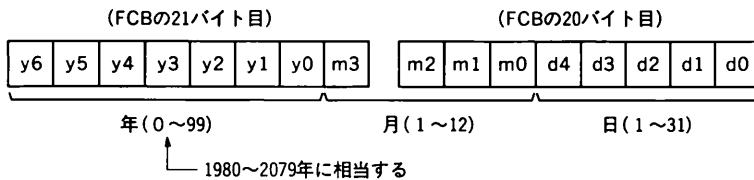


図 5.3 日付の書式

- 時刻 (22~23)

最後にファイルに書き込みを行った時刻が設定される (図 5.4)

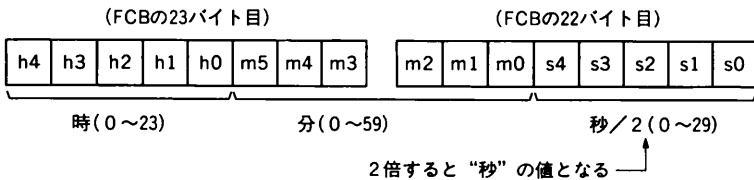


図 5.4 時刻の書式

- デバイス ID (24)

周辺装置 / ディスクファイルの区別が設定される

- ディレクトリロケーション (25)

何番目のディレクトリ・エントリにあるファイルかが設定される

- 先頭クラスタ (26~27)

ファイルの先頭のクラスタ番号が設定される

- **最終アクセス・クラスタ (28~29)**
最後にアクセスされたクラスタ番号が設定される
- **最終アクセス・クラスタの先頭クラスタからの相対位置 (30~31)**
最後にアクセスされたクラスタのファイル内での相対番号が設定される
- **カレント・レコード (32)**
シーケンシャル・アクセスのとき、参照中のレコード番号を示す
- **ランダム・レコード (33~36) ***
ランダム・アクセス (CP/M 互換) およびランダム・ブロック・アクセスの際、アクセスしたいレコードの番号を示す

このFCBを用いてファイルを指定してアクセスしますが、前にも説明したように、ファイルにアクセスするためにはまずファイルをオープンしなくてはなりません。ファイルをオープンするとFCBの内容が変化します。このようすを図5.5に示します。

このように、ドライブ名とファイル名だけしか設定されていないFCBから、ディスクのディレクトリ領域に記された情報を用いて完全なFCBに直すということがシステムコールの「ファイルのオープン」なのです。

いっぽう、ファイルに書き込みを行うと、それに応じてFCBの各フィールドの値も変化します。この更新されたFCBの情報をディスクのディレクトリ領域に書き戻しておかないと、次からのファイル・アクセスのときに、ディレクトリの情報と、実際のファイルの内容がくい違ってしまいます。この更新されたFCBの情報をディレクトリ領域に書き戻すという手続きがシステムコールの「ファイルのクローズ」だったのです。このためにファイルを読んだだけのときには、ファイルをクローズする必要がないのです。

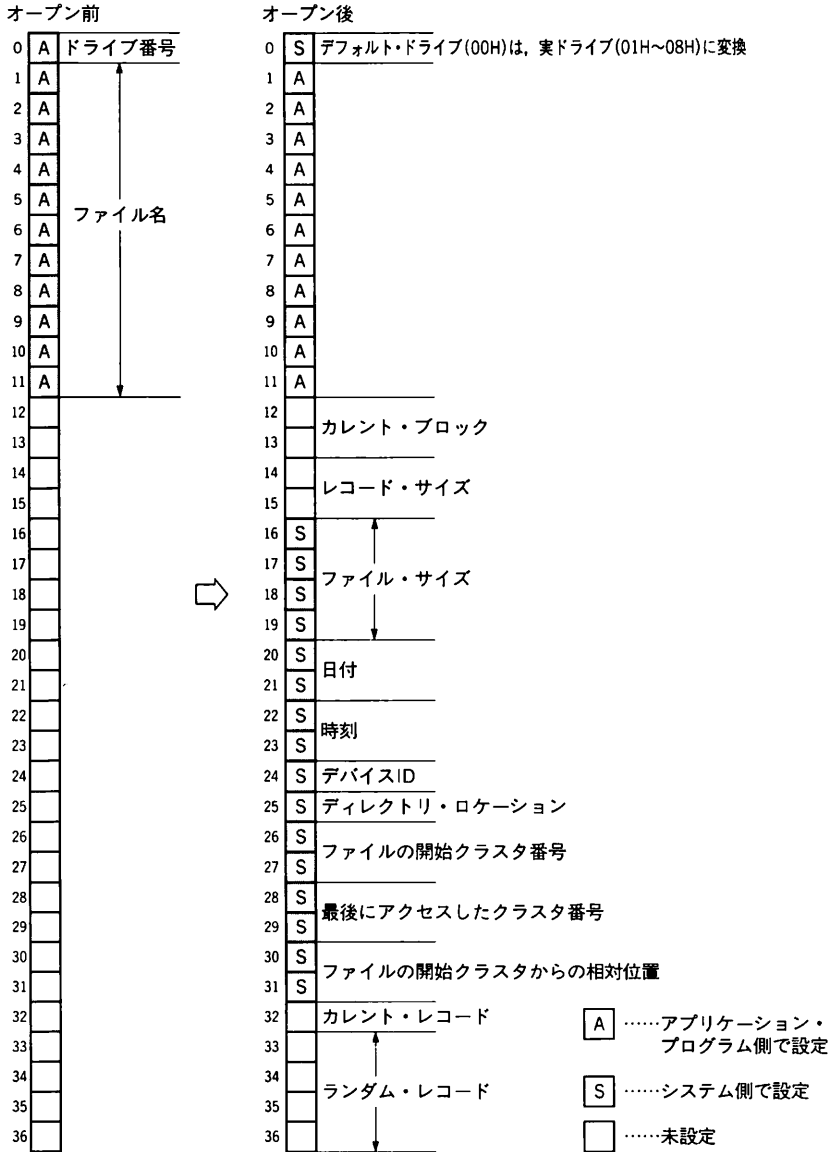
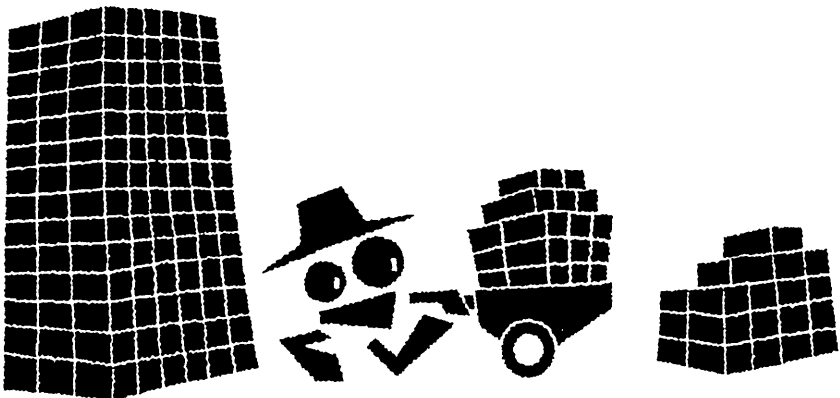


図 5.5 オープン前後の FCB の内容

DTA (ディスク転送アドレス)

ディスクの入出力では、他の周辺機器の入出力と違って、一度に複数バイトのデータをやり取りします。そのため、ディスクの入出力は「バッファ」(データをやり取りするためのメモリ領域)を介して行われます。つまり、ディスクからデータを読むときにはこのバッファにデータがはいり、ディスクにデータを書くときにはこのバッファの内容が書かれるのです。このバッファの大きさは、CP/M 互換のファイル・アクセスでは 128 バイト固定ですが、ランダム・ブロック・アクセスでは、 $\langle \text{レコードサイズ} \rangle \times \langle \text{一度にアクセスするレコード数} \rangle$ となります。いずれにしろ、この大きさのメモリ領域をアプリケーション・プログラムが用意する必要があります。

MSX-DOS では、このバッファとして使用されるメモリ領域の先頭アドレスを DTA (Disk Transfer Address) と呼びます (CP/M にならって「DMA アドレス」と呼ぶこともあります)。アプリケーション・プログラムを立ち上げた時点、つまり外部コマンドが読み込まれて実行されたときには DTA は 0080H です。この DTA は、システムコール 1AH「DTA の設定」で任意の値に変更することができるようになっています。

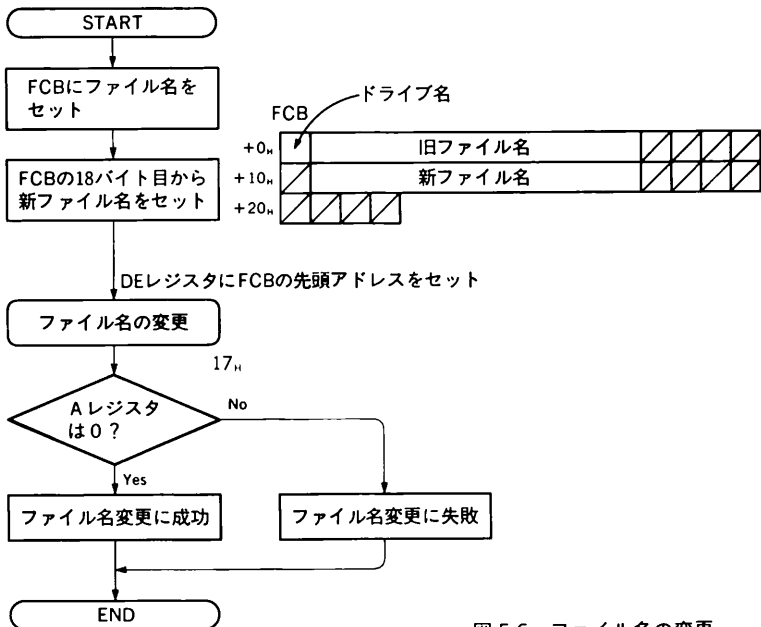


5.3 ファイル操作とシステムコール

ファイルの操作は、いくつかの種類に分けられます。ここではそれぞれのファイル操作のときのシステムコールを使う手順を示し、簡単なサンプル・プログラムを見てもらうことにします。

■ ファイル名の変更

システムコール 17H を使うことで、ファイルの名前を変更することができます (図 5.6)。



ファイル名の変更では、DOSのRENコマンドと同様にワイルドカード文字“?”を用いることができます。ただ“*”は使うことができませんから、図5.7に示すようにプログラムのなかで適当な数の“?”に展開しなくてはなりません。

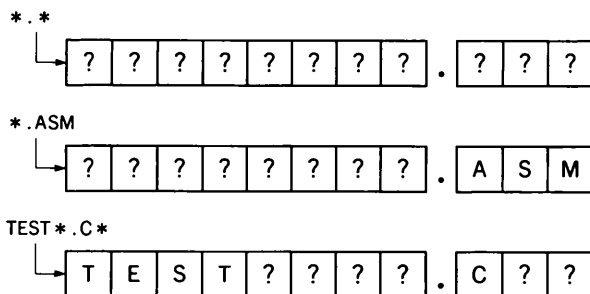


図 5.7 ワイルドカード文字の展開

サンプル・プログラムとして、“.TXT”という拡張子の付いたファイルを“DOC”という拡張子に付け変えるプログラムをリスト5.1に示します。

```

; RENAME FILE SAMPLE

.Z80

ASEG
ORG    100H

LD     DE,FCB
LD     C,17H
CALL  0005H .....システムコール(ファイル名変更)
JP     0000H

FCB: .....変更対象ファイルのFCB
DB     0 .....ドライブ番号(0:カレント・ドライブ,1:Aドライブ,...)
DB     "???????TXT" .....変更前のファイル名
DS     5,0 .....(FCB+1~FCB+11)
DB     "???????DOC" .....変更前のファイル名
DS     9,0 .....(FCB+17~FCB+27)

END

```

リスト 5.1 ファイル名の変更サンプル・プログラム

■ ファイルの削除

FCBに削除するファイルのドライブ名とファイル名を設定して、システムコール13Hを呼ぶことで、指定したファイルが削除されます(図5.8)。このときファイル名にワイルドカード文字として“?”を用いることができ、まとめてファイルを削除するということ(ある意味では大変危険なことですが)もできるようになっています。ただし、ファイルの削除でもファイル名の変更と同様に“*”を用いることはできませんから、複数の“?”に展開する必要があります。

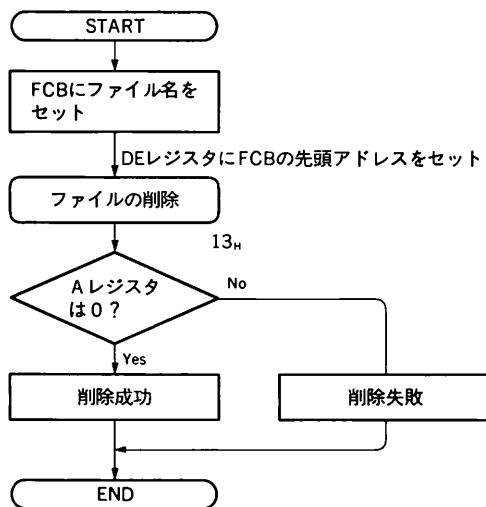


図 5.8 ファイルの削除

例として“SAMPLE.DOC”というファイルを削除するプログラムをリスト5.2に示しますが、このプログラムの内容はファイルを削除するシステムコール(13H)を呼び出しているだけです。

このプログラムでは、あらかじめ決まったファイルを削除していますが、あとでコマンドラインの内容を読む方法を説明するときに指定したファイル

を削除できるように拡張します。

```

; DELETE FILE SAMPLE

.280

ASEG
ORG    100H

LD     DE,FCB
LD     C,13H
CALL  0005H .....システムコール(ファイル削除)
JP     0000H

FCB: .....削除するファイルのFCB
DB     0 .....ドライブ番号
DB     "SAMPLE DOC" .....ファイル名(FCB+1-FCB+11)
DS     25,0

END

```

リスト 5.2 ファイル削除サンプル・プログラム

■ ファイルの検索

ファイルを検索し該当するファイルが存在するかどうかは、そのファイルをオープンする(システムコール 0FH) ことでも調べられます。というのは、ファイルがオープンできないときにはそのファイルがディスクに存在しないことを示しているからです。

しかしファイルのオープンでは、ワイルドカード文字“?”を利用して、まとめてファイルを指定することはできません。たとえば“?????????.COM”と指定してして、拡張子が“.COM”であるファイルを探すというような場合です。このようなファイルの検索は、システムコールの 11H と 12H を組み合わせることで実現されます。つまり、システムコールの 11H で最初のファイルを検索しておき、さらにシステムコール 12H を用いて次のファイルを探すという手順を取るのです(図 5.9)。

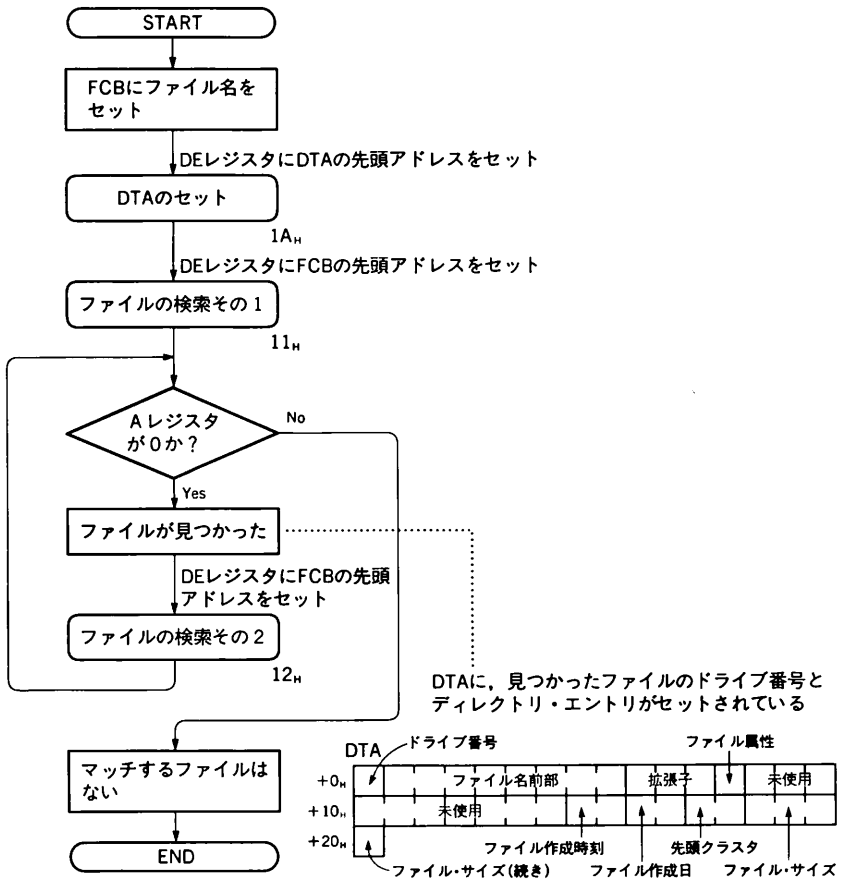


図 5.9 ファイルの検索

このシステムコールの組み合わせを使って、デフォルト・ドライブの“.COM”という拡張子を持つファイルのファイル名を画面に表示するプログラムをリスト 5.3 に示します。 “.COM”という拡張子を持つファイルを探すのですから、結果としてデフォルト・ドライブの中にある外部コマンドの一覧が表示されることになります。

```

; SEARCH FILE SAMPLE

.Z80

SYSCALL MACRO  FUNCNO .....システムコール・マクロの定義
LD        C, FUNCNO
CALL     0005H
ENDM

SCALLA  MACRO  FUNCNO, ARG .....システムコール・マクロ(DEレジスタ
LD        DE, ARG                に値を与える)の定義
SYSCALL  FUNCNO
ENDM

PUTCHR  MACRO  CHR ..... 1文字出力マクロの定義
LD        E, CHR
SYSCALL  02H
ENDM

ASEG
ORG      100H

SCALLA  1AH, DTA .....DTAの設定
SCALLA  11H, FCB .....最初のファイルを検索

LOOP:
OR       A
JR       NZ, EXIT .....該当するファイルがなければEXIT
CALL    P_NAME .....見つかったファイル名を表示
SCALLA  12H, FCB .....次のファイルを検索
JR       LOOP

EXIT:
JP       0000H .....ブートしてDOSに戻る

P_NAME: .....DTAに設定されたファイル名を表示するルーチン
LD       HL, DTA+1 .....HL = ファイル名の先頭
LD       B, 11 .....B = 表示する文字数

P_N1:
PUSH    BC
PUSH    HL
PUTCHR  (HL) } アドレスHLからB文字を表示
POP     HL
POP     BC
INC     HL
DJNZ   P_N1
PUTCHR  0DH } 改行する
PUTCHR  0AH
RET

```

```

FCB:.....検索対象ファイルのFCB
      DB      0.....ドライブ番号
      DB      "????????COM".....ファイル名
      DS      25,0

DTA:   DS      33.....システムコール11Hまたは12Hに
      END      よって、見つかったファイルのド
               ライブ番号とディレクトリ・エン
               トリ情報が入れられる

```

リスト 5.3 ファイルの検索サンプル・プログラム

■ ファイルを読む

ひとくちにファイルを読むといっても、シーケンシャルな読み込みもあれば、ランダムな読み込みもあります。ここでは扱いが簡単なシーケンシャルな読み込みを取り上げます。ただし、MSXのランダム・ブロック・アクセスを使うときには、シーケンシャル・アクセスでもランダム・アクセスでも本質的な違いはなく、ランダムな読み込みの場合には読み込む前にランダム・レコードを設定する必要があります。

ファイルを読む場合は、これまでのファイルを管理する操作のようにシステムコール1つで実行できるわけではありません。ファイルをオープンするという操作もはいつてくるからです。具体的には、まずファイルのオープン(システムコール0FH)を行ってから、読み込みアドレスの設定(システムコール1AH)や、FCBに読み込むためのレコード・サイズや、ランダム・レコードを設定するという作業が余分に必要となります。

また、ファイルを読んだあとも、ファイルが正しく読み込めたかどうかを調べて、その結果に応じた処理をしなくてはなりません。たとえば、ファイルの終わりに達したために、ファイルを読もうとしたサイズ分読み込めない場合にどうするか問題となるのです。

これらのことを考慮すると、シーケンシャルにファイルを読む手順は図 5.10 のようになります。

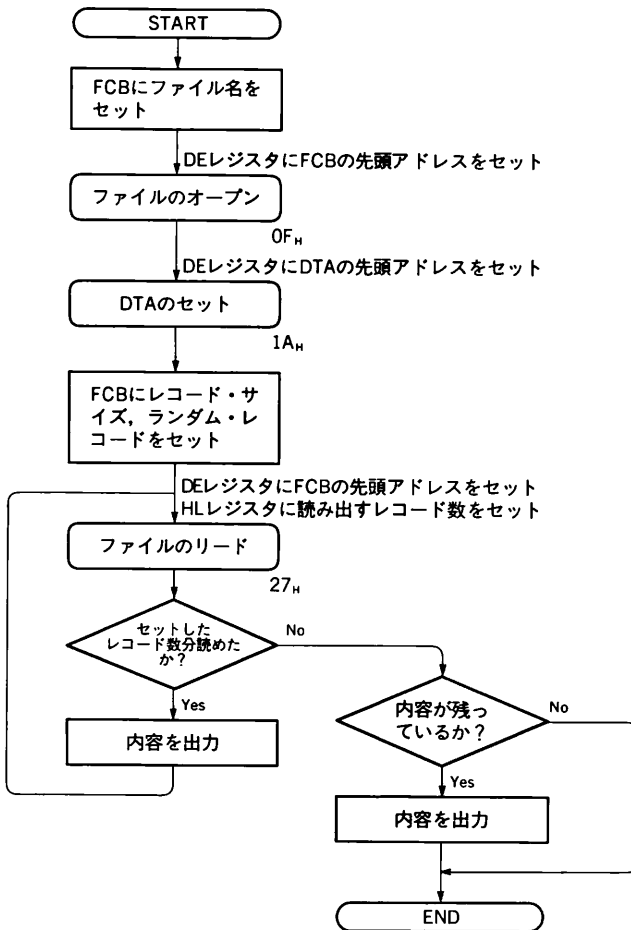


図 5.10 ファイルを読む

例として“SAMPLE.DOC”というファイルを読み、その内容を画面に表示するプログラムをリスト 5.4 に示します。

```

; READ FILE SAMPLE

    .Z80

BUFSIZ EQU    512 .....ファイルを読むときのバッファの大きさ

SYSCALL MACRO  FUNCNO .....システムコール・マクロの定義
LD        C, FUNCNO
CALL     0005H
ENDM

SCALLA MACRO  FUNCNO, ARG .....システムコール・マクロ(DEレジ
LD        DE, ARG          スタに値を渡す)の定義
SYSCALL  FUNCNO
ENDM

ASEG
ORG      100H

SCALLA 0FH, FCB .....ファイルのオープン
OR      A
JR      NZ, NOFILE .....ファイルがなければNOFILEへ
SCALLA 1AH, DTA .....あれば、DTAの設定
LD      HL, 1
LD      (FCB+14), HL .....レコード・サイズの設定(ここでは1バイト)
LD      HL, 0
LD      (FCB+33), HL
LD      (FCB+35), HL .....読む先頭のレコード番号(ここでは0)

LOOP:
LD      HL, BUFSIZ .....読み込むレコード数
SCALLA 27H, FCB .....ランダム・ブロック読み込み
OR      A
JR      NZ, NOTFULL .....読み込みが不完全
CALL    PUTDTA .....読み込んだ内容を表示
JR      LOOP .....ファイルが終わるまで繰り返し

NOTFULL: .....読み込みが不完全な場合(指定したレコード数読み込むことができなかった)
LD      A, H
OR      L
CALL    NZ, PUTDTA .....1レコード以上読み込んだの
JR      EXIT          ならば、内容を表示

NOFILE: .....ファイルが存在しない場合
SCALLA 09H, M_NOFL .....文字列M_NOFLを表示

EXIT:
JP      0000H .....ブートしてDOSに戻る
M_NOFL: DB     "No File ! $"

PUTDTA: .....DTAの内容を表示するルーチン(HLバイト)
LD      DE, DTA
    
```

PUTD:	PUSH	HL		
	PUSH	DE		
	LD	A, (DE)		
	LD	E, A		
	SYSCALL	Ø2H		
	POP	DE	DEレジスタの示すアドレス からHL文字分表示する	
	POP	HL		
	INC	DE		
	DEC	HL		
	LD	A, L		
	OR	H		
	RET	Z		
	JR	PUTD		
FCB:	読み込むファイルのFCB			
	DB	Ø	 ドライブ番号
	DB	"SAMPLE DOC"	 ファイル名 (FCB+1~FCB+11)
	DS	25, Ø		
DTA:	DS	BUFSIZ	 読み込むファイルのバッファ領域
	END			

リスト 5.4 ファイル読み込みサンプル・プログラム

■ ファイルに書く

ファイルにデータを書くといってもいろいろな場合が考えられますが、あるデータのはいったファイルを作成するという場合は、まず何もデータのはいないファイルを作成し、そのファイルにデータを書くという手順を取らなくてはなりません。ファイルを作成するシステムコール 16H では、すでに存在するファイルと同じ名前のファイルを作ることができませんから、同じ名前のファイルはあらかじめ消しておくことが要求されます。結局ファイルを作成するためには図 5.11 のような手順が必要となります。

例として“DONMENU.DOC”というファイルを作り、そのファイルに適当な文字列を書き込むプログラムをリスト 5.5 に示します。

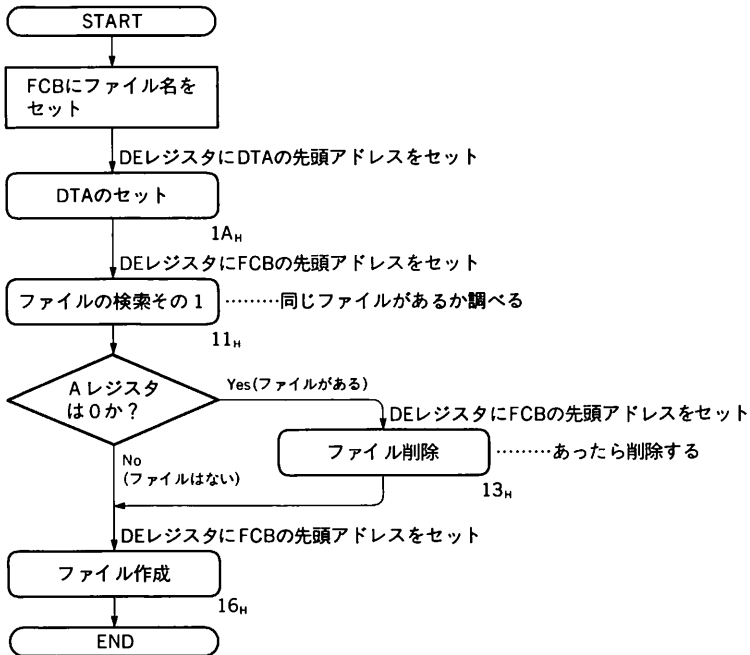


図 5.11 ファイルを作成する

```

; CREATE AND WRITE FILE SAMPLE

.Z80

CR    EQU    0DH }
LF    EQU    0AH } 定数値の定義
EOF   EQU    1AH }

SCALLA MACRO  FUNCNO, ARG .....システムコール・マクロ(DEレジ
              DE, ARG          スタに値を渡す)の定義
              LD    C, FUNCNO
              CALL  0005H
              ENDM

ASEG
ORG   100H

SCALLA 11H, FCB .....最初のファイル検索
OR     A          (このときのDTAは0080H)
  
```

```

JR      NZ, NOFILE .....ファイルがなければNOFILEへ
SCALLA 13H, FCB .....ファイル削除
OR      A
JR      NZ, CANTMK .....削除できなければ, CANTMKへ

NOFILE:
SCALLA 16H, FCB .....ファイルの生成
OR      A
JR      NZ, CANTMK .....失敗すればCANTMKへ
SCALLA 0FH, FCB .....生成したファイルのオープン
OR      A
JR      NZ, CANTMK .....失敗すればCANTMKへ
SCALLA 1AH, DATPTR .....DTAアドレスを設定
LD      HL, 1
LD      (FCB+14), HL .....レコード・サイズの設定
                        (ここでは, 1バイト)
LD      HL, 0
LD      (FCB+33), HL .....先頭のレコード番号(ここでは0)
LD      (FCB+35), HL
LD      HL, DATEND-DATPTR .....HL=レコード数
SCALLA 26H, FCB .....ランダム・ブロック書き込み
SCALLA 10H, FCB .....ファイルのクローズ
JR      EXIT

CANTMK: .....ファイルが作れない場合
SCALLA 09H, M_CTMK .....文字列M_CTMKを表示

EXIT:
JP      0000H .....ブートしてDOSに戻る
M_CTMK: DB      "Can't Write!$"

FCB: .....読み込むファイルのFCB
DB      0 .....ドライブ番号
DB      "DONMENU DOC" .....ファイル名(FCB+1~FCB+11)
DS      25, 0

DATPTR: .....書き込むデータの先頭
DB      "Una Don", CR, LF
DB      "UnaTama Don", CR, LF
DB      "Ten Don", CR, LF
DB      "Katsu Don", CR, LF
DB      "Kaika Don", CR, LF
DB      "Gyuu Don", CR, LF
DB      "Tanin Don", CR, LF
DB      "Oyako Don", CR, LF
DB      "Chinese Don", CR, LF
DB      "Curry Don", CR, LF
DB      "Egg Don", CR, LF
DB      EOF

DATEND: .....書き込むデータの終わり

      END

```

リスト 5.5 ファイル作成サンプル・プログラム

5 4 コマンド・ラインの 内容を知る

私たちの作成するプログラムは MSX-DOS の外部コマンドという形で実行されるのですが、プログラムにファイル名などのパラメータを与え、それに従って動くようにするにはどうしたらよいでしょうか？

まず考えられるのは、プログラムの実行時に必要となるパラメータをキーボードから入力してもらうというものです。これは、文字入力や文字列入力のシステムコールを使うことで実現できます。

もう1つは、プログラムの実行を指定するときに用いられるコマンド・ラインに、そのプログラムに与えるパラメータも書くというものです。たとえば“NANNO.COM”を実行するときに、次のように“GELATO”、“GARLAND”という文字列と数値 623 を与えます。

A> NANNO GELATO GARLAND 623

プログラム実行時にパラメータを入力する方法だと、そのコマンドの使い方を知らなくても、プロンプトに従って入力すればよいのですからユーザーが戸惑うことは少ないでしょう。いっぽう、コマンド・ラインにパラメータを書く方法では、コマンドの処理内容と必要とするパラメータの種類と順番を正確に把握していないと、正しく入力できません。

しかし、バッチコマンド(“.BAT”の拡張子が付く)を利用して、キーボードを打つ手間を省きたいときには、コマンド・ラインを利用する方法でなければ、パラメータを自動的に指定できません。結局、まとめて行わせる処理はコマンド・ラインから、間違っはいけない入力は実行時に直接キーボードから、というように使い分けるとよいのです。

ここでは、コマンド・ラインの内容を知るにはどうすればよいかを見ていきます。MSX-DOS ではコマンドを与えられると、まずパラメータを決まった

領域に格納します。そして、プログラム（外部コマンド）をディスクから読み込んで、100H にジャンプ、つまりプログラムに制御を移すというような実行の手順を取ります。プログラムのなかからは、決まった領域を読むことでコマンド・ラインの内容を知ることができるのです。

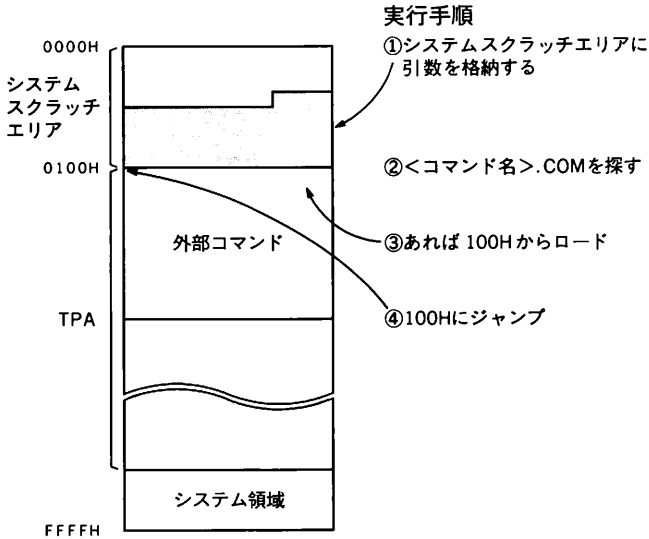


図 5.12 外部コマンド実行までのようす

このコマンド・ラインの内容が格納される領域は、システムスクラッチエリアのなかにあります。システムスクラッチエリアの先頭部には、いくつかのジャンプ命令が並んでいます。0 番地がブート（プログラムを終了してコマンド待ちの状態に戻る）のためのエントリ（入口）ですし、5 番地はシステムコールのためのエントリです。また、RDSLTL、WRSLTL、ENASLTL、CALLF は、インタースロットコールのためのエントリです。このインタースロットコールについては 7 章で解説することになります。INTRPT は割り込みのためのエントリです。0H～5BH まではシステムも使用しているので、不用意にその内容を変更してはいけません（図 5.13）。

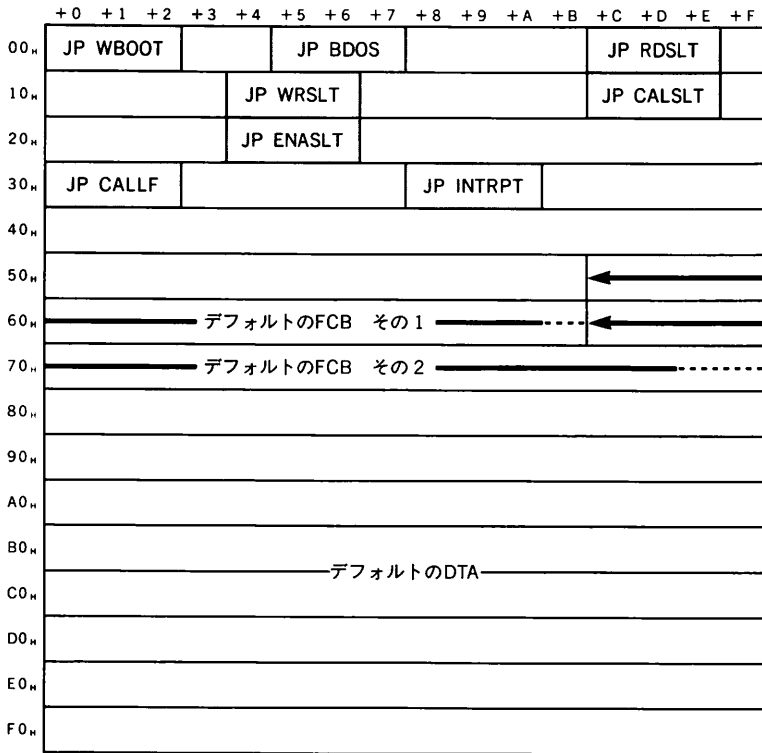


図 5.13 システムスクラッチエリア

コマンド・ラインの内容はプログラムが扱いやすいように2つの方法で格納されています。では、この2つの方法についてそれぞれ説明していくことにしましょう。

■ コマンド・ラインの格納 その1 — 80H

コマンド・ラインの内容がそのままはっているのがこの領域です。80Hにはコマンド・ラインに与えられたパラメータの文字数がいり、81Hからはその内容がはっています(図 5.14)。

A>MYECHO└MSX-DOS

コマンド・ラインから上のように入力すると、メモリ上には下の図のように格納される

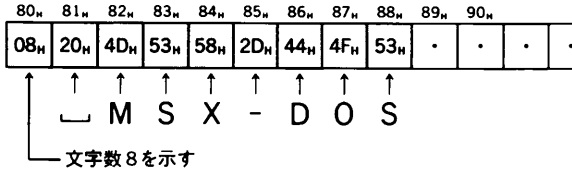


図 5.14 コマンド・ラインの格納---その 1

コマンド・ラインの内容をそのまま画面に表示するプログラムをリスト 5.6 に示しますが、その内容は 80H からの領域を表示するというものです。このプログラムと同様な働きをするものとして“MSX-DOS TOOLS”のなかの ECHO コマンドがありますから、ここで作るプログラムは“MYECHO”としておきます。

```

;***** MYECHO.MAC *****

        .280

DTA     EQU     0080H .....ディスク転送アドレス(コマンド・
                        ライン受渡しアドレス)

PUTCHR  MACRO   CHR ..... 1文字表示マクロ
LD      E, CHR
LD      C, 02H
CALL   0005H
ENDM

ASEG
ORG     100H

LD      HL, DTA
LD      A, (HL) ..... A = コマンド・ラインの文字数
OR      A
JR      Z, EXIT ..... もし文字数 = 0 ならばEXITへ
INC     HL ..... HL = コマンド・ラインの内容の先頭
LD      B, A ..... B = 文字数

```

```

LOOP:
    PUSH    BC
    PUSH    HL
    PUTCHR (HL)
    POP     HL
    POP     BC
    INC     HL
    DJNZ   LOOP
} アドレスHLからの内容をB文字表示

EXIT:
    PUTCHR 0DH
    PUTCHR 0AH
    JP     0000H
} 改行する

END
    
```

リスト 5.6 MYECHO.MAC

■ コマンド・ラインの格納 その2 — 5CHと6CH

80Hからの領域は、コマンド・ラインの内容がそのままはいつているため、プログラムしだいで一度にたくさんのパラメータをとることもでき汎用性があります。しかし、一般にDOS上のプログラムはファイルを扱うものが多く、コマンド・ラインに書かれたファイル名を処理を行う対象ファイルとする場合が多いものです。コマンド・ラインに与えられたパラメータをファイル名であると解釈し、プログラムが作りやすいように加工して格納されるのが、この5CHと6CHからの領域です。この領域には最高2つのファイル名を格納することができます(図5.15)。

A>COPY└A:BLOOM.TXT└B:BLOOM.BAK

コマンド・ラインから上のように入力すると、メモリ上には下の図のように格納される

	+0	+1	+2	+3	+4	+5	+6	+7	+8	+9	+A	+B	+C	+D	+E	+F
50 _H	01 _H	42 _H	4C _H	4F _H
60 _H	4F _H	4D _H	20 _H	20 _H	20 _H	54 _H	58 _H	54 _H					02 _H	42 _H	4C _H	4F _H
70 _H	4F _H	4D _H	20 _H	20 _H	20 _H	42 _H	41 _H	4B _H								

図 5.15 コマンド・ラインの格納---その2

この形式を見ればわかりますが、そのままFCBとして使えるようになっています。したがって、ファイル名を1つしか受け取らないプログラムでは、5CHからをFCBとすることもできます。しかしファイル名を2つ受け取る場合、1つのFCBの大きさは37バイトなのでこの2つの領域(5CHからと6CHから)は重なってしまいます。この場合は、適当な領域にこの内容を転送してから使わなくてはなりません。また、3つ以上のファイル名を取るときには、80Hからの内容をファイル名に直すという作業をアプリケーション・プログラムのなかで行う必要があります。

この領域を読み、指定されたファイルを削除するプログラム(いわゆるDELコマンド)をリスト5.7に示します。

```

;***** MYDEL.MAC *****

      .Z80

BOOT   EQU    0000H .....ブートの飛び先
SYSTEM EQU    0005H .....システムコール
FCB    EQU    005CH .....デフォルトFCB
DTA    EQU    0080H .....デフォルトDTA

      ASEG
      ORG    100H .....プログラムは100Hから

      LD     A, (DTA) ..... A = コマンドに与えられたパラメータの文字数
      OR     A ..... パラメータがない(文字数
      JR     Z, NOPARAM ..... = 0)ならばNOPARAMへ
      LD     DE, FCB ..... DE = デフォルトFCB
      LD     C, 13H
      CALL  0005H .....ファイル削除
      JR     EXIT

NOPARAM: .....パラメータがなかった場合
      LD     DE, M_NOPA
      LD     C, 09H
      CALL  0005H .....文字列M_NOPAを表示する

EXIT:
      JP     0000H .....プログラムを終了してDOSに戻る

M_NOPA: .....使い方の簡単な説明
      DB     "Usage: mydel <filename>"
      DB     0DH, 0AH, '$'

      END

```

リスト 5.7 MYDEL.MAC

5

5

暗号化プログラム
“MYCRYPT”を作る

では、ファイル入出力のまとめとして、ファイルの内容を暗号化するプログラムを作ることにしましょう。暗号化するといっても、もとのファイルに簡単に戻せなくては意味がありませんので、ここでは図 5.16 に示すような手軽な方法を採用することにします。

オフセット値：23 (17_h)

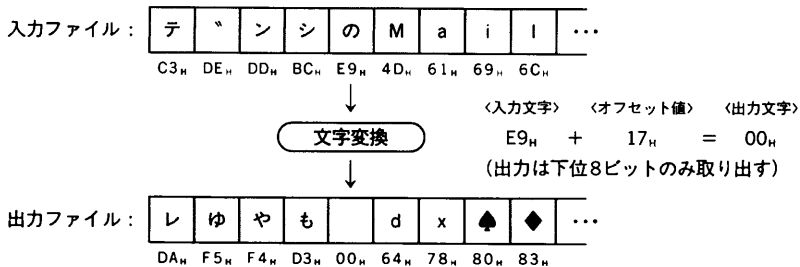


図 5.16 暗号化処理

プログラムの大きな流れは、最初にコマンド・ラインからパラメータとしてオフセット値と入力ファイル名を取り出します。あとはファイルが終わるまでデータを読み、そのデータを1文字ずつ変換して、2つ目のファイル（デフォルト・ドライブの“a.out”）に書くというものです（図 5.17）。

このコマンド“MYCRYPT”の書式は、つぎのように決めます。

MYCRYPT <オフセット値> <入力ファイル名>

ここで<オフセット値>は0～255の10進数で入力してください。

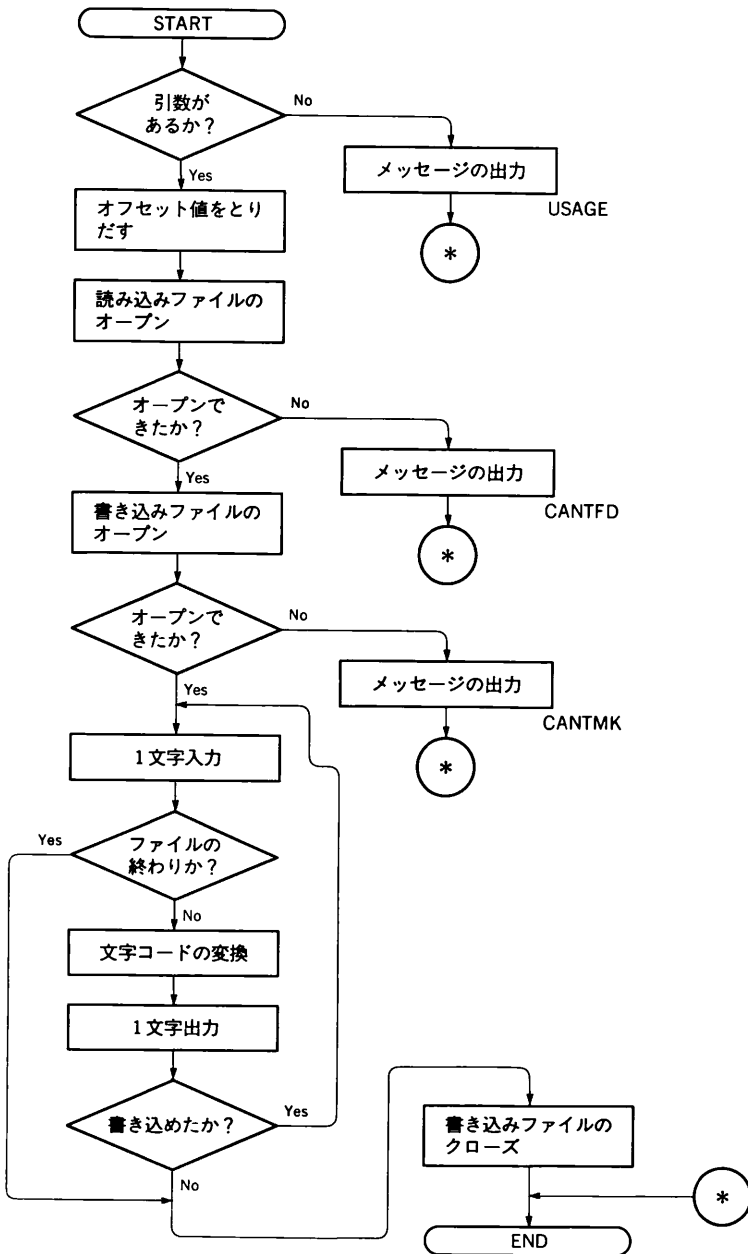


図 5.17 MYCRYPT のフロー

また、1バイトごとに文字を読む(書く)処理についても少し考えておくことがあります。簡単に思い付くのは、レコード・サイズを1バイトとして1レコードずつ読む(書く)という方法です。たしかにこの方法でもちゃんと処理を行ってくれるのでまったく問題はありません。しかし、実際にそのようなルーチンを作ってみると、入出力に非常に時間がかかることがわかります。そこでこのプログラムの1バイト読むというルーチン(FGETC)のなかでは、まずまとまった量のデータをバッファに読み込んでおいて、FGETCルーチンが呼ばれるたびにバッファのなかの1文字ずつを順に取り出すという方法を使います。

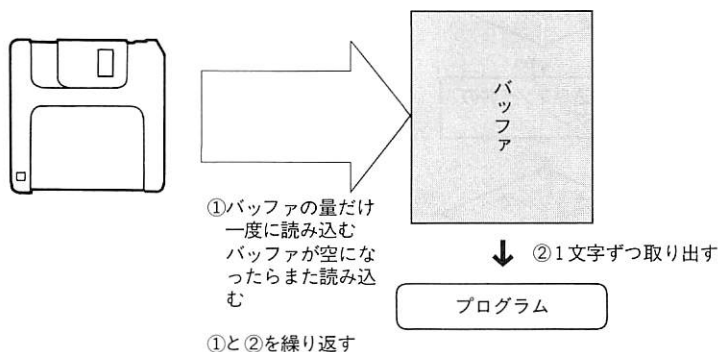


図 5.18 バッファを用いた1文字入力

また1文字出力(FPUTC)では、書き込まれたデータを、ひとまずバッファに保存しておいて、書き込むデータが揃うとバッファの内容をディスクに書き込むというようにします。なお、ファイルにデータを書いたあとには、ファイルをクローズしなくてはなりません。このとき、バッファにデータが残っていれば、そのデータをファイルに書き込んでからファイルをクローズします。

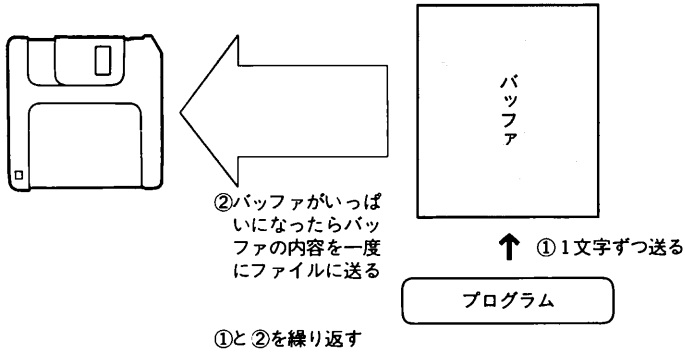


図 5.19 バッファを用いた 1 文字出力

このようにバッファを用いて入出力を行うと他のルーチンが同じものでも処理速度はずいぶん改善されるのです。これらのことを考慮して実際にプログラムを書くのですが、リストが長くなるため、次に示す2つのモジュールに分けることにしました。

MYCRYPT.MAC …… メイン・ルーチンおよび暗号化処理
 FILE.MAC …… ファイルの入出力

各モジュールのリストをリスト 5.8 とリスト 5.9 に示します。

```

; MY CRYPT : ENCRYPT AND DECRYPT

        EXTRN  FOPENR, FGETC }
        EXTRN  FOPENW, FPUTC } 外部で定義されたルーチン
        EXTRN  FCLOS#

        .280

CR      EQU    0DH
LF      EQU    0AH
EOS     EQU    '$'
SYSTEM  EQU    0005H .....システムコールの呼び出し先
BOOT    EQU    0000H .....ブート時の飛び先
FCB2    EQU    006CH .....デフォルトFCBの2つ目
DTA     EQU    0080H .....デフォルトDTA
    
```

```

ERREXT MACRO ERRMSG .....エラー・メッセージを出力した
LD      DE, ERRMSG      あとでブートするマクロの定義
LD      C, 09H
CALL   SYSTEM
JP     BOOT
ENDM

CSEG .....相対アドレス指定

;--- Main Routine ---

MAIN:
LD      SP, (SYSTEM+1)
CALL   CHKARG .....引数のチェック
OR     A
JR     NZ, USAGE .....引数が異常なときはUSAGEへ
CALL   GETOFS .....オフセット値を取り出す
LD      DE, FCB2
CALL   FOPENR .....読み込みファイルのオープン
OR     A
JR     NZ, CANTFD .....オープンできないときはCANTFDへ
LD      DE, FCBW
CALL   FOPENW .....書き込みファイルのオープン
OR     A
JR     NZ, CANTMK .....オープンできないときはCANTMKへ

LOOP:
CALL   FGETC .....ファイルから1文字入力
JR     C, EXITL .....ファイルの終わりならEXITLへ
CALL   CNVCHR .....文字コードの変換
CALL   FPUTC .....ファイルに1文字出力
JR     C, EXITL .....書き込めなければEXITLへ
JR     LOOP .....繰り返し

;--- Normal End --- .....正常な終了
EXITL:
CALL   FCLOSW .....書き込みファイルのクローズ
JP     BOOT .....ブートしてDOSに戻る

;--- Abnormal End --- .....エラーによる異常な終了
USAGE: .....引数がおかしい場合
ERREXT M_USAG
M_USAG: DB "Usage : mycrypt <number> <sour.name>"
DB CR, LF, EOS
CANTFD: .....読み込みファイルが見つからない場合
ERREXT M_CTFD
M_CTFD: DB "Can't find sour-file."
DB CR, LF, EOS
CANTMK: .....書き込みファイルが作れない場合

```



```

ERREXT M_CTMK
M_CTMK: DB "Cant make dest-file."
        DB CR,LF,EOS

;--- Write File FCB (FileName = "a.out") --- .....書き込み
FCBW:   DB 0                                     ファイル
        DB "A      OUT"                         のFCB
        DS 37-12,0

;--- Check Command Line Argument --- .....コマンドの引数の
;[OUT] A = 0 : (normal) / ELSE : (abnormal) .....チェック (引数が
CHKARG:                                     あるかないかのチェ
        LD HL,DTA                                ックをしているだけ)
        LD A,(HL)
        INC HL
        OR A
        LD A,1
        RET Z
        XOR A
        RET

;--- Get Offset Code (Decimal) --- .....引数からオフセット
GETOFS:                                     値を取り出す
        LD HL,DTA+1
GETOF1:
        LD A,(HL)
        CP ' '
        JR NZ,GETOF2 } 引数の先頭の空白を読み飛ばす
        INC HL
        JR GETOF1
GETOF2:
        CALL GETNUM .....引数を数値に変換
        LD A,D
        LD (OFFSET),A .....オフセット値に保存
        RET

DSEG

OFFSET: DS 1 .....文字コードに加えるオフセット値

CSEG

;--- Convert Character <Acc> --- .....文字コードの変換
CNVCHR:                                     (暗号化)
        LD HL,OFFSET
        ADD A,(HL) ..... A = A + (OFFSET)
        RET

```

```

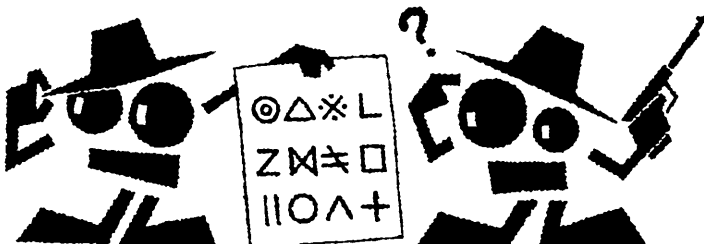
;--- Get Number <D> from String <HL> --- .....文字列を10進
GETNUM:                                     数値に変換
    LD    D,0
GETNU1:
    LD    A,(HL)
    INC  HL
    CALL COD2NUM
    RET  C
    LD    E,A
    LD    D,A
    ADD  A,A
    ADD  A,A
    ADD  A,D } D = D * 10 + E
    ADD  A,A
    ADD  A,A
    LD    D,A
    JR   GETNU1

;--- Char to Number <Acc> --- .....文字を10進数値に
;( if Not number_char then CY = 1 ) 変換するルーチン
COD2NUM:
    CP   '0'
    RET C ..... A < '0'ならCY = 1で戻る
    CP   '9'+1
    CCF
    RET C ..... A > '9'ならCY = 1で戻る
    SUB  '0' ..... それ以外のとき
    RET ..... A = A - '0', CY = 0で戻る

    END   MAIN .....100H番地からのジャンプ命令の
           生成を指定する(メイン・モジュ
           ールだから)

```

リスト 5.8 MYCRYPT.MAC



```
; FILE.MAC : File Handling Functions
```

```

PUBLIC FOPENR, FGETC
PUBLIC FOPENW, FPUTC
PUBLIC FCLOSW
} 外部から参照できる
  サブルーチン群

```

```
.Z80
```

```
SYSTEM EQU 0005H .....システムコールの呼び出し先
```

```
BUFSIZ EQU 512 .....ファイルバッファの大きさ
                      (読む/書く)
```

```
SYSCALL MACRO FUNCNO .....システムコール・マクロの定義
LD C, FUNCNO
CALL SYSTEM
ENDM
```

```
SCALLA MACRO FUNCNO, ARG .....システムコール・マクロ(DEレジス
LD DE, ARG .....タに値を渡すタイプ)の定義
SYSCALL FUNCNO
ENDM
```

```
CSEG .....相対アドレス指定(リロケータブル
          なモジュールだから)
```

```
;--- File Open for Read --- .....ファイルのオープン
```

```
:[IN] DE = FCB .....(FGETCのため)
```

```
:[OUT] A = 0 : (success) / ELSE : (failure)
```

```
FOPENR:
```

```
LD (RD_FCB), DE .....FCBの置かれているアドレスを保存
```

```
CALL CLRFCB .....FCBを初期化する
```

```
CALL OPEN .....ファイルのオープン
```

```
LD HL, 0 .....バッファ上に残っているデー
```

```
LD (RD_LFT), HL .....タ数=0(まだファイルを読
                      み込んでいないため)
```

```
RET .....戻り値はOPENによって決まる
```

```
;--- Get Char from File --- .....あらかじめFOPENRでオープンした
```

```
:[OUT] CY = 0 (success) ; A = CHAR .....ファイルから1文字読み込むル
```

```
;
```

```
FGETC:
```

```
LD HL, (RD_LFT)
```

```
LD A, H
```

```
OR L
```

```
JR Z, FGETC1 .....まだ読まれていないデータがバッファ
                      に残っていなければFGETC1へ
```

```
DEC HL
```

```
LD (RD_LFT), HL .....読まれていないデータの数を1減らす
```

```
LD HL, (RD_PTR) .....HL = 次に読むデータのポインタ
```

```
JR FGETC2
```

```

FGETC1: .....バッファにファイルからデータを読み込む
        SCALLA 1AH, RD_BUF .....DTAの設定
        LD     HL, BUFSIZ .....読み込むレコード数
        SCALLA 27H, (RD_FCB) .....ランダム・ブロック読み込み
        LD     A, H
        OR     L
        SCF
        RET    Z .....ファイルから読み込んだブロック数
                が0ならばCY=1で戻る
        DEC   HL .....バッファ上でまだ読まれていな
        LD    (RD_LFT), HL .....いデータの数を設定
        LD    HL, RD_BUF .....次に読むデータのポインタ
                (バッファの先頭)
FGETC2:
        LD    A, (HL) .....DTAから1文字を取り出す
        INC  HL
        LD    (RD_PTR), HL .....次に読むポインタを1つ増やして
        OR   A .....CY=0で戻る
        RET
        DSEG

;--- Work Area for Read --- .....ファイル読み込みのための
                ルーチンFOPEN, FGETCで
                用いるワーク領域
RD_FCB: DS    2 .....FCBのアドレス
RD_LFT: DS    2 .....バッファ上にあって読まれていないデータの残りバイト数
RD_PTR: DS    2 .....バッファ上で次にどのデータを読むかを示すポインタ
RD_BUF: DS    BUFSIZ .....ファイル読み込み用のバッファ領域

        CSEG

;--- Create File and Open for Write --- .....ファイルのオープン
;[IN]  DE = FCB .....(FPUTCのため)
;[OUT] A = 0 : (success) / ELSE : (failure)
FOPENW:
        LD    (WT_FCB), DE .....FCBの置かれているアドレスを保存
        CALL  CLRFCB .....FCBの初期化
        SYSCALL 0FH .....すでに同名のファイルが存在する
                かどうか調べる
        OR    A
        JR    NZ, NOFILE .....存在しなければNOFILEへ
        SCALLA 13H, (WT_FCB) .....存在すれば、そのファイルを削除
        OR    A
        RET   NZ .....削除できなければ戻る(A=0)
NOFILE:
        SCALLA 16H, (WT_FCB) .....ファイルを生成
        OR    A
        RET   NZ .....生成できなければ戻る(A=0)
        LD    DE, (WT_FCB)
        CALL  OPEN .....ファイルのオープン
        LD    HL, BUFSIZ
        LD    (WT_FRE), HL .....バッファの残り領域はバッファ全体
    
```

```

LD      HL, WT_BUF
LD      (WT_PTR), HL .....次に書き込む位置はバッファの先頭
RET .....戻り値はOPENによって決まる

;--- Put Char to File --- .....あらかじめFOPENWしたでオープンした
;[IN]   A = CHAR .....ファイルに1文字書き込むルーチン
;[OUT]  CY = 0 : (success) / 1 : (failure)
FPUTC:
LD      C, A .....C = 書き込む文字
LD      HL, (WT_FRE)
LD      A, H
OR      L
JR      Z, FPUTC1 .....バッファの残り領域がなければFPUTC1へ
DEC     HL
LD      (WT_FRE), HL .....残り領域を1減らす
LD      HL, (WT_PTR) .....HL = データを次に書く位置
JR      FPUTC2

FPUTC1: .....現在のバッファの内容をファイルに書き込む
PUSH    BC
SCALLA 1AH, WT_BUF .....DTAの設定
LD      HL, BUFSIZ .....書き込みレコード数
SCALLA 26h, (WT_FCB) .....ランダム・ブロック書き込み
POP     BC
OR      A
SCF
RET     NZ .....書き込みが失敗なら、CY = 1として戻る
LD      HL, BUFSIZ-1 .....バッファの残り領域は
LD      (WT_FRE), HL .....バッファの大きさ-1
LD      HL, WT_BUF .....データを次に書くのは
FPUTC2: .....バッファの先頭
LD      (HL), C .....バッファにデータを書く
INC     HL
LD      (WT_PTR), HL .....次に書く位置を1増やす
OR      A .....CY = 0
RET

;--- File Close for Write --- .....書き込みファイルのクローズ
FCLOSW:
SCALLA 1AH, WT_BUF .....DTAの設定
LD      HL, (WT_PTR)
LD      DE, WT_BUF
OR      A
SBC     HL, DE .....HL = バッファに溜っているデータ数
JR      Z, FCLOS1 .....バッファに残っていないければFCLOS1へ
SCALLA 26h, (WT_FCB) .....ランダム・ブロック書き込み

FCLOS1:
SCALLA 10H, (WT_FCB) .....ファイルのクローズ
RET

DSEG

```

```

;--- Work Area for Write ---.....ファイル書き込みのためのルー
                               チンFOPENW, FPUTC, FCLOS
                               で用いるワーク領域
WT_FCB: DS      2 .....FCBのアドレス
WT_FRE: DS      2 .....バッファ上でまだ書かれていない空き領域の大きさ
WT_PTR: DS      2 .....バッファ上のどのアドレスに次のデータを書くかを示すポインタ
WT_BUF: DS      BUFSIZ .....ファイル書き込み用のバッファ領域

CSEG

;--- Clear (FCB+12)~(FCB+36) --- .....FCBのうちファイル名でない
;[IN] DE = FCB (Not Modify) .....領域を0で消去するルーチン
CLRFCB:
    LD      HL, 12
    ADD    HL, DE
    LD      B, 36-11
CLRFB1:
    LD      (HL), 0
    INC    HL
    DJNZ   CLRFB1
    RET

;--- File Open and Set Parameter --- .....ファイルを開けてFCBを設定
;[IN] DE = FCB
;[OUT] A = 0 : (success) / ELSE : (failure)
OPEN:
    PUSH   DE
    SYSCALL 0FH .....ファイルのオープン(システムコール)
    POP    IX
    OR     A
    RET    NZ .....失敗ならばAレジスタは0以外で戻る
    XOR    A
    LD     (IX+14), 1
    LD     (IX+15), A .....レコードの大きさ = 1バイト
    LD     (IX+33), A
    LD     (IX+34), A
    LD     (IX+35), A
    LD     (IX+36), A .....先頭レコード番号 = 0
    RET .....Aレジスタには0がはいって戻る

    END .....実行アドレスは書かない
           (サブモジュールだから)

```

リスト 5.9 FILE.MAC

このプログラムをアセンブルして実行するまでのようすを図 5.20 に示します。

```

A>M80 =B:MYCRYPT 
No Fatal error(s)
A>M80 =B:FILE 
No Fatal error(s)
A>L80 B:MYCRYPT,B:FILE,B:MYCRYPT/N/E 
MSX.L-80 1.00 01-Apr-85 (c) 1981,1985 Microsoft
Data 0103 072A < 1575>
41192 Bytes Free
[0104 072A 7]
A>B: 
B>TYPE SAMPLE.DOC 
THIS IS SAMPLE TEXT .....このテキストの文字コードに12だけ加える
B>MYCRYPT 12: SAMPLE.DOC  .....暗号化
B>TYPE A.OUT 
TU_,U_,_MYXXQ, Qd & .....暗号化されている
B>■ SAMPLE.DOCのCR, LF, EOF
のコードも暗号化されたため、
改行されていない

```

図 5.20 MYCRYPT.MAC の実行まで

このプログラムによって暗号化されたファイルは、256 - 〈暗号化のオフセット値〉 の値で再び暗号化すると、もとのファイルに変換することができます。

なお、このプログラムでは引数のチェックを完全には行っていません。この部分を修正することで、あなただけのより完全な暗号化プログラムを作ってください。

6章

プログラムのデバッグ

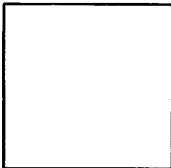
— MSX-S BUGを使う —



新しく作ったプログラムには、かならずなんらかの間違いがあるものです。もうご存じだと思いますが、プログラムの間違いは「バグ」(Bug)と呼ばれています。そして、このバグをプログラムのなかから取り除き、プログラムを完全なものにする作業を「デバッグ」(Debug)といいます。これまではとくにデバッグ作業について触れませんでした。プログラム作成の一連の作業時間の半分はデバッグに費やされるものだという人もいるくらい大切なものなのです。デバッグのためには、CPUのレジスタ構成やニーモニック、MSXのメモリマップなどさまざまな知識が要求されます。逆にデバッグ作業はこれらの知識を深める絶好の機会であるともいえます。

アセンブリ言語のプログラムのバグのなかでもとくにプログラマの頭を悩ますものは、プログラムの論理的な間違い、つまりアセンブル/リンク・ロードはできるが実行のようすがおかしいというものです。このような論理的なエラーに対しては「デバッガ」(Debugger)というソフトウェア・ツールを用いてデバッグ作業を行うのが一般的です。

本章では、デバッグ作業について考えることにします。そのためにもバグを分類してそれぞれの場合の対処法を説明します。そしてMSX-DOS用に市販されているデバッガ“MSX-S BUG”を例にとり、実例を見ながらデバッガの働きや機能を考えることにしましょう。



6 1

バグの分類とその対策

ひとくちにデバッグ作業といってもその原因であるバグの種類によって作業の内容はまったく異なったものとなります。まず、ここではバグを大きく2つのパターンに分けてそれぞれについて考えてみることにしましょう。

■ アセンブリ言語の文法上の誤り

この文法上の誤りはどちらかというところ初心者が多いものです。その原因はタイプミスや、勘違いによるもの、あるいはニーモニックの覚え間違いなどによるものでしょう。

これらの間違いは、実は最も簡単に取り除くことができるバグなのです。というのは、アセンブル/リンク・ロードを行うときにアセンブラやリンク・ローダがこれらの誤りを検出してくれるからです。この種のエラーが出たときは、エラーメッセージをたよりに、ソース・プログラムを修正してアセンブルし直せばよいのです。

■ 論理的な誤り

この論理的な誤りというのは、言語の文法的には正しいが期待どおりの動作が行われないというものです。長いプログラムになればなるほど、これらの誤りを完全に取り除くことは難しくなります。

論理的に間違っているといってもいろいろな場合があります。アセンブリ言語に限らずプログラミング言語一般に起こり得るバグの原因としては、アルゴリズムの間違い、プログラムの設計ミスなどが考えられます。ここでは、アセンブリ言語のプログラムに特有のバグとその対策を考えてみましょう。

● ラベルとシンボル

違う場所に同じ名前のラベルを付ける、相対ジャンプできないところに相対ジャンプしようとする、どこにも宣言されていないシンボルを使うなどがこの種のバグの代表的なものです。また、シンボルの長さはいくらでも長くすることはできますが、内部シンボルは16文字まで、外部シンボルは6文字までしか区別されませんから、これによって2つの違ったラベルが同じ名前だと解釈されることもありえます。これらの場合には、アセンブル時あるいはリンク・ロード時に見つかるのであまり問題とはならないでしょう。それよりも誤って本来の飛びさきとは異なった別のラベルへ飛ぶように記述した場合には、見つけるのが大変です。

● PUSH と POP

サブルーチン内でレジスタの値を一時的にスタック領域に保存しておいて、あとでその値を取り出すというのは、よく使われるプログラミング上のテクニックです。この際に、PUSH と POP の順番を間違えるというバグが考えられます。スタック操作では、最後に PUSH したものから順に POP して取り出すようにしなくては正しい値を取り出すことができません。また、PUSH した回数だけ POP しないと正しくもとのルーチンに戻ることでできなくなります。

また、十分なスタック領域が確保されていないのにスタック操作命令を多用するというのも異常な動作の原因となります。スタック操作をするたびにプログラムやワークエリアが破壊されていくことになるからです。これを防ぐには、SP (スタックポインタ) の値をプログラムの先頭で指定しておくことが必要です。

● サブルーチンとのデータの受け渡し

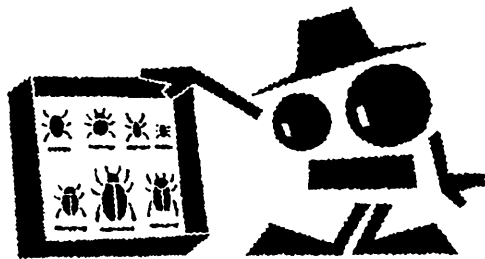
サブルーチンとの間でデータを渡したり、サブルーチンが値を返すようなときに、その受け渡し方は、呼び出す側と呼び出される側で統一しておかなくてはなりません。これは当然のことですが、実際には仕様変更などの原因でこの種の食い違いを起ししやすいものなのです。たとえば、メインルーチンでは HL レジスタに2バイトの値を入れてサブルーチンを呼んでいる

のに、サブルーチンではDEレジスタの値を参照するというような場合です。このようなことを防ぐためには、きちんと仕様を決めておいて双方でその仕様を守るようにしなくてはなりません。

● サブルーチンやマクロでのデータの破壊

サブルーチンやマクロを使用する際に注意することとして、データの破壊もあげなくてはなりません。このバグは、呼び出す側の親ルーチンと呼び出される側の子ルーチンで同じワークエリアや同じレジスタを違う目的に使用するといった場合に起こります。ワークエリアを共有している場合には、親ルーチンと子ルーチンでそれぞれ別のワークエリアを用意することがその対策となります。レジスタの共有については、親ルーチンが子ルーチンを呼び出すときにあらかじめ必要なレジスタを保存する、あるいは子ルーチンのなかでレジスタ値を保存するなどが対策としてあげられます。また、システムが用意したサブルーチンを呼び出す場合にも同じことがあてはまります。MSX-DOSのシステムコールではすべてのレジスタの内容が保存されているとは限りませんから、必要に応じてレジスタの内容を保存しなくてはなりません。

ここでは代表的なものを取り上げましたが、これ以外にも、フラグの立つ条件を間違ったり、桁あふれに対する考慮がされていない場合、論理演算を勘違いしたり、レジスタを間違えるなど、バグとなる要素はいくらでもあります。これらのバグを取り除くためには、自分がCPUになったつもりでソース・プログラムを丁寧に読んでいくか、デバッガのお世話になるしかありません。



6 2 デバッガとその機能

アセンブリ言語のプログラムをデバッグする第一歩は、やはりソース・プログラムを見ることです。しかし、これだけではどこを見てよいのか見当も付かないことがあります。また、フラグを含めたレジスタの値を常に考えながらプログラムを見るのは非常に大変なものです。そこで、このデバッグを効率的に行うために、さまざまな機能を備えたデバッガが必要となるのです。

デバッガは、実行可能なオブジェクト・プログラム(アセンブル/リンクで得られたもの)をメモリに読み込んで、内容を表示したり、プログラムの一部を実行したりして、バグの原因を調べるソフトウェア・ツールです。ここで取り上げるデバッガは、MSX-DOS用に(株)アスキーから発売されている“MSX-S BUG”(以下S-BUGという)です。このS-BUGはただのデバッガではなく、シンボリック・デバッグができる強力なものです。このシンボリック・デバッグ機能についてはあとで説明します。

■ デバッガの代表的コマンド

正しく動作しないプログラムをデバッグするためには、まず異常動作の原因であるプログラムの誤りを発見しなくてはなりません。デバッガには誤りを発見するために各種の操作を行うコマンドが備わっています。このコマンドを実行していくことでバグを発見することができるのです。ここでは、S-BUGの持っている代表的なコマンドを見ていくことにしましょう。

・メモリダンプ (D)

任意のメモリ領域の内容を16進数でダンプする

- メモリ内容の書き換え (S)
任意のアドレスのメモリの内容を1バイトごとに表示し、必要があれば変更する
- メモリデータのブロック転送 (M)
任意のメモリ領域を任意のアドレスに転送する
- メモリ領域の初期化 (F)
メモリの任意の領域を任意の1バイトのデータで埋める
- メモリ領域の検索 (N)
任意のメモリ領域から、任意のデータ (列) が含まれている部分を探す
- 各レジスタの内容表示と値のセット (X)
CPUのレジスタの内容を表示する。または任意のレジスタの値を変更する
- ブレークポイント付きのプログラム実行 (G)
デバッグ対象プログラムを任意のアドレスから実行する。必要であれば、実行を中止するアドレス (ブレークポイント) を設定する
- トレース実行 (T)
デバッグ対象のプログラムを任意のアドレスから、任意のステップだけ実行するとともに、全ステップでCPUのレジスタの内容を表示する
- サブルーチンをパスしてトレース (C)
基本的にトレース実行と同じだが、CALL命令の場合には、そのCALLで呼ばれるサブルーチンの内部はトレースしないで実行する

- アセンブル (A)
入力されたニーモニックをオブジェクトに直して、任意のアドレスから順にメモリに書き込んでいく
- 逆アセンブル (L)
メモリ上の任意のアドレスのオブジェクト・プログラムから、そのニーモニックを生成して表示する
- ファイル名の指定 (E)
ファイル名をデフォルト FCB (5CH から) に設定する
- ディスクリード (R)
E コマンドで指定されたファイルを任意のアドレスから読み込む
- ディスクライト (W)
任意のメモリ領域の内容を、E コマンドで指定されたファイル名でディスクに書き込む
- ヘルプ (?)
S-BUG のコマンドサマリを表示する

■ シンボリック・デバッグ

シンボリック・デバッグは、シンボルを用いてデバッグを行うことです。シンボルの値はソース・プログラムでは意味を持っていますが、アセンブル／リンクを行って得られたオブジェクト・プログラムでは、具体的な値やアドレスとなって置き換えられています。デバッグする際にソース・プログラムで用いられているシンボルを使うことができれば、ソース・プログラムとの関係がよくわかるようになり、結局プログラムがデバッグしやすくなるのです。

この S-BUG で用いることのできるシンボルは、外部シンボル (他のモジュールでも使用可能なモジュール間で共通なシンボル) だけです。この理

由は、内部シンボルはモジュールによって異なった値を取ってしまうからです。たとえばあるモジュールが内部シンボル“LOOP”に 200H を割り当てているのに、別のモジュールでは 300H に割り当てるといった具合です。このとき、最終的なオブジェクト・プログラムでは LOOP にはどの値が割り当てられるかを 1 つに決めることはできません。

シンボリック・デバッグの特徴は逆アセンブル時によく現れます。4 章で作成した時計プログラムを例としてとりあげましょう。まず、シンボリック・デバッグを行わない場合、つまり、このプログラムをアセンブル／リンク・ロードして得られた“CLK.COM”のみを S-BUG に読み込ませ、逆アセンブルした場合を見てみます (図 6.1)。

-L100				
0100	C3 06 01	JP	0106	
0103	00	NOP		
0104	00	NOP		
0105	00	NOP		
0106	ED 7B 06 00	LD	SP, (0006)	
010A	CD B6 01	CALL	01B6
010D	11 22 01	LD	DE, 0122
0110	CD C0 01	CALL	01C0
0113	CD C6 01	CALL	01C6
0116	B7	OR	A, A	
0117	C2 00 00	JP	NZ, 0000	
011A	CD 43 01	CALL	0143	
011D	CD 55 01	CALL	0155	
0120	18 F1	JR	0113	
0122	18	DEC	DE	
0123	59	LD	E, C	

..... アドレスのみが表示される

図 6.1 シンボルを表示しない逆アセンブル

次に、シンボリック・デバッグを行った場合、つまり、オブジェクトの“CLK.COM”と、シンボル・ファイル (後述) “CLK.SYM”を読み込ませ、逆アセンブルしたものを図 6.2 に示します。前の図 6.1 と見比べてください。

-L100			
0100	C3 06 01	JP	0106
0103	00	NOP	
0104	00	NOP	
0105	00	NOP	
0106	ED 7B 06 00	LD	SP, (0006)
010A	CD B6 01	CALL	01B6 [CLS]
010D	11 22 01	LD	DE, 0122
0110	CD C0 01	CALL	01C0 [PUTMSG]
0113	CD C6 01	CALL	01C6 [CHKKEY]
0116	B7	OR	A, A
0117	C2 00 00	JP	NZ, 0000
011A	CD 43 01	CALL	0143
011D	CD 55 01	CALL	0155
0120	18 F1	JR	0113
0122	1B	DEC	DE
0123	59	LD	E, C

アドレスと
シンボルが
表示される

図 6.2 シンボルを表示した逆アセンブル

4章でのリストと見比べてもらえばわかりますが、このシンボル付きの逆アセンブルの場合、PUBLIC宣言してあるラベルはその名前が表示されています。

このように、逆アセンブル時には、その値にシンボルが付いて表示されますから、ソース・プログラムとの対比からわかりやすくなるのです。ところで、注意深い人はこの逆アセンブルの結果を見て気付いたかもしれませんが、S-BUGでは、数値の後ろに何も付けなければ16進数と解釈されます。

ここで、10進数で数値を与えたい場合には、数値の後ろにピリオド(.)を、2進数で与えたい場合には(!)を指定します(表6.1)。

入 力	基 数	値(10進)
3	16	3
24	16	36
50.	10	50
6F	16	111
10110!	2	22
10000.	10	10000
2710	16	10000

表 6.1 S-BUG での数値の取り扱い

図 6.2 の例では、シンボル・ファイルをオブジェクト・ファイルと一緒に読み込んでいました。実は、シンボル・ファイルとはプログラムで用いられている外部シンボルの名前と定義された値が収められたファイルなのです。このシンボル・ファイルを参照することで、シンボルと数値を結び付けられるために、シンボリック・デバッグが可能となるのです。このシンボル・ファイル(“`.SYM`” の拡張子が付く)はどのようにして作成するのでしょうか？ シンボル・ファイルの作成はリロケータブル・ファイルからオブジェクトを作るときと一緒に行わせます。具体的には、MSX・L-80 にオプションとして “`/Y`” を与えるというものです。4 章の時計プログラム(16 進数表示版)のリロケータブル・ファイルからリンク・ロード時に “`CLK.COM`” と “`CLK.SYM`” を作成するようすを見てみます。

```

A>M80 =B:CLMAIN 
No Fatal error(s)

A>M80 =B:CLSUB 
No Fatal error(s)

A>L80 B:CLMAIN,B:CLSUB,B:CLK/Y/E 
MSX.L-80 1.00 01-Apr-85 (c) 1981,1985 Microsoft
Data 0103 01E6 < 227>

43318 Bytes Free
[0106 01E6 1]

A>■

```

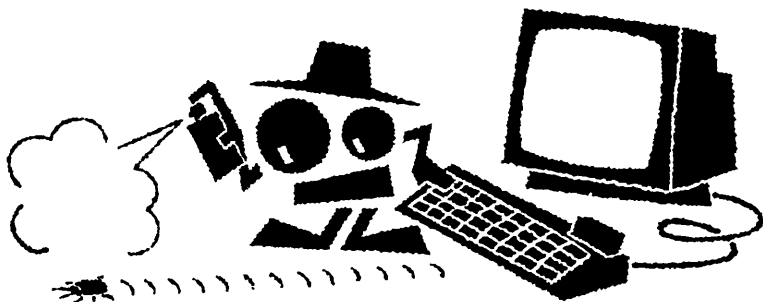
.....シンボル・ファイルの出力を指定

図 6.3 シンボル・ファイルの作成

また、S-BUGのコマンドでもシンボルの表示/定義/解除を実行することができます。それらのコマンドを次に示します。

Y	……	全シンボルと値の表示
Y <シンボル>	……	<シンボル> にマッチするシンボルと値の表示
YS <シンボル>	……	新たにシンボルを定義
YX <シンボル>	……	シンボルの消去
YR <ファイル名>	……	シンボル・ファイルを読み込む

シンボリック・デバッグの恩恵は、逆アセンブルのときだけではありません。S-BUGのコマンドのうち、パラメータを取るコマンドでは、数値の代わりにシンボルを用いて指定することもできます。



63

S-BUGの実行例

S-BUG を実行する前に、S-BUG でデバッグを行っているときのメモリマップを見ておきましょう。

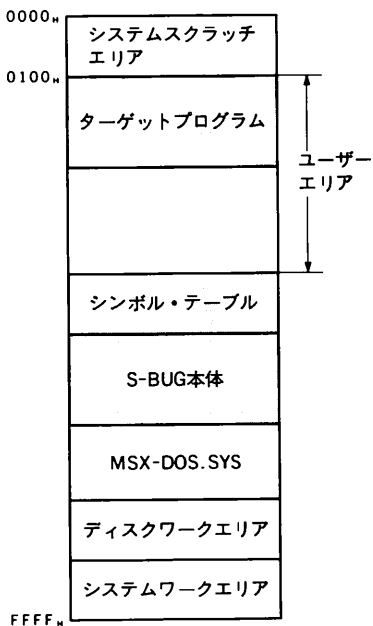


図 6.4 S-BUG 実行時のメモリマップ

このようにデバッガ自身は、デバッグ対象のプログラムが使うユーザーエリアをできるだけ広く連続的に取れるようにメモリの高位番地の MSX-DOS のシステムのすぐ直前に置かれるのです。

それでは、S-BUGの機能を実際に見てもらおうことにしましょう。ここで例として取り上げるのは、さきほどと同じく時計プログラム“CLK.COM”です。

```

-YS HOUR 
HOUR      = 103 
-YS MIN   
MIN       = 104 
YS SEC    
SEC       = 105 
L145  ..... 145H番地以降を逆アセンブル
0145 CD 05 00 CALL 0005
0148 7A LD A,D
0149 32 03 01 LD (0103 [HOUR]),A
014C 7D LD A,L
014D 32 04 01 LD (0104 [MIN]),A
0150 7C LD A,H
0151 32 05 01 LD (0105 [SEC]),A
0154 C9 RET
0155 11 8A 01 LD DE,018A
0158 CD C0 01 CALL 01C0 [PUTMSG]
015B 3A 05 01 LD A,(0105 [SEC])
015E CD CC 01 CALL 01CC [PUTNUM]
0161 11 96 01 LD DE,0196
0164 CD C0 01 CALL 01C0 [PUTMSG]
0167 3A 04 01 LD A,(0104 [MIN])
016A CD CC 01 CALL 01CC [PUTNUM]
0164 CD C0 01 CALL 01C0 [PUTMSG]
0167 3A 04 01 LD A,(0104 [MIN])
016A CD CC 01 CALL 01CC [PUTNUM]
-X  .....レジスタを表示する
P _ _ 0 A =00 BC=0000 DE=0000 HL=0000 S=0100 P=0100 JP 0106
P _ _ 0 A' =00 B' =0000 D' =0000 H' =0000 X=0000 Y=0000 I=00
-T  ..... 100H番地から1ステップトレースする .....実行の結果PCが106Hになった
P _ _ 0 A =00 BC=0000 DE=0000 HL=0000 S=0100 P=0106 LD SP,(0006)
P _ _ 0 A' =00 B' =0000 D' =0000 H' =0000 X=0000 Y=0000 I=00
-T  ..... もう1ステップトレースする .....実行の結果SPの内容が変化した
P _ _ 0 A =00 BC=0000 DE=0000 HL=0000 S=AA29 P=010A CALL 01B6 [CLS]
P _ _ 0 A' =00 B' =0000 D' =0000 H' =0000 X=0000 Y=0000 I=00
-T  ..... もう1ステップトレースする .....実行の結果PCが1B6Hになった
CLS: ..... サブルーチン名が表示される .....
P _ _ 0 A =00 BC=0000 DE=0000 HL=0000 S=AA27 P=01B6 LD DE,01BD
P _ _ 0 A' =00 B' =0000 D' =0000 H' =0000 X=0000 Y=0000 I=00
-C  ..... (CTRL)+Cを押して終了する
A>■
    
```

HOUR, MIN, SECのワークエリアをシンボルとして登録する

新たに登録したシンボルがアドレスと同時に表示される

図 6.5 S-BUGの機能の実行例

7章

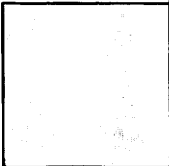
応用プログラミング

— MSX固有の機能を引き出す —



これまでは、MSX-DOSの機能のみを使ってプログラムを作ってきました。つまり、MSX-DOS上で動くプログラム(COM形式のファイル)をMSX-DOSのソフトウェア・ツールを用いて作成したのです。また、そのプログラムから周辺機器(キーボード/ディスプレイ/ディスクなど)を用いるときにはシステムコールを利用していました。しかし、MSX-DOSはMSX上のディスク・オペレーティング・システムであり、私たちは最終的にはMSXで動くプログラムの作成を目的としているのですから、かならずしもDOSのプログラムという形にとらわれる必要はないのです。

本章では、MSX-DOSでのプログラム開発の応用について2つの面から考えていきます。最初にもう1つのMSXのプログラミング環境といえるBASICに注目し、BASICのプログラムとMSX-DOS上で開発したアセンブリ言語のルーチンを組み合わせることで1つのまとまったプログラムを作ります。そしてもう1つのアプローチとして、MSX-DOS上で動くプログラム(COM形式のファイル)を、MSXの機能を活かしたものにすることを考えます。このためにはさまざまな周辺機器を扱うためにBIOSと呼ばれるルーチン群を呼び出すことが必要となりますので、この呼び出し方も含めて説明していくことにしましょう。



7 1

BASICとの組合せ

BASICといえばみなさんいろいろなイメージを持っているかもしれませんが、気軽にプログラミングできる場所は誰もが認める長所といえるでしょう。なお、ここでいっている BASIC とは単に BASIC 言語を指しているのではなく、BASIC 言語のプログラムの作成／実行／デバッグというさまざまな作業を行う場所、つまり「プログラミング環境」としての意味を含めたものです。

しかし、BASIC のプログラム実行速度はあまり速くありません。この理由はその実行方式や、実行時にエラーチェックをしているなどの理由によるものですが、これではなかなか実用的なプログラムを作ることができません。BASIC 言語のプログラムも書き方によってある程度高速化できるのですが、それには限界があります。

そこで BASIC のプログラムとマシン語のプログラムを組み合わせるといふ考えが出てくるのです。一般的には、BASIC とマシン語のプログラムの機能分担は表 7.1 のように決めます。

	特 徴	機能分担
BASIC	<ul style="list-style-type: none"> ・プログラミングしやすい ・命令が豊富なため、高度な機能の利用が容易 	<ul style="list-style-type: none"> ・スピードをとくに要求されないメインルーチン等
マシン語	<ul style="list-style-type: none"> ・実行速度が速い ・ハードウェアに密着した記述が可能 	<ul style="list-style-type: none"> ・スピードを要求される一部のサブルーチン

表 7.1 BASIC とマシン語の特徴と機能分担

■ BASIC 環境でのマシン語

MSX-DOS の外部コマンド (COM 形式のファイル) では、そのファイルが 100H 番地から読み込まれて、そこから実行されるのですが、BASIC 環境ではマシン語はどのように読み込まれ実行されるのでしょうか？

● マシン語プログラムを入れるメモリ領域と保護

BASIC プログラムを実行しているときのメモリマップを図 7.1 に示します。

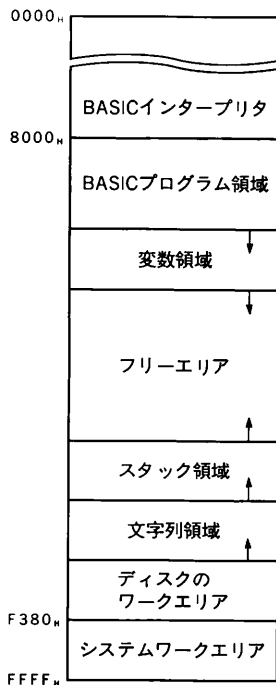


図 7.1 BASIC プログラム実行時のメモリマップ

このときにマシン語プログラムをどこに配置すればよいのでしょうか？もしマシン語のプログラムを入れた領域に BASIC の変数領域が重なると、マシン語のプログラムが破壊されてしまいます。ですから、マシン語領域は、他の目的で使われないように確保しなければなりません。この領域の確保は、BASIC の CLEAR 命令で行います。CLEAR 命令は、変数の初期化、文字列領域の大きさの指定をする命令ですが、ほかにも変数の領域の上限（領域の最高位アドレス）を指定することができます。さらに BASIC で用いるメモリの上限を指定することができるので、マシン語のプログラムはそのアドレスより上で、システムワークエリアより下を自由に使うことができます（図 7.2）。

CLEAR 500, &HFFFF 実行時のメモリマップは下図のようになる。

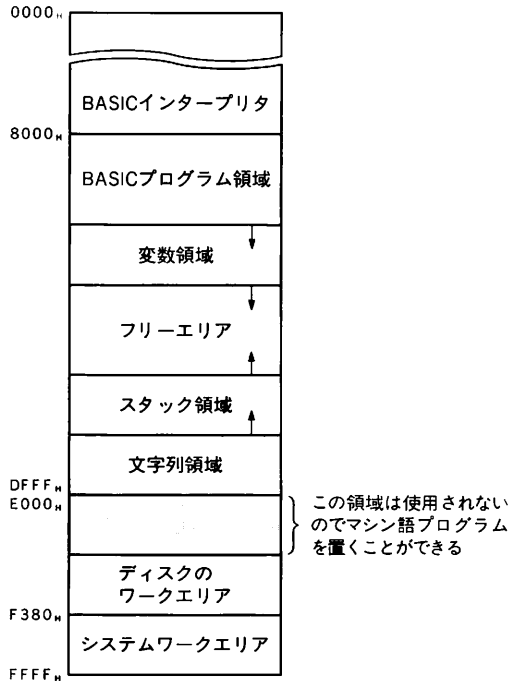


図 7.2 CLEAR 命令でマシン語プログラムの領域を確保

では、システムワークエリアの下限はどこなのでしょうか？ ディスクの付いていない MSX では、ワークエリアは F380H 番地以降になっています。しかし、ディスクが付いている場合には、さらにディスクアクセスのためのワークエリアが確保されますから、システム全体のワークエリアの下限はもっと低くなります。現在市販されているディスク装置で最も多くワークエリアを必要とするのは 2DD ドライブのものですが、このワークエリアについても製品によって微妙に異なっています。これに対処するためにユーザーが使うメモリの上限は DE3FH 番地までにすることが推奨されています。

しかし、DE3FH 番地まで全部を使う必要はまったくありません。B800H 番地から、あるいは D000H 番地からのようにきりのよい数字からマシン語ルーチンを置くのが一般的です。もっとも、AB91H (エビ食い) 番地からというように語呂合わせで決めてもいっこうにかまわないのですが。

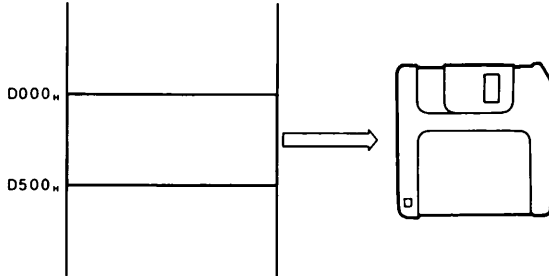
● マシン語ファイル

マシン語のプログラムを置くということは、メモリにマシン語のデータをセットすることです。このためには、BASIC の POKE 命令(メモリの指定された番地にデータを書き込む命令)を用いることでも実現できます。この方法は、BASIC のなかで短いマシン語のルーチンを用いるような場合には便利なのですが、マシン語のプログラムが大きくなるにつれて現実的ではなくなります。こうなってくるとマシン語プログラム全体を1つのファイルとしてまとめて読み込んだり、書き込んだりする命令を用いる方が簡単です。メモリの内容をファイルにするのが BSAVE 命令で、マシン語のファイルをメモリに読み込むのが BLOAD 命令です。

BSAVE 命令では、ファイルに保存する領域の先頭アドレスと、終了アドレスをパラメータとして受け取りますが、これらの情報は、そのままファイルの先頭に付加されます。BLOAD するときには、ファイルに記録された情報から読み込むアドレスを決定するのです (図 7.3)。

なお、先頭と終了のアドレスをファイルに付加しているといいましたが、具体的なファイルの記録フォーマットは図 7.4 のようになっています。

BSAVE "SAMPLE.BIN", &HD000, &HD500



BLOAD "SAMPLE.BIN"

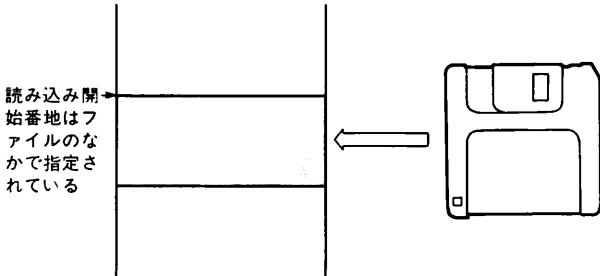


図 7.3 BSAVE 命令と BLOAD 命令

BSAVE "FILE.BIN", &H8E71, &H977A, &H93EC

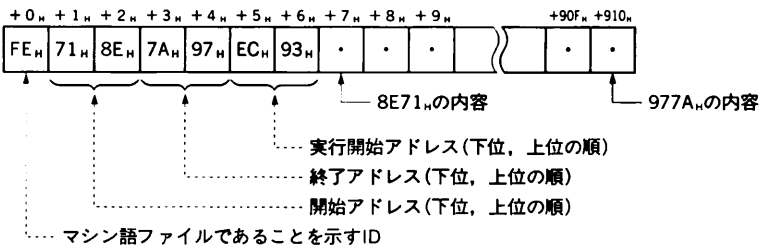


図 7.4 マシン語ファイルのフォーマット

● USR 関数

メモリ上に置かれたマシン語のルーチンを BASIC から呼び出すためには、まず次のようにマシン語の呼び出しアドレスを宣言します。

```
DEFUSR = &HD000
```

この宣言で、マシン語のプログラムが D000H 番地から始まることが宣言できたので、次のようにして呼び出してやればよいのです。

```
X = USR (0)
```

この命令ではマシン語のサブルーチンを呼び出しているので、マシン語の RET 命令で戻ってきます。この呼び出しききは USR0 から USR9 までの 10 種類持つことができます。USR だけで後ろに数字を付けない場合は USR0 であると解釈されます。このマシン語呼び出しが関数の形になっているのは、BASIC からマシン語ルーチンへマシン語ルーチンから BASIC へと値の受け渡しができるようにするためなのです。

この値の受け渡しについてですが、マシン語ルーチンから BASIC に値を渡すのは難しいので本書では扱いません。BASIC からマシン語ルーチンに値を渡す方法については説明しておきましょう。マシン語のルーチン側では、呼び出されたときの A レジスタの値で引数の型を知ることができます。その型による値の渡し方は図 7.5 のようになっています。

● 周辺機器の入出力

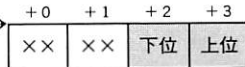
MSX-DOS では周辺機器との入出力はシステムコールという形で統一的に行われましたが、BASIC 環境ではどのようにして行うのでしょうか？ 入出力のためには BIOS (Basic Input/Output Subroutines) と呼ばれるルーチン群が用意されています。この BIOS は BASIC インタプリタの ROM のなかにはいって、そのルーチンを呼び出すことで周辺装置との入出力を行います。BIOS のルーチンの呼び出し番地とその機能については代表的なものを巻末の Appendix に載せてありますのでそちらを参照してください。

2	2バイト整数型
3	文字列型
4	単精度実数型
8	倍精度実数型

レジスタAに代入される
引数の型

2バイト整数型

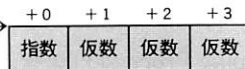
HLレジスタの指すアドレス →



(注) ××は、そこが何であっても関係がないことを示す

単精度実数型

HLレジスタの指すアドレス →



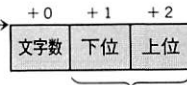
倍精度実数型

HLレジスタの指すアドレス →



文字列型

DEレジスタの指すアドレス →



この3バイトを一般に
stringディスクリプタと呼ぶ

↑
文字列の格納されているアドレスを指す

図 7.5 引数の型と値の渡し方

また、BIOS にはディスクの入出力が含まれていません。ただし、MSX にディスク装置が付いているときには MSX-DOS での入出力と同様のシステムコールを BASIC 環境でも利用できます。BASIC 環境でのシステムコールと MSX-DOS でのシステムコールの違いは、呼び出し番地が異なることです。

MSX-DOS	……	0005H
BASIC	……	F37DH

■ マシン語サブルーチンの作成

BASICでのマシン語のプログラム(サブルーチン)の配置や、実行の仕方などを見たところで、実際にマシン語のプログラムをMSX-DOS上で開発するようすを見ていくことにしましょう。サンプルプログラムは、マシン語ルーチンの高速性を示すために画面を直接扱うという例を取り上げます。

画面に文字を表示するにはVRAM(ビデオRAM)にデータを書き込む必要があります。このVRAMはメインメモリ上にあるのではなく、画面表示用のLSIであるVDP(Video Display Processor)の管理下に置かれていて、CPUからはI/Oポートを経由してアクセスしなければなりません(図7.6)。

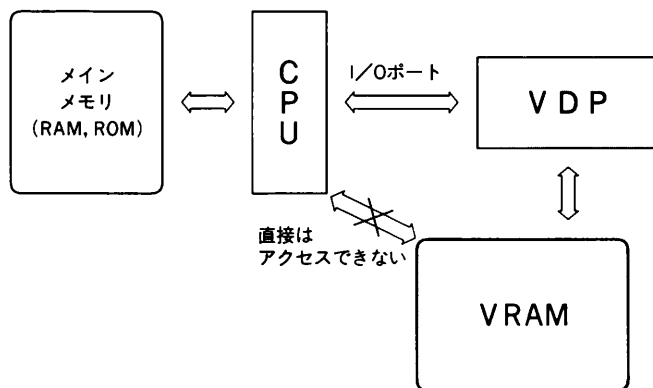


図 7.6 VDP と VRAM

MSXには用途に応じてさまざまな画面モードが用意されていますが、ここではSCREEN 1モードを使うことにします。このモードは基本的には横32×縦24文字の表示ができるテキスト画面ですが、スプライト機能を使えるので簡単なアニメーションには便利なのです。このSCREEN 1モードでのVRAMの構成を図7.7に示します。

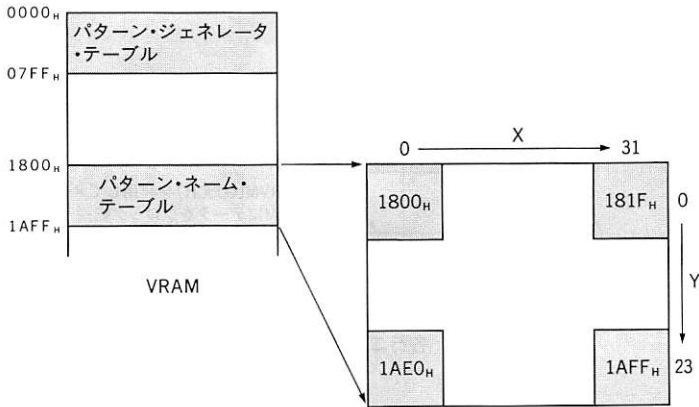


図 7.7 SCREEN 1 モード

パターン・ジェネレータ・テーブルは、それぞれの文字のフォント（形）を決めるデータが収納されています。また、パターン・ネーム・テーブルには、画面に表示される文字が、それぞれの座標に対応したアドレスに文字コードの形で収納されています。

この画面を扱うマシン語サブルーチンを作るのですが、ここでは次に示す2つのマシン語サブルーチンを作ります。

- USR0 …… 画面の右端に背景を描きます。具体的には、受け取った値を Y 座標として、その位置より上を空白で埋め、下側を“#”で埋めるといふものです。このルーチンでは WRTVRM (004DH) という VRAM にデータを 1 バイト書き込む BIOS を使用します
- USR1 …… 画面全体を左に 1 文字分スクロールさせます。具体的には各行ごとに図 7.8 のようにしてスクロールを行います

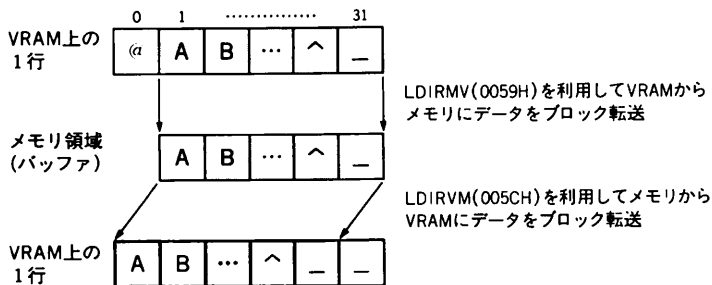


図 7.8 各行ごとの横スクロール

では、この2つのルーチンを含んだマシン語プログラムをリスト7.1に示します。

```

; USRFUNC.MAC : BASIC'S USR FUNCTION SAMPLE

      .280
VRAMAD EQU 1800H ..... SCREENモード1でのパターン・
WIDTH  EQU 32 .....   ネーム・テーブルのアドレス
LINES  EQU 24 .....   画面の桁数(SCREENモード1)
                          画面の行数(SCREENモード1)

CSEG .....  相対アドレス宣言(本文参照)

USR0:  JP      PUTPAT
USR1:  JP      SCROLL

;--- Put Background Pattern --- ..... 背景パターンの表示
PUTPAT:                                     (画面の右端)
      CP      2 } 引数が整数でなければ戻る
      RET     NZ }
      INC     HL }
      INC     HL }  B = 引数の下位8ビット(境界のY座標)
      LD      B, (HL) }
      PUSH    BC
      LD      HL, VRAMAD+WIDTH-1 }
      LD      C, ' ' } 画面の上から境界まで
      CALL    PUTSUB }  を空白で埋める
      POP     BC
      LD      A, LINES }
      SUB     B
    
```

```

LD      B, A      } 境界から画面の下まで
LD      C, '#'    }  を"# "で埋める
CALL    PUTSUB
RET

;--- Put Pattern Subroutine --- ..... アドレスHLから縦に文字C
PUTSUB: ..... をB個表示する
      INC  B      }
      DEC  B      } Bが0ならば戻る
      RET  Z

PUTS1:
      LD   A, C
      CALL 004DH ..... VRAMに1バイト書き込む(BIOS)
      LD   DE, WIDTH } 次の行のアドレスを求める
      ADD  HL, DE
      DJNZ PUTS1
      RET

;--- Scroll Left (SCREEN 1) --- ..... 画面を左に1文字分スクロールさせる
SCROLL:
      LD   B, LINES ..... B = スクロールさせる行数
      LD   HL, VRAMAD ..... HL = スクロール開始行のVRAMの
                          ..... 先頭アドレス
SCROL1:
      PUSH HL
      PUSH BC
      CALL SCRLIN ..... 1行を左にスクロールする
      POP  BC
      POP  HL
      LD   DE, WIDTH } 次の行のアドレスを求める
      ADD  HL, DE
      DJNZ SCROL1
      RET

;--- Scroll One Line --- ..... 1行を左に1文字分スク
[IN] HL = VRAM Line Address ..... ロールさせる
SCRLIN:
      PUSH HL
      INC  HL          }
      LD   DE, SCRBUF } 行の2文字目から31文
      LD   BC, WIDTH-1 } 字をSCRBUFに
      CALL 0059H ..... VRAMからメモリ上に転送(BIOS)
      POP  DE          }
      LD   HL, SCRBUF } SCRBUFから31文字を行の
      LD   BC, WIDTH-1 } 1文字目以降に
      CALL 005CH ..... メモリからVRAMにデータを
                          ..... 転送(BIOS)
      RET
SCRBUF: ..... スクロールする画面(1行)の一時退避領域

      END

```

リストのなかで注意しておいてほしいのは、絶対モードの指定をする ASEG を用いているのではなく、相対モードの指定をする CSEG を用いていることです。さて、このソース・プログラムのアセンブル／リンクを行うのですが、単なるサブルーチンなので、これまでのように COM 形式のファイルを作っても実行することができません。ここではあとでマシン語のファイルを作る都合で「インテル HEX 形式」と呼ばれるオブジェクト・ファイルを作ります。このインテル HEX 形式のオブジェクト・ファイルは、リンク・ロード L-80 に /N オプションを付けると同時に、/X オプションを付けることで作成されます。L-80 には、/P : D000 と指定してオブジェクトをロードするアドレス（この場合 D000H 番地）を指定します。このようにオブジェクトをロードするアドレスを変えられるように CSEG を用いていたのです。

```

A>M80 =B:USRFUNC 
No Fatal error(s)
A>L80 P:D000,B:USRFUNC,B:USRFUNC/N/X/E 
      |-----D000番地以降にロードする |-----HEXファイルの出力を指定
MSX.L-80 1.00 01-Apr-85 (c) 1981,1985 Microsoft

Data  D000  D057  < 87>

42723 Bytes Free
[0000  D057  208]

A>TYPE B:USRFUNC.HEX  .....HEXファイルを画面に表示させる
:20D00000C306D0C32ED0FE02C0232346C5211F180E20CD20D0C13E1890470E23CD20D0C9BD
:20D020000405C879CD4D001120001910F6C90618210018E5C5CD41D0C1E11120001910F3A5
:17D04000C9E5231157D0011F00CD5900D12157D0011F00CD5C00C95F
:00000001FF

A> █
    
```

図 7.9 USRFUNC.MAC のアセンブル／リンク・ロードのようす

これでマシン語サブルーチンのインテル HEX ファイルが得られました。このファイルを BLOAD できるマシン語のファイル(バイナリ・ファイル)にする変換は、MSX-DOS TOOLS に含まれる BSAVE コマンドを使うことで実現できます。その実行の書式は次のとおりです。

BSAVE <HEX 形式ファイル名> [*<*バイナリ・ファイル名*>*]

この BSAVE コマンドを使ってバイナリ・ファイルを作るようすを図 7.10 に示します。

```
A>BSAVE B:USRFUNC.HEX B:USRFUNC.BIN  .....BSAVE コマンドの実行
A>DIR B:*.BIN 
USRFUNC BIN          94 88-04-14 10:57p
      1 file  680960 bytes free
A>■
```

図 7.10 バイナリ・ファイルの作成

このように MSX-DOS TOOLS の BSAVE コマンドを使えば、インテル HEX フォーマットのファイルをバイナリ・ファイルに変換することができますが、この処理の内容はそんなに難しいものではありませんので、BASIC で作った簡単な変換プログラムをリスト 7.2 に載せておきましょう。

```
100 '***** HEX2BIN.BAS *****
110 CLEAR 500, &HA000
120 INPUT "Hex File Name "; F$
130 OPEN F$ FOR INPUT AS #1
140 GOSUB 200: TA=A
150 GOSUB 200: IF NOT(EOF(1)) THEN 150
160 INPUT "Bin File Name "; F$
170 BSAVE F$, TA, EA
180 PRINT "END": END
```

```

190 '--- Input Line ---
200 LINE INPUT #1,X$
210 IF LEFT$(X$,1) <> ":" THEN 320
220 N=VAL("&H"+MID$(X$, 2, 2))
230 IF N=0 THEN RETURN
240 A=VAL("&H"+MID$(X$, 4, 4))
250 FOR I=1 TO N
260   D=VAL("&H"+MID$(X$, I*2+8, 2))
270   POKE A+I-1,D
280 NEXT I
290 EA=A+N-1
300 RETURN
310 '--- Illegal Data ---
320 PRINT "ILLEGAL DATA": END

```

リスト 7.2 HEX2BIN.BAS

これでマシン語のサブルーチンとなるファイル (USRFUNC.BIN) ができあがりました。このプログラムを呼び出す BASIC のプログラムの例をリスト 7.3 に示します。

```

100 '*** BASIC Main Program ***
110 CLEAR 100,&HCFFF: DEFINT A-Z
120 SCREEN 1,3: COLOR 3,4,0: CLS
130 FL$="B:USRFUNC.BIN" } マシン語ファイルの読み込み
140 BLOAD FL$
150 DEFUSR0=&HD000: DEFUSR1=&HD003 .....USR関係の使用宣言
160 GOSUB 520
170 Y=20: DY=1: SW=1: TI=1
180 '--- Main Loop ---
190 IF RND(1) < .5 THEN DY=-DY
200 Y=Y+DY
210 IF Y > 23 THEN Y=23
220 IF Y < 15 THEN Y=15
230   D=USR1(0): D=USR0(Y) .....スクロールと背景の表示(マシン語)
240   GOSUB 420: GOSUB 330 .....BASICの場合
250 TI=TI-1
260 IF TI = 0 THEN TI=2: GOSUB 280
270 GOTO 180
280 '--- Put Bird ---
290 IF SW THEN SW=0 ELSE SW=1
300 PUT SPRITE 0, (60, 30), 10, SW
310 PUT SPRITE 1, (60, 30), 1, SW+2
320 RETURN

```

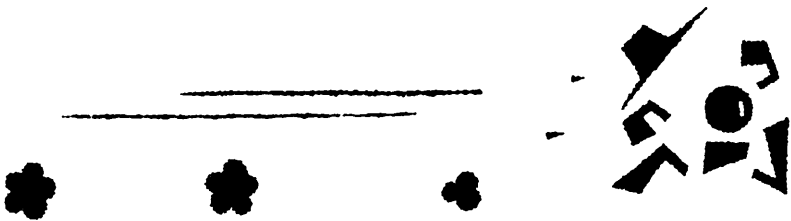
```

330 '--- Put Back Pattern by BASIC ---
340 AD = &H1800+31
350 FOR I=0 TO Y-1
360   VPOKE AD,ASC(" "): AD=AD+32
370 NEXT I
380 FOR I=Y-1 TO 23
390   VPOKE AD,ASC("#"): AD=AD+32
400 NEXT I
410 RETURN
420 '--- Scroll by BASIC ---
430 LA=&H1800
440 FOR I=0 TO 23
450   AD=LA
460   FOR J=0 TO 30
470     VPOKE AD,VPEEK(AD+1): AD=AD+1
480   NEXT J
490   LA=LA+32
500 NEXT I
510 RETURN
520 '--- Sprite Initialize ---
530 RESTORE 620
540 FOR I=0 TO 3
550   A$=""
560   FOR J=0 TO 31
570     READ B$: A$=A$+CHR$(VAL("&h"+B$))
580   NEXT J
590   SPRITE$(I)=A$
600 NEXT I
610 RETURN
620 '--- Sprite Data ---
630 DATA 00,00,00,09,0D,0D,45,F5
640 DATA FD,3D,0E,03,00,00,00,00
650 DATA 00,00,00,00,00,80,DC,D7
660 DATA DC,F8,F0,E0,00,00,00,00
670 '
680 DATA 00,00,00,00,00,00,00,07
690 DATA 1F,7F,EF,4F,03,00,00,00
700 DATA 00,00,00,00,00,00,1C,B7
710 DATA FC,70,A0,C0,E0,C0,00,00
720 '
730 DATA 00,00,00,12,12,12,0A,0A
740 DATA 02,C2,31,0C,03,00,00,00
750 DATA 00,00,00,00,00,00,00,28
760 DATA 22,04,08,10,E0,00,00,00
770 '
780 DATA 00,00,00,00,00,00,00,00
790 DATA 00,00,10,A0,4C,03,00,00
800 DATA 00,00,00,00,00,00,00,08
810 DATA 02,8C,50,20,10,20,C0,00

```

ちなみに、このプログラムではマシン語のルーチンの処理とほとんど同じ内容を BASIC でも記述してあります。マシン語のルーチンの代わりに BASIC のルーチンを呼ぶためには、230 行を REM 文に変え、240 行のシングル・クォーテーション (') を取ってください。BASIC ルーチンを呼ぶ場合の実行では、マシン語の場合との実行の速度の差が実感できるでしょう。

このように BASIC 上から利用できるマシン語のプログラムも MSX-DOS で開発できることがわかりました。MSX-DOS のコマンドを作る場合に比べて多少手順が複雑になっています。しかし、プログラムの大半を BASIC で組み、速度に関係する部分をマシン語で書くようにすれば全体としての開発効率は向上するでしょう。



7

2

DOSからBIOSを 呼び出す

これまで見てきたのは BASIC にマシン語ルーチンを組み込むという例でした。BASIC 環境では、実行する速度が問題とならない場所は BASIC のプログラムに担当させることができますし、データの入出力のための BIOS ルーチンも揃っているので、マシン語ルーチンの負担は少なくてすみました。ただ、Z80 CPU のメモリ空間 64K バイトのうち、0H~7FFFH までの 32K バイトは BASIC の ROM が占有するため、マシン語プログラム領域としてせいぜい 20K バイト程度しか利用できないという問題もあります。

いっぽう、MSX-DOS 上の外部コマンドとなるプログラムではどうでしょうか？ 外部コマンドが使うことのできるメモリ領域はもちろん“TPA”です。TPA の大きさは、機種やドライブ構成によって多少変化しますが、およそ 50K バイトあります。つまり、マシン語プログラムで自由に使える領域の大きさでは、圧倒的に MSX-DOS 環境の方が優っているのです。そこで、広いメモリ領域を活用するために、MSX-DOS 環境でのプログラミングの応用を取り上げることにしましょう。

MSX-DOS 環境で用意されているシステムコールは、VDP や PSG の操作やジョイスティックの読み取りなどの処理を行うことができません。いろいろな周辺機器を活かすためには、MSX-DOS 環境においても BIOS を呼び出すことが必要となります。しかし、前にも述べたように、BIOS は BASIC インタプリタの ROM の内部にあります。ですから、MSX-DOS が走っている状態では、図 7.11 のように RAM の裏側に隠れていて簡単に呼び出すことができません。

MSX システムには、メモリを管理するために「インターロットコール」が用意されています。MSX-DOS 環境から隠れている BIOS ルーチンを呼び出すためには、このインターロットコールを使えばよいのです。

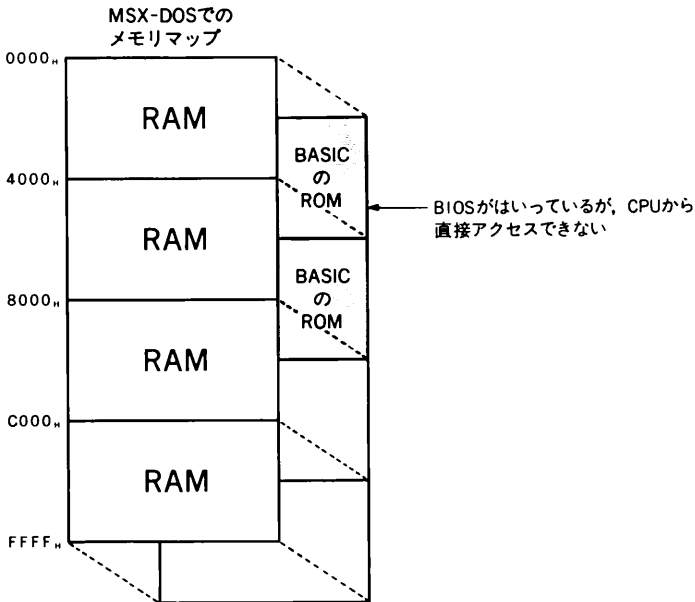


図 7.11 MSX-DOS でのメモリマップと BIOS

■ インタースロットコール (スロット間コール)

● スロットとページ

Z80 が直接アクセスできるメモリ空間は 64K バイトです。しかし MSX では、この 64K バイトという制限を超えて、より大きなメモリ空間を管理できるようになっています。この大きなメモリ空間は、「スロット」と呼ばれる考え方で、同一のアドレスに複数のメモリを割り当てることにより実現しています (図 7.12)。

各スロットは 64K バイトのメモリ空間を持っていますが、それを 16K バイトごとに「ページ」として 4 つに分けて管理しています。CPU はページごとに任意のスロットを選択してメモリにアクセスできるようになっています (図 7.13)。

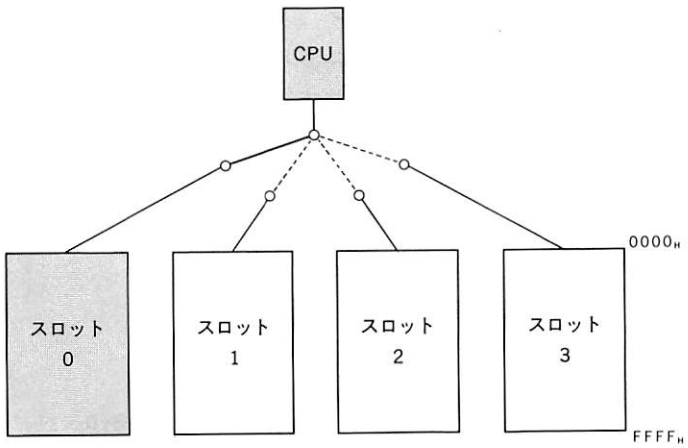


図 7.12 スロット

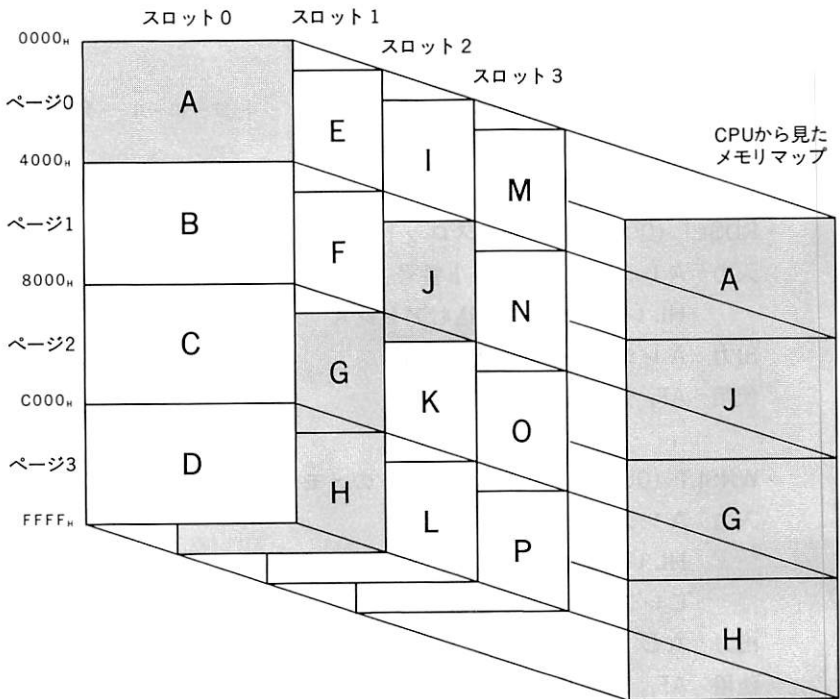


図 7.13 ページ選択の例

● インターロットコール・ルーチン

BIOS や MSX-DOS のシステムには、各スロット間で相互に呼び出しができるようなルーチン群が用意されています。このスロット間の呼び出しのことをインターロットコールといい、そのためのルーチン群をインターロットコール・ルーチンといいます。これらのルーチンで用いられるスロット番号は図 7.14 のようになっています。

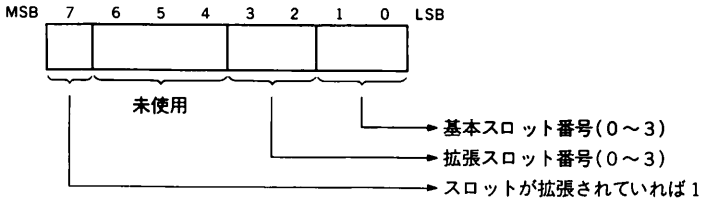


図 7.14 スロット番号

MSX-DOS でサポートされているインターロットコール・ルーチンは次のものです。

- RDSLTL (000CH) 他のスロットのメモリの内容を読む
 - 入力 A レジスタにスロット番号
 HL レジスタに読み込むアドレス
 - 出力 A レジスタに読み出した値
 - 使用 AF, BC, DE

- WRSLTL (0014H) 他のスロットのメモリにデータを書き込む
 - 入力 A レジスタにスロット番号
 HL レジスタに書き込むアドレス
 E レジスタに書き込む値
 - 出力 なし
 - 使用 AF, BC, D

- CALSLT (001CH) 他のスロットのサブルーチンを呼び出す
 入力 IYレジスタの上位8ビットにスロット番号
 IXレジスタに呼び出すルーチンのアドレス
 出力 呼び出しさきのルーチンによって決まる
 使用 呼び出しさきのルーチンによって決まる

- CALLF (0030H) 他のスロットのサブルーチンを呼び出す
 入力 このルーチンをコールする命令の直後にスロット番号 (1 バイト)、
 アドレス (2 バイト) を置く
 出力 呼び出しさきのルーチンによって決まる
 使用 呼び出しさきのルーチンによって決まる

- ENASLT (0024H) スロットをページ単位で切り換える
 入力 Aレジスタにスロット番号
 HLレジスタの上位2ビットに切り換えるページ
 出力 なし
 使用 すべてのレジスタ

● BIOS の呼び出し方

BIOS を呼び出すためには、BIOS のはいつている ROM のスロット番号と呼び出すアドレスの値がわかっていなければなりません。BIOS のはいつている ROM のスロット番号は、MSX システム・ワークエリアのなかの EXPTBL (FCC1H) に設定されています。ですから、呼び出すためには次のようにすればよいのです。

```
LD   IX, <呼び出すアドレス>
LD   IY, (EXPTBL-1)
CALL CALSLT
```

ここでは、IYレジスタにEXPTBL-1の内容を入れることで、IYレジスタの上位8ビットにEXPTBLの内容を代入しています。

LESS コマンドを作る

● LESS コマンドの由来

では、最後に実用的なプログラムを作ることにしましょう。テキスト・ファイルをちょっと読むといった目的には、DOS の内部コマンドの TYPE や、MSX-DOS TOOLS にも含まれる MORE コマンドなどがよく用いられます。しかし、これらのコマンドではいったん画面からスクロールして消えた部分を読もうとすると、プログラムを終了したあとで再び同じコマンドを実行するはめになります。そんなめんどうなことをしなくても、少し前に戻ってテキストを見られるようなツールがあれば便利でしょう。このような目的で作られた逆戻り可能なファイル表示プログラムが“LESS”です。この LESS という言葉は MORE の反対という意味から名付けられたもので、そのオリジナルは UNIX という OS 上のツールとして流布していたものです。UNIX 版の“less”にはいろいろな機能が含まれているのですが、ここでは機能を絞り込んで表 7.2 のような最低限のコマンドだけを用意した超簡易版を作ることにします。

コマンド	機 能
[H], [h]	ファイルの先頭に移動
[T], [t]	ファイルの末尾に移動
[J], [j] ☞	1 行進む
[K], [k]	1 行戻る
[F], [f] [SPACE]	1 ページ (23行) 進む
[B], [b]	1 ページ (23行) 戻る
[Q], [q] [CTRL] + [C]	終 了

表 7.2 LESS のコマンド一覧

● LESS の書式

LESS はファイルを表示するコマンドですから、実行時にはファイル名を指定しなくてはなりません。そこで書式は次のように決めます。

LESS <ファイル名>

● バッファの使用

このプログラムでは、ファイルを頭から順に読む場合だけでなく、もとに戻って読むこともできます。そこで、ファイル全部をあらかじめメモリ上のバッファに読み込んでおく方法を用いると簡単になります。またファイルを読み込んでバッファに書き込むときに、VRAM に転送するのに都合のよい形にデータを展開しておくようにして、画面表示の際の負担を減らすようにします。

● 画面モード

このプログラムではテキストを表示するのですから、できるだけ多くの文字が表示できる方が有利です。そうすると画面モードは SCREEN 0 モードとなります。SCREEN 0 モードは MSX2 専用の横 80 文字モードと MSX/MSX2 のどちらでも使える横 40 文字モードがあります。それぞれのモードでのパターン・ネーム・テーブルは図 7.15 のような構造になっています。

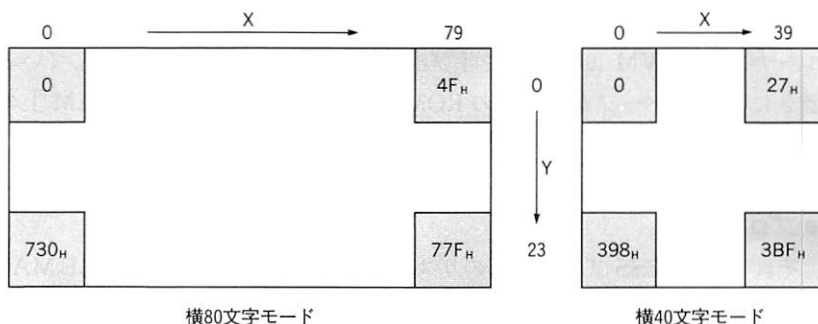


図 7.15 SCREEN 0 モードのパターン・ネーム・テーブル

●モジュール構成

このプログラムは、超簡易版であるとはいえ、かなりの量のプログラムとなります。そこで考えられるのがモジュール分割です。ここで分割したモジュールごとの役割は次のようになっています。

LESS.MAC	……	メインルーチン／コマンド入力／コマンドの処理
BUF.MAC	……	バッファ領域への読み込み／バッファ領域の表示
SCR.MAC	……	画面の初期化／VRAM へのデータ転送
FILE.MAC	……	ファイルの読み込み

● SCR.MAC でのインタースロットコール

画面を扱うモジュール SCR.MAC ではいくつかのインタースロットコールを行います。

画面の初期化ルーチンでは、画面モードを設定する CHGMOD (005FH) と VRAM をデータで埋める FILVRM (0056H) の2つの BIOS を呼ぶためにインタースロットコール(呼び出し)を使います。また、VDP に書き込むときの I/O ポート番号は、BIOS のある ROM の 0007H 番地に記録されているので、この値を取り出すためにインタースロットコール(読み出し)を行います。

VRAM へのデータ転送ルーチンでは、VRAM 書き込みアドレス設定の BIOS である SETWRT (0053H) を呼び出し、データを I/O ポートをとおして VDP に転送するという方法をとっています。BIOS にあるデータ転送ルーチン LDIRVM (005CH) を呼び出さないのは、BIOS を呼び出しているときにはそのページが BIOS の ROM に切り換わってしまい、RAM 上のデータの転送ができないからです。

●プログラム

それでは、LESS プログラムのリストを示すことにしますが、FILE.MAC は5章で作成したものを流用しますので、そちらを参照してください。また、MSX を使っている場合には横 80 文字モードが使えませんから、LESS.MAC の冒頭でのシンボル WIDTH の定義を 80 から 40 に変更してください。


```

;***** LESS.MAC *****

        EXTRN  BUFTOP .....外部で定義されたラベル
        EXTRN  TXTDSP, TXTEND, BUFEND .....外部で定義され
        EXTRN  INIT, FOPENR } 外部で定義された   たワークエリア
        EXTRN  SETBUF, PUTBUF } サブルーチン

        PUBLIC WIDTH, LINES .....外部から参照されるシンボル

        .Z80

WIDTH  EQU    80 .....画面の横幅 (MSX2の場合, MSXでは40変更する)
LINES  EQU    23 .....画面の行数 - 1

BOOT   EQU    0000H
SYSTEM EQU    0005H
FCBI   EQU    005CH .....デフォルトFCB の1つ目
DTA    EQU    0080H .....デフォルトDTA
CR     EQU    0DH
LF     EQU    0AH
EOS    EQU    '$' } 文字コードの定義
ESC    EQU    1BH

SYSCAL MACRO CALNO .....システムコールのマクロ
        LD    C, CALNO
        CALL SYSTEM
        ENDM

PUTMSG MACRO MSGPTR .....メッセージ表示マクロ
        LD    DE, MSGPTR
        SYSCAL 09H
        ENDM

ERREXT MACRO ERRMSG .....エラーメッセージを表示し
        PUTMSG ERRMSG      ブートするマクロ
        JP    BOOT
        ENDM

CPHLDE MACRO .....HLレジスタとDEレジスタを
        PUSH  HL      比較するマクロ
        OR   A
        SBC  HL, DE
        POP  HL
        ENDM

        CSEG

```

```

;--- Main Routine ---
MAIN:
    LD    HL, (SYSTEM+1) }
    PUSH HL              } スタックの設定
    POP  SP
    DEC  H
    DEC  H                } (BUFEND) = SP - 512
    LD   (BUFEND), HL
    LD   A, (DTA)
    OR   A                } コマンドの引数がなければUSAGEへ
    JP   Z, USAGE
    LD   A, WIDTH
    LD   HL, WIDTH * LINES
    LD   DE, FCB1
    CALL FOPENR           }
    OR   A                } ファイルをオープン。オープン
    JP   NZ, NOFILE      } できればNOFILEへ
    CALL SETBUF
    OR   A                }
    JP   NZ, FILBIG     } バッファの設定。設定でき
                           } なければFILBIGへ
    CALL INIT .....画面の初期化
    LD   HL, BUFTOP .....バッファの先頭を表示
    LD   (TXTDSP), HL
    CALL PUTBUF

LOOP:
    CALL GETCOM .....コマンドを知る
    CP   'Q'
    JP   Z, BOOT } *Q*ならば終了
    CALL COMEXEC .....それ以外なら、コマンドの実行
    JR   LOOP .....繰り返し

;--- Abnormal End ---

USAGE: ERREXT M_USG .....引数がない場合
M_USG: DB CR, LF, "usage : less <filename>", CR, LF, EOS

NOFILE: ERREXT M_NOFL .....ファイルが見つからない場合
M_NOFL: DB CR, LF, "less : cannot open file.", CR, LF, EOS

FILBIG: ERREXT M_FBIG .....ファイルが読み込めない場合
M_FBIG: DB CR, LF, "less : file is too big.", CR, LF, EOS

;--- Command Exec --- .....コマンド実行ルーチン
;[IN] A = COMMAND
COMEXEC:
    CP   'H'
    JR   NZ, COM_1

```

```

LD      HL, BUFTOP
LD      (TXTDSP), HL } ファイルの先頭に移動(Ⓗ)
CALL   PUTBUF
RET

COM_1:
CP      'T'
JR      NZ, COM_2
LD      HL, (TXTDSP)
LD      BC, WIDTH * LINES
ADD     HL, BC
LD      DE, (TXTEND)
CPHLDE
RET     NC } ファイルの末尾に移動(Ⓙ)
LD      HL, (TXTEND)
LD      BC, -WIDTH * LINES
ADD     HL, BC
LD      (TXTDSP), HL
CALL   PUTBUF
RET

COM_2:
CP      CR
JR      Z, COM_3
CP      'J'
JR      NZ, COM_4

COM_3:
LD      HL, (TXTDSP)
LD      BC, WIDTH * LINES
ADD     HL, BC
LD      DE, (TXTEND)
CPHLDE
RET     NC } 1行進む(ⓂまたはⓊ)
LD      HL, (TXTDSP)
LD      BC, WIDTH
ADD     HL, BC
LD      (TXTDSP), HL
CALL   PUTBUF
RET

COM_4:
CP      'K'
JR      NZ, COM_5
LD      DE, (TXTDSP)
LD      HL, BUFTOP
CPHLDE
RET     NC } 1行戻る(Ⓚ)
LD      HL, (TXTDSP)
LD      BC, -WIDTH
ADD     HL, BC
LD      (TXTDSP), HL
CALL   PUTBUF
RET

```

```

COM_5:
    CP      ' '
    JR      Z,COM_6
    CP      'F'
    JR      NZ,COM_8

COM_6:
    LD      HL,(TXTDSP)
    LD      BC,WIDTH * LINES
    ADD     HL,BC
    LD      DE,(TXTEND)
    CPHLDE
    RET     NC
    EX     DE,HL
    LD      HL,(TXTEND)
    LD      BC,-WIDTH * LINES
    ADD     HL,BC
    CPHLDE
    JR      C,COM_7
    EX     DE,HL
} 1ページ進む (SPACE または F)

COM_7:
    LD      (TXTDSP),HL
    CALL   PUTBUF
    RET

COM_8:
    CP      'B'
    RET     NZ
    LD      HL,(TXTDSP)
    LD      DE,BUFTOP
    OR     A
    SBC    HL,DE
    LD      BC,-WIDTH * LINES
    ADD     HL,BC
    EX     DE,HL
    JR      NC,COM_9
    LD      HL,(TXTDSP)
    ADD     HL,BC
} 1ページ戻る (B)

COM_9:
    LD      (TXTDSP),HL
    CALL   PUTBUF
    RET

;--- Get Key --- ..... コマンドの文字を入力
;[OUT] A = COMMAND
GETCOM:
    PUTMSG M_PROM ..... プロンプトの表示
    SYSCAL 01H ..... 1文字入力

```

```

CP      'z'+1
RET     NC
CP      'a'
RET     C
SUB     'a'-'A'
RET

M_PROM: .....プロンプトの文字列
DB      ESC, 'Y', LINES+20H, 20H
DB      '[HBKJFTQ] ? ', EOS

END     MAIN

```

} 小文字を大文字に変換

リスト 7.4 LESS.MAC

```

; BUF.MAC : Text Buffer Handler .....バッファを扱うモジュール

EXTRN  WIDTH, LINES, VRAMAD .....外部で定義されたシンボル
EXTRN  LDIRVM, FGETC .....外部で定義されたサブルーチン

PUBLIC BUFTOP .....外部から参照されるラベル
PUBLIC TXTDSP, TXTEND, BUFEND .....外部から参照されるワークエリア
PUBLIC SETBUF, PUTBUF .....外部から呼ばれるサブルーチン

.280

TAB     EQU     09H
CR      EQU     0DH
LF      EQU     0AH
EOS     EQU     '$'
ESC     EQU     1BH
} 文字コードの定義

DSEG

TXTDSP: DS      2 .....表示位置のポインタ
TXTEND: DS      2 .....テキストの最後
BUFEND: DS      2 .....バッファの最後

CSEG

;--- Read File and Set Buffer --- .....ファイルをバッファに
;[IN]  DE = FCB (Opend) .....読み込み、画面のイメ
;[OUT] A = 0 : (success) / 1 : (file big) .....ージに展開

```

```

SETBUF:
  LD   HL, BUFTOP .....HL = 読み込みポインタ
  LD   (TXTDSP), HL .....表示位置ポインタの初期化
SB_LP1:
  LD   C, WIDTH ..... C = 行の残りの文字数
                           (1行の文字数 - X座標)
SB_LP2:
  PUSH HL
  PUSH BC
  LD   BC, (BUFEND)
  OR   A
  SBC  HL, BC
  POP  BC
  POP  HL
  JR   NC, SB_BIG
  PUSH HL
  PUSH BC
  CALL FGTC ..... 1文字ファイルから読み込む
  POP  BC
  POP  HL
  JR   C, SB_EXIT .....ファイルの終わりならSB_EXITへ
  CP   7FH
  JR   Z, SB_LP2
  CP   0FFH
  JR   Z, SB_LP2
  CP   ' '
  JR   C, SB_CTL
  LD   (HL), A
  INC  HL
  DEC  C
  JR   Z, SB_LP1
  JR   SB_LP2
  } 読み込みポインタがバッファの
  } 最後より大きければSB_BIGへ
  }
  } コントロールコード (00H~1FH)
  } ならSB_CTLへ
  }
  } それ以外の文字はバッファに書き
  } 込む。画面上の行末ならばSB_LP1
  } へ、そうでなければSB_LP2へ
SB_CTL: .....コントロールコードの処理
  CP   LF
  JR   NZ, SB_TAB
  CALL CRSUB
  JR   SB_LP1
  } 改行(OAH)
SB_TAB:
  CP   TAB
  JR   NZ, SB_LP2 .....タブコードでなければ何もしない
  LD   A, WIDTH
  SUB  C
  LD   E, A
  AND  0F8H
  ADD  A, 8
  SUB  E
  } E = X座標
  } A = 次のタブストップ(タブ
  } は8文字単位とする)

```

```

SB_LP3:
    LD    (HL), ' '
    INC  HL
    DEC  C
    JR   Z, SB_LP1
    DEC  A
    JR   Z, SB_LP2
    JR   SB_LP3
    }
    }  次のタブストップまで
    }  を空白で満たす

SB_EXIT:
    CALL  CRSUB .....ファイルの最後の行を空白で満たす
    LD    (TXTEND), HL .....テキストの終わりを設定
    XOR  A
    RET

SB_BIG: .....ファイルが大きすぎてバッファに読み込めない場合
    LD    A, 1
    RET

CRSUB: .....HLの示すアドレスからCレジスタの示すバイト数分だけ空白で埋める
    LD    (HL), ' '
    INC  HL
    DEC  C
    JR   NZ, CRSUB
    RET

PUTBUF: .....バッファの内容を表示(バッファの構造はVRAMと同じなので、
    LD    HL, (TXTDSP) .....そのままデータをVRAMに転送)
    LD    DE, VRAMAD
    LD    BC, WIDTH * LINES
    CALL  LDIRVM .....VRAMにデータを転送
    RET

BUFTOP:
    DS    1840, ' '
    END

```

リスト 7.5 BUF.MAC

```

; SCR.MAC : Direct Screen handler .....画面を直接操作するためのモジュール

```

```

    EXTRN  WIDTH, LINES .....外部で定義されたシンボル

```

```

    PUBLIC VRAMAD .....外部で参照されるシンボル

```

```

    PUBLIC INIT, LDIRVM .....外部から呼ばれるサブルーチン

```

```

    .280

```

```

RDSLTL EQU    0000CH
CALSLTL EQU    0010CH
EXPTBL EQU    0FCC1H .....BIOSのスロット番号が保存されている
VRAMAD EQU    00000H .....テキスト画面のVRAM先頭アドレス

CSEG

;--- Initilize Screen --- .....画面の初期化
INIT:
LD      A, WIDTH
LD      (0F3AEH), A .....画面の横幅をワークエリアにセット
XOR     A
LD      IX, 005FH .....IX=呼び出し先(画面モード切り換えルーチン)
LD      IY, (EXPTBL-1) .....IYレジスタの上位8ビットにEXPTBLの内容を代入
CALL    CALSLT .....BIOSをインタースロットコール
LD      HL, VRAMAD
LD      BC, WIDTH * LINES
LD      A, ' '
LD      IX, 0056H .....VRAMを同じデータで埋めるBIOS
LD      IY, (EXPTBL-1)
CALL    CALSLT .....BIOSを呼び出す
LD      A, (EXPTBL)
LD      HL, 0007H
CALL    RDSLTL .....BIOSのROMの7番地にはVDPに直接書き込むときの
LD      (WTPORT), A .....  ✓0ポート番号がはいつている
RET     .....VDPポート番号を保存

DSEG

WTPORT: DS    1 .....VDPに書き込むときのポート番号
              (INITで設定される)

CSEG

;--- Data Transfer Memory to VRAM --- .....データをメモ
; [IN] HL = Sour(MEM), DE = Dest(VRAM) .....りからVRAM
; BC = length .....に転送する
LDIRVM:
PUSH    HL
PUSH    BC
EX      DE, HL .....HL=VRAM(転送先)アドレス
LD      IX, 0053H .....VDPをHLから書き込むよう設
LD      IY, (EXPTBL-1) .....定するBIOS
CALL    CALSLT .....BIOSを呼び出す
POP     DE .....DE=転送バイト数
POP     HL .....HL=メモリ(転送元)アドレス
LD      A, (WTPORT)
LD      C, A .....C=VDP書き込みポート
DI .....割り込み禁止

```



```

LM1:
    OUTI
    DEC    DE
    LD     A,D
    OR     E
    JR     NZ,LM1
    EI     .....割り込み許可
    RET

    END

```

} ポートCにメモリHLからDEバイト分出力

リスト 7.6 SCR.MAC

このプログラムのアセンブル/リンク・ロードを行うのですが、図 7.16 のように作成してください。

```

A>M80 =B:LESS 
No Fatal error(s)
A>M80 =B:SCR 
No Fatal error(s)
A>M80 =B:FILE 
No Fatal error(s)
A>M80 =B:BUF 
No Fatal error(s)
-----BUFを一番最後にリンクしている
A>L80 B:LESS,B:SCR,B:FILE,B:BUF,B:LESS/N/E 
MSX.L-80 1.00 01-Apr-85 (c) 1981,1985 Microsoft
Data 0103 0FB3 < 3760>
39610 Bytes Free
[0103 0FB3 15]
A> █

```

図 7.16 LESS.COM の作成

このリンク・ロードの際に、BUF.REL を最後に読み込まなくてはならないことに注意してください。それは、プログラムの実行時に BUF モジュールの最後にあるラベル BUFTOP 以降に読み込んだファイルの内容が置かれるからです。

では、実行のようすを見てみましょう (図 7.17)。

```

EXTRN  TXTDSP, TXTEND, BUFEND
EXTRN  INIT, FOPENR
EXTRN  SETBUF, PUTBUF

PUBLIC WIDTH, LINES

.Z80

WIDTH EQU 80
LINES EQU 23

BOOT EQU 0000H
SYSTEM EQU 0005H
FCB1 EQU 005CH
DTA EQU 0080H
CR EQU 0DH
LF EQU 0AH
EOS EQU '$'
ESC EQU 1BH

[HBKJFTQ] ? ■ .....LESSのコマンド入力待ち

```

図 7.17 LESS.COM の実行

MSX-DOS からでも直接ハードウェアを扱えることがわかってもらえたと思います。MSX-DOS から BIOS を呼び出すプログラムの作成は大変な作業ですが、MSX の機能を十分に活かしたプログラムを組むことは非常にやりがいがあることですし、その苦勞の結果はかならず報われるはずで

Appendix

BIOSエントリー一覧

ここに掲載したエントリーは、MSXのBIOSルーチンとして公開されているもののうち、ユーザープログラムの開発に有用と思われるルーチンを抜粋したものです。このBIOSを呼び出すための手順については本文の7章を参考にしてください。このエントリーでは以下に示すような表記を行います。

- ・機能 機能の解説
- 入力 呼び出すときに与えるパラメータ
- 出力 返されるパラメータ
- 使用 BIOSの内部で使用され、破壊されるレジスタ

●I/O初期設定

アドレス	ラベル名	機能
003EH	INIFNK	・ファンクションキーの内容を初期化 入力 なし 出力 なし 使用 すべて

●VDPへのアクセス

0041H	DISSCR	・画面表示の停止 入力 なし 出力 なし 使用 AF, BC
0044H	ENASCR	・画面の表示 入力 なし 出力 なし 使用 AF, BC
0047H	WRTVDP	・VDPのレジスタにデータを書き込む 入力 Bにデータ, Cにレジスタ番号 出力 なし 使用 AF, BC
004AH	RDRVDM	・指定したアドレスのVRAMの内容を読む 入力 HL(アドレス) 出力 Aに読み出した値 使用 AF

アドレス	ラベル名	機能
004DH	WRTVRM	・指定したアドレスのVRAMにデータを書き込む 入力 HL(アドレス), A(データ) 出力 なし 使用 AF
0050H	SETRD	・VDPにVRAMのアドレスを設定し読み込み状態にする 入力 HL(アドレス) 出力 なし 使用 AF
0053H	SETWRT	・VDPにVRAMのアドレスを設定し書き込み状態にする 入力 HL(アドレス) 出力 なし 使用 AF
0056H	FILVRM	・VRAMを同一データで埋める 入力 HL(先頭アドレス), BC(長さ), A(データ) 出力 なし 使用 AF, BC
0059H	LDIRMV	・VRAMからメモリにブロック転送 入力 HL(VRAMアドレス), DE(転送先アドレス), BC(長さ) 出力 なし 使用 すべて

アドレス	ラベル名	機 能
005CH	LDIRVM	・メモリからVRAMにブロック転送 入力 HL(転送元アドレス), DE(VRAMアドレス), BC(長さ) 出力 なし 使用 すべて
005FH	CHGMOD	・画面モードの変更 入力 Aに画面モード 出力 なし 使用 すべて
0062H	CHGCLR	・画面の色を変える 入力 FORCLR(F3E9H)に前景色 BAKCLR(F3EAH)に背景色 BDRCLR(F3EBH)に周辺色 出力 なし 使用 すべて
0069H	CLRSRPR	・すべてのスプライトを初期化 入力 SCRMOD(FCAFH)に画面モード 出力 なし 使用 すべて
0084H	CALPAT	・スプライト・ジェネレータ・テー ブルのアドレスを求める 入力 Aにスプライトパターン番号 出力 HLにアドレス 使用 AF, DE, HL
0087H	CALATR	・スプライト・アトリビュート・テー ブルのアドレスを求める 入力 Aにスプライト面番号 出力 HLにアドレス 使用 AF, DE, HL
008AH	GSPSIZ	・現在のスプライトの大きさを調べる 入力 なし 出力 Aにスプライトパターンの大き さ(バイト数), 16×16のときは CYフラグをセット 使用 AF
008DH	GRPPRT	・グラフィック画面に文字を表示 入力 Aに文字コード 出力 なし 使用 なし

●PSGへのアクセス

0090H	GICINI	・PSGを初期化しPLAY文のための初期 値を設定 入力 なし 出力 なし 使用 すべて
0093H	WRTPSG	・PSGのレジスタにデータを書き込む 入力 AにPSGのレジスタ番号 Eにデータ 出力 なし 使用 なし

アドレス	ラベル名	機 能
0096H	RDPSPG	・PSGのレジスタの値を読む 入力 AにPSGのレジスタ番号 出力 Aに読み込んだ値 使用 なし

●キーボード、CRT、プリンタへの入出力

009CH	CHSNS	・キーボード・バッファの状態を調べる 入力 なし 出力 バッファが空ならZフラグをセ ット, それ以外ならZフラグを リセット 使用 AF
009FH	CHGET	・1文字入力(入力待ちあり) 入力 なし 出力 Aに文字コード 使用 AF
00A2H	CHPUT	・1文字表示 入力 Aに文字コード 出力 なし 使用 なし
00A5H	LPTOUT	・1文字プリンタ出力 入力 Aに文字コード 出力 失敗した場合はCYフラグ=1 使用 F
00A8H	LPTSTT	・プリンタの状態を調べる 入力 なし 出力 レディ状態ならA=255でZフラ グをリセット, それ以外ならA =0でZフラグをセット 使用 AF
00ABH	CNVCHR	・グラフィック・ヘッダかどうかを調 べてコードを変換 入力 Aに文字コード 出力 グラフィック・ヘッダならCYフ ラグのみリセット, 変換された グラフィック文字ならCYフラ グとZフラグをセット, 変換され ていなければCYフラグをセット Zフラグをリセット 使用 AF
00B1H	BREAKX	・ [CTRL]+[STOP] を押しているかを調 べる 入力 なし 出力 押されていればCYフラグをセッ ト 使用 AF
00C0H	BEEP	・ブザーを鳴らす 入力 なし 出力 なし 使用 すべて

アドレス	ラベル名	機 能
00C3H	CLS	・画面クリア 入力 なし 出力 なし 使用 AF, BC, DE
00C6H	POSIT	・カーソルの移動 入力 HIにX座標, LIにY座標 出力 なし 使用 AF
00CCH	ERAFNK	・ファンクションキーの表示を消す 入力 なし 出力 なし 使用 すべて
00CFH	DSPFNK	・ファンクションキーを表示 入力 なし 出力 なし 使用 すべて
00D2H	TOTEXT	・画面をテキストモードにする 入力 なし 出力 なし 使用 すべて

●汎用入出力ポートへのアクセス

00D5H	GTSTCK	・ジョイスティックの状態を調べる 入力 Aに調べるジョイスティック番号(BASICのSTICK関数を参照) 出力 Aに方向(BASICのSTICK関数を参照) 使用 すべて
00D8H	GTTRIG	・トリガボタンの状態を調べる 入力 トリガボタン番号(BASICのSTRIG関数を参照) 出力 押されていればA=255, 押されてなければA=0 使用 AF

アドレス	ラベル名	機 能
00DBH	GTPAD	・タッチパッドの状態を調べる 入力 Aにタッチパッドの番号(BASICのPAD関数を参照) 出力 Aに値 使用 すべて
00DEH	GTPDL	・パドルの値を調べる 入力 Aにパドルの番号(BASICのPDL関数を参照) 出力 Aに値 使用 すべて

●その他のルーチン

0132H	CHGCAP	・CAPSランプの状態を変える 入力 A=0ならランプを消す A=0ならランプを付ける 出力 なし 使用 AF
0135H	CHGSND	・1ビット・サウンドポートの状態を変える 入力 A=0ならOFF, A=0ならON 出力 なし 使用 AF
013EH	RDVDP	・VDPのステータスレジスタ(#0)の値を読む 入力 なし 出力 Aに読み込んだ値 使用 A
0141H	SNSMAT	・キーボード・マトリクスから指定した行の値を読む 入力 Aに指定する行 出力 Aにデータ(押されているキーに対応するビットが0) 使用 AF, C
0156H	KILBUF	・キーボード・バッファのクリア 入力 なし 出力 なし 使用 HL

MSX・M-80の代表的な擬似命令

●文の制御

擬似命令	機 能
ORG <式>	ロケーションカウンタの値を変更
END [<式>]	プログラムの終了
.Z80	Z80モードにする
.8080	8080モードにする
.PHASE <式>	実行時リロケート範囲の始まり
.DEPHASE	実行時リロケート範囲の終わり
.RADIX <値>	基数の指定

●データ定義/シンボル定義(詳しくは本文参照)

擬似命令	機 能
DB <データ列>	バイト単位のデータ定義
DW <データ列>	2バイト単位のデータ定義
DS <大きさ>	領域確保
DS <大きさ>, <値>	領域確保と初期値設定
<シンボル> ASET <値>	再定義可のシンボル定義
<シンボル> SET <値>	再定義可のシンボル定義
<シンボル> EQU <値>	再定義不可シンボル定義
PUBLIC <シンボル列>	外部シンボル宣言
EXTRN <シンボル列>	外部参照宣言

●ロケーション・モード関連(詳しくは本文参照) ●マクロ関連

擬似命令	機能
ASEG	絶対モード
CSEG	コード相対モード
DSEG	データ相対モード

擬似命令	機能
MACRO<パラメータ列>	マクロ定義の開始
ENDM	マクロ定義の終了
EXITM	マクロの展開の終了
LOCAL<パラメータ列>	仮パラメータを独自なものへ置換するように指示
REPT<反復回数>	反復ブロックの開始

●ファイル操作

擬似命令	機能
INCLUDE<ファイル名>	他のファイルを挿入

MSX-DOSシステムコール一覧

- ・設定 システムコールを行う前にレジスタやメモリにセットする値
- ・戻り値 システムコールから戻ったときにセットされている値

*1 本書で使用したもの

*2 CP/Mとの互換性がないもの

No.	機能
00H	システムリセット 設定 なし 戻り値 なし 備考 MSX-DOS上からコールするとシステムがリセットされる。MSX DISK-BASICからコールするとDISK-BASICがウォームスタート
01H *1	コンソール入力 設定 なし 戻り値 A←コンソールから入力した1文字 備考 入力なき場合入力待ち。入力文字はコンソールにエコーバックCTRL-C, CTRL-P, CTRL-Nの処理を行う
02H *1	コンソール出力 設定 E←出力する文字コード 戻り値 なし 備考 CTRL-Sの入力があつた場合はその処理を行う
03H	外部入力 設定 なし 戻り値 A←AUXデバイスから読み込んだ1文字
04H	外部出力 設定 E←AUXデバイスに出力する1文字 戻り値 なし
05H	プリント出力 設定 E←プリンタに出力する文字コード 戻り値 なし

No.	機能
06H	直接コンソール入力 設定 E←FFHコンソール入力 E←FFH以外、その値を文字コードとみなしコンソール出力 戻り値 入力の場合 A←入力した1文字(入力なき場合 A←00H) 出力の場合 なし 備考 コントロール文字の処理、エコーバックは行わない
07H	直接コントロール入力 その1 設定 なし 戻り値 A←コンソールから入力した1文字 備考 コントロール文字の処理、エコーバックは行わない
08H	直接コンソール入力 その2 設定 なし 戻り値 A←コンソールから入力した1文字 備考 コントロール文字の処理はNo01Hと同様に行い、エコーバックは行わない
09H *1	文字列出力 設定 DE←メモリ上に用意した、コンソールに出力するべき文字列の先頭アドレス 戻り値 なし 備考 文字列の最後にEOFを付ける必要ありCTRL-Sを処理する
0AH	文字列入力 設定 DE←最大入力文字数(1~FFH) をセットしたメモリのアドレス 戻り値 DEにセットしたアドレス+1←実際に入力された文字数、DEにセットしたアドレス+2以降←コンソールから入力された文字列 備考 入力文字数が指定した最大に満たない場合、リターンコードを入力を終端とみなす。入力時にテンプレートによる編集可

No.	機 能
0BH * 1	コンソールの状態チェック 設 定 なし 戻り値 キーが押されている場合A←FFH 押されていない場合A←00H
0CH * 2	バージョン番号の獲得 設 定 なし 戻り値 HL←0022H 備 考 CP/M用, MSX-DOSでは一律に0022Hが セットされる
0DH	ディスクリセット 設 定 なし 戻り値 なし 備 考 変更されたがまだディスクに書き込まれ ていないセクタがあれば, これを書き込 み, デフォルト・ドライブをドライブAに 設定, DTAを0080Hにセット
0EH	デフォルト・ドライブの設定 設 定 E←デフォルト・ドライブ番号 (A=00H, B=01H, ..., H=07H) 戻り値 なし
0FH * 1	ファイルのオープン 設 定 DE←オープンされていないファイルの FCBの先頭アドレス 戻り値 成功した場合A←00H, 指定のFCB←各フ ィールドの設定/失敗した場合A←FFH
10H * 1	ファイルのクローズ 設 定 DE←オープンされたファイルのFCBの先 頭アドレス 戻り値 成功した場合A←00H/失敗した場合A← FFH
11H * 1	ファイルの検索 その1 設 定 DE←オープンされていないファイルの FCBの先頭アドレス 戻り値 見つかった場合A←00H, DTAで示される 領域←そのファイルのディスク上のドラ イブ番号とディレクトリ・エントリ, FCB にドライブ番号をセット/見つからなか った場合A←FFH
12H * 1	ファイルの検索 その2 設 定 なし 戻り値 見つかった場合A←00H, DTAで示される 領域←そのファイルのドライブ番号とディ レクトリ・エントリ/見つからなかつ た場合A←FFH
13H	ファイルの抹消 設 定 DE←オープンされたファイルのFCBの先 頭アドレス 戻り値 成功した場合A←00H 失敗した場合A←FFH

No.	機 能
14H * 1	シーケンシャルな読み出し 設 定 DE←オープンされたファイルのFCBアド レス, FCBのカレントブロック←読み出 し開始ブロック, FCBのカレントレコ ード←読み出し開始レコード 戻り値 成功した場合A←00H, DTAで示される領 域←読み込んだ1レコード/失敗した場 合A←01H
15H	シーケンシャルな書き込み 設 定 DE←オープンされたファイルのFCBの先 頭アドレス, FCBのカレントブロック← 書き込み開始ブロック, FCBのカレント レコード←書き込み開始レコード, DTA 以降の128バイト←書き込むデータ 戻り値 成功した場合A←00H/失敗した場合A← FFH
16H * 1	ファイルの作成 設 定 DE←オープンされていないファイルの FCBの先頭アドレス 戻り値 成功した場合A←00H 失敗した場合A←FFH
17H * 1	ファイル名の変更 設 定 変更したいファイルのFCB←新ファイ ル名, DE←そのFCBの先頭アドレス 戻り値 成功した場合A←00H 失敗した場合A←FFH
18H	ログイン・ベクトルの獲得 設 定 なし 戻り値 HL←オンライン・ドライブ情報 備 考 戻り値のうち, Lレジスタの各ビットがド ライブ番号に対応, 1ならオンライン, 0 ならオフライン
18H	デフォルト・ドライブ番号の獲得 設 定 なし 戻り値 A←デフォルト・ドライブ番号 (A=00H, B=01H, ..., H=7H)
1AH * 1	DTAの設定 設 定 DE←転送先アドレス(DTAアドレス) 戻り値 なし
1BH * 2	ディスク情報の獲得 設 定 E←目的のディスクがはいっているドラ イブ番号 戻り値 A←1クラスタあたりの論理セクタ数, BC ←論理セクタのサイズ, DE←クラスタの 総数, HL←未使用クラスタの総数, IX← DPBの先頭アドレス, IY←メモリ上のFAT の先頭アドレス

No.	機能
21H	ランダムな読み出し 設定 DE←オープンされたファイルのFCBの先頭アドレス, FCBのランダムレコード←読み出すレコード 戻り値 成功した場合A←00H, DTAで示される領域←読み込んだ1レコードの内容 備考 レコードの大きさは128バイト固定長
22H	ランダムな書き込み 設定 DE←オープンされたファイルのFCBの先頭アドレス, FCBのランダムレコード←書き込むレコード, DTA以降の128バイト←書き込むデータ 戻り値 成功した場合A←00H/失敗した場合A←01H 備考 レコードの大きさは128バイト固定長
23H	ファイルサイズの獲得 設定 DE←オープンされたファイルのFCBの先頭アドレス 戻り値 成功した場合A←00H, FCBのランダムレコード・フィールド←指定されたファイルのサイズ/失敗した場合A←FFH 備考 ファイルのサイズは128バイト単位で計算するため, 200バイトなら2, 257バイトなら3をセット
24H	ランダムレコード・フィールドの設定 設定 DE←オープンされたファイルのFCBの先頭アドレス, FCBのカレントブロック←目的のブロック, FCBのカレントレコード←目的のレコード 戻り値 ランダムレコード・フィールド←指定されたFCBのカレントブロック・フィールドおよびカレントレコード・フィールドから計算したカレントレコード・ポジション
26H * 2	ランダムな書き込み その2 (ランダム・ブロック・アクセス) 設定 DE←オープンされたファイルのFCBの先頭アドレス, FCBのレコードサイズ←書き込むレコードサイズ, FCBのランダムレコード←書き込み開始レコード, HL←書き込むレコード数, DTA以降のメモリ領域←書き込むデータ 戻り値 成功した場合A←00H/失敗した場合A←FFH
27H	ランダムな読み出し その2 (ランダム・ブロック・アクセス) 設定 DE←オープンされたファイルのFCBの先頭アドレス, FCBのレコードサイズ←読み出すレコードサイズ, FCBのランダムレコード←読み出し開始レコード, HL←読み出すレコード数 戻り値 成功した場合A←00H, HLに実際に読み込んだレコード数/ 失敗した場合A←FFH

No.	機能
28H	ランダムな書き込み その3 設定 DE←オープンされたファイルのFCBの先頭アドレス, FCBのランダムレコード←書き込むレコード, DTA以降の128バイト←書き込むデータ 戻り値 成功した場合A←00H/失敗した場合A←01H 備考 レコードの大きさは128バイト固定長, No22Hと違い書き込むレコード番号がファイルの持つレコード数より大きい場合も使える
2AH * 2	日付の獲得 設定 なし 戻り値 HL←年, D←月, E←日, A←曜日
2BH * 2	日付の設定 設定 HL←年, D←月, E←日 戻り値 成功した場合A←00H/失敗した場合A←FFH
2CH * 1 * 2	時刻の獲得 設定 なし 戻り値 H←時, L←分, D←秒, E←1/100秒
2DH * 2	時刻の設定 設定 H←時, L←分, D←秒, E←1/100秒 戻り値 成功した場合A←00H/失敗した場合A←FFH
2EH * 2	ベリファイ・フラグの設定 設定 ベリファイ・フラグをセットする場合E←00H/リセットする場合E←FFH 戻り値 なし
2FH * 2	論理セクタを用いた読み出し 設定 DE←読み出しを開始する論理セクタ番号, H←読み出す論理セクタの数, L←読み出すディスク・ドライブの番号 戻り値 DTAバッファ←読込んだ内容
30H * 2	論理セクタを用いた書き込み 設定 DE←書き込みを開始する論理セクタ番号, H←書き込む論理セクタの数←書き込むディスク・ドライブの番号, DTAで示されるアドレス以降のメモリ領域←書き込む内容 戻り値 なし

MEDの代表的なコマンド

●ダイレクトコマンド

(CTRLと文字キーを同時に押すもの)

コマンド	機能
CTRL + K	カーソルを画面の左上隅に移動
CTRL + T	カーソルを画面の左下隅に移動
CTRL + F	カーソルを1単語分、右に移動
CTRL + B	カーソルを1単語分、左に移動
CTRL + C	カーソルを行の先頭に移動
CTRL + V	カーソルを行の末尾に移動
CTRL + U	画面を1行分、上にスクロール
CTRL + D	画面を1行分、下にスクロール
CTRL + W	画面を20行分、上にスクロール
CTRL + Z	画面を20行分、下にスクロール
CTRL + Y	カーソルの行を削除
CTRL + E	カーソル位置から行末まで削除
CTRL + O	カーソル位置に空行を挿入
CTRL + P	ヤンクバッファの内容を挿入

●ファンクションキー

キ ー	機 能
F1	テキストの最初の行にカーソルを移動
F2	テキストの最後の行にカーソルを移動
F3	文字列の検索
F4	文字列の置換
F5	最後におこなった検索/置換を再実行
F6	コマンドの一覧を表示

●インダイレクトコマンド

[ESC]を押したのち、<コマンド名>+[]で実行される

<コマンド名>	機 能
O	最初の行にカーソルを移動
\$	最後の行にカーソルを移動
行番号	指定行にカーソルを移動
回数 + F3 + ↓	上方向に文字列の検索
回数 + F3 + ↑	下方向に文字列の検索
回数 + F3 + ↻	前回と同じ方向に検索
回数 + F4	文字列の置換
回数 + F5	検索/置換を再実行
READ	テキストを読み込む
DIR	ディレクトリの表示
HELP	コマンド一覧の表示
NEW	エディットバッファ消す
QUIT	エディタの終了
UPDATE	ファイルの更新

●ブロックコマンド

[SELECT]を押し、ブロックの始点/終点を指定したのち、コマンド文字を入力

コマンド文字	機 能
C	他の場所に複写
D	ヤンクバッファに移動
B	ヤンクバッファに複写
W	ファイルに書き込む
A	ファイルに追加

MSX・M-80 / MSX・L-80スイッチ一覧

●MSX・M-80のスイッチ

スイッチ	機能
/O	リストニング・ファイルのアドレスを8進数表示
/R	リローケータブル・ファイルを作成
/L	リストニング・ファイルを作成
/C	クロスリファレンス・ファイルを作成
/Z	Z80オペコードのアセンブル
/I	8080オペコードのアセンブル
/M	DS擬似命令の領域を0に初期設定

●MSX・L-80のスイッチ

スイッチ	機能
/G	リンク・ロード後プログラムを実行
/G : <名前>	リンク・ロード後プログラムを指定した外部シンボルから実行
/E	リンク・ロード後、OSに戻る
/E : <名前>	指定した外部シンボルを実行アドレスに設定し、OSに戻る
/N	/Nの直前のファイル名でプログラムをセーブ
/N : P	プログラム領域だけをセーブ
/S	/Sの直前のファイル名からオブジェクト・ライブラリを検索
/U	未定義の外部参照名をリストニング
/M	外部参照マップをリストニング
/O	基数を8進にする
/H	基数を16進にする
/P	プログラムの開始アドレス設定
/D	データ領域の開始アドレス設定
/R	MSX・L-80を初期状態に戻す
/X	インテルHEXファイルを作成
/Y	シンボル・ファイルを出力

索引

A

ASEG 66
ASET 69

B

BIOS 170, 176
BLOAD 命令 174
BSAVE コマンド 183
BSAVE 命令 174

C

CLEAR 命令 173
COM 形式のファイル 27
CP/M-80 23
CP/M 方式 117
CSEG 92
C 言語 12

D

DB 69
DOS 24
DS 71
DSEG 92
DTA 123
DW 70

E

END 68
EQW 69
EXTRN 89

F

FCB 118

M

MSX・L-80 36
MSX・M-80 36
MSX-S BUG 160

O

ORG 67

P

POKE 命令 174
PUBLIC 89

S

SET 69
SP 102, 158

T

TPA 29

U

USR 関数 176

V

VDP..... 178

VRAM 178

..... 90

.Z80 68

.8080 68

/D 95

/E 55

/N 55

/P 95

/Y 165

: : 90

ア

アセンブラ 10

アセンブリ言語 10

アセンブル 11

アセンブル・リスト 16

インダイレクト・コマンド 45

インターロットコール 187

インタープリタ 13

インテル HEX 形式 182

エクスターナル 89

エスケープ・シーケンス 101

エディタ 32

エディット・バッファ 42

オブジェクト・ファイル 48

オブジェクト・プログラム 11

カ

外部シンボル 89

仮パラメータ 76

疑似命令 19, 65

逆アセンブル 162

クロス・リファレンス・ファイル ... 49

コマンド・ライン 136

コンパイラ 14

サ

シーケンシャル・アクセス 115

システムコール 23

システムスクラッチエリア 28

システム領域 29

実パラメータ 76

シンボリック・デバッグ 160

シンボル 19, 62

シンボル・ファイル 163

シンボル名 19

スイッチ 49

スタック・ポインタ 102, 158

ステートメント 60

スロット 188

スロット番号 190

ソース・ファイル 48

ソース・プログラム 11

タ

ダイレクト・コマンド 44

ディスク・オペレーティング・システム
..... 24

デバッガ 156

デバッグ 156

ナ

内部シンボル	89
ニーモニック	18

ハ

バグ	156
パターン・ジェネレータ・テーブル	179
パターン・ネーム・テーブル	179
バッファ	123
パブリック	89
ファイル	25, 113
ファイル名	26
ブート	137
ブロック・コマンド	45
ページ	188

マ

マクロ機能	73
マクロ定義	73
マクロ名	73
モジュール	85

ヤ

ユーザー・プログラム	27
------------------	----

ラ

ラベル	20
ランダム・アクセス	115
ランダム・ブロック・アクセス	117
リスティング・ファイル	49
リロケータブル	66
リンク・ローダ	32
リンク・ロード	54
ロケーション・カウンタ	67

ワ

ワイルドカード文字	125
-----------------	-----

参考文献

- 「はじめて読むアセンブラ」 村瀬康治著
「実習 C 言語」 三田典玄著
「MSX マシン語入門講座」 湯浅敬著
「MSX2 BASIC 入門」 アスキー書籍編集部編著
「MSX2 テクニカルハンドブック」 アスキー監修
「MSX-DOS 入門」 中村哲著
「MSX-DOS スーパーハンドブック」 BITS 著 MSX マガジン監修
「MSX-DOS TOOLS USER'S MANUAL」
「MSX-S BUG USER'S MANUAL」 以上 (株) アスキー
「ソフトウェア作法」 B. W.カーニハン/P.J.プローガー著 木村泉訳
共立出版

MSX-DOS アセンブラプログラミング

1988年6月11日 初版発行
1989年6月1日 第1版第2刷発行
定価1,240円(本体1,204円)

著者 藤山哲也
発行者 塚本慶一郎
発行所 株式会社アスキー
〒107-24 東京都港区南青山6-11-1スリーエフ南青山ビル
振替 東京4-161144
TEL (03)486-7111 (大代表)
情報 TEL (03)498-0299 (ダイヤルイン)
出版営業部 TEL (03)486-1977 (ダイヤルイン)

本書は著作権法上の保護を受けています。本書の一部あるいは全部について (ソフトウェア及びプログラムを含む)、株式会社アスキーから文書による許諾を得ずに、いかなる方法においても無断で複写、複製することは禁じられています。

制作 株式会社GARO
印刷 モリモト印刷株式会社

編集 佐藤英一・竹内充彦
本文デザイン 川戸明子

ISBN4-87148-303-7 C3055 P1240E

